



Algorithmen und Programmierung IV: Nichtsequentielle Programmierung

Robert Tolksdorf

Freie Universität Berlin

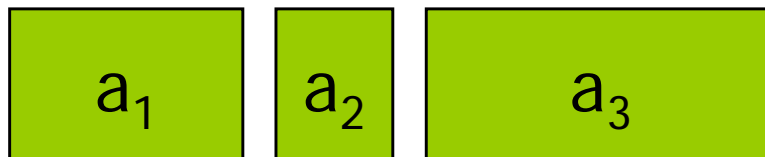


Rückblick

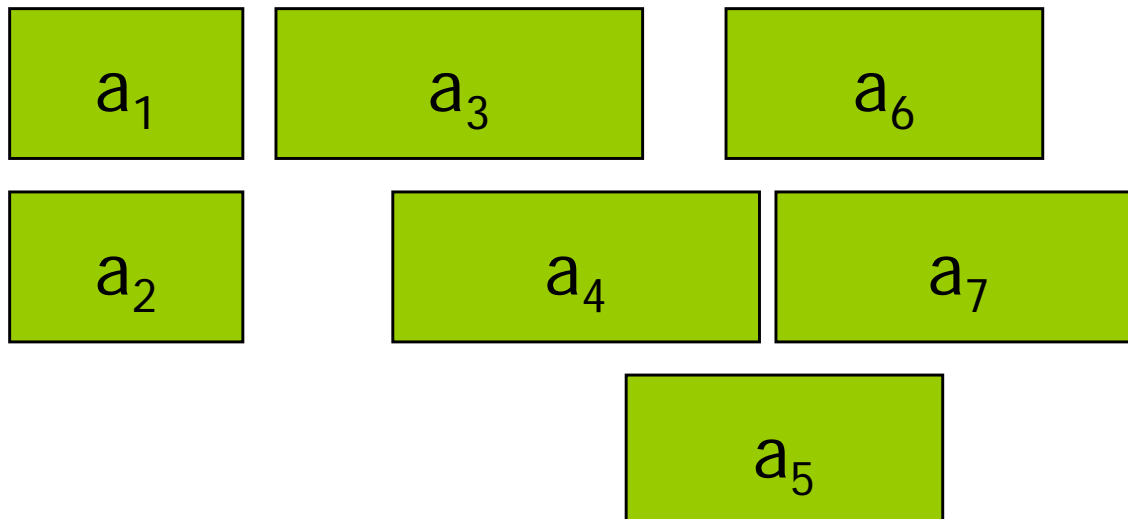
Inhalt der Vorlesung

1. Organisation
2. Einführung
3. Nebenläufige Prozesse
4. Interaktion über Objekte
5. Ablaufsteuerung
6. Implementierung
7. Interaktion über Nachrichten

- Programmablauf besteht aus Aktionen und heißt
 - **sequentiell** (sequential),
 - wenn er aus einer Folge von zeitlich nicht überlappenden Aktionen besteht,

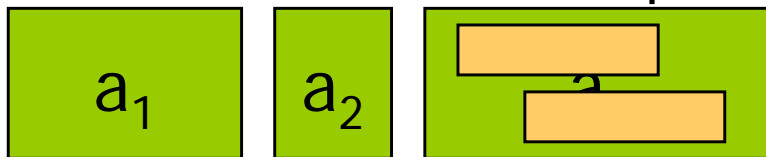


- **parallel** (parallel),
 - wenn er nicht sequentiell ist



Programmablauf

- Ein und derselbe Ablauf kann
 - auf *einer* Abstraktionsebene sequentiell,
 - auf *einer anderen* parallel sein !



- Beispiel 1: $x = 3; y = 7;$
 $\{ x = x+1; y = 2*y; \}$
 $z = x+y;$
 - beschreibt einen sequentiellen Ablauf von 5 Aktionen (genauer: Zuweisungen)
 - aber auf Hardware-Ebene könnten manche dieser Zuweisungen parallel ausgeführt werden!

- Nebenläufigkeitsanweisung (concurrent statement):
- Beispielsyntax:
 - Statement = ... | ConcurrentStatement .
 - ConcurrentStatement = CO Processes OC .
 - Processes = Process { || Process } .
 - Process = StatementSequence .
- Beispiel:
x = 3; y = 7;
CO x = x+1; || y = 2*y; OC
z = x+y;

- Semantik:
 - Die Prozesse einer Nebenläufigkeitsanweisung werden unabhängig voneinander ausgeführt.
 - Die Nebenläufigkeitsanweisung ist beendet, wenn alle Prozesse beendet sind.

$x = 3;$

$y = 7;$

CO $x = x+1;$ **||** $y = 2*y;$ **OC**

$z = x+y;$



- **Gabelungsanweisung** (fork statement)
- Beispielsyntax:
 - ForkStatement = **FORK** Process .
 - Process = Statement .
- Beispiel

```
x = 3;  
y = 7;  
FORK      x = x+1;  
y = 2*y;  
z = x+y;
```


- Semantik:
 - Die Gabelungsanweisung startet den angegebenen Prozess.
 - Wann dieser beendet ist, ist *nicht* bekannt!

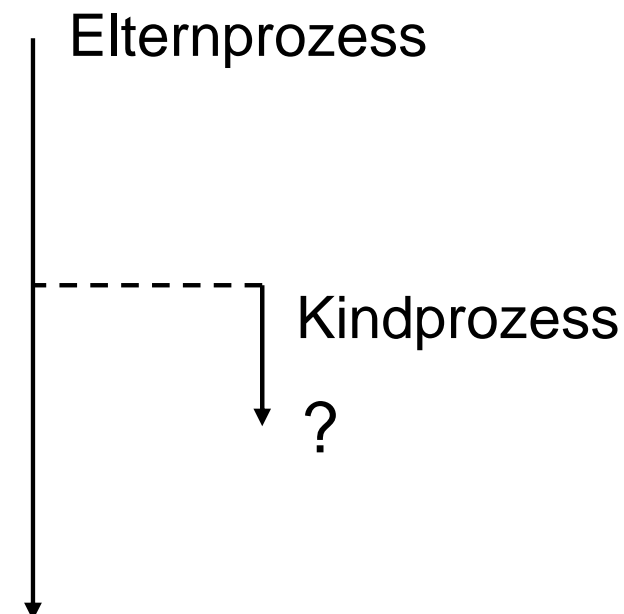
$x = 3;$

$y = 7;$

FORK $x = x + 1;$

$y = 2 * y;$

$z = x + y;$



1.1.3 Wie wird nichtsequentiell programmiert?

- Zentrale Begriffe:
 - Prozess
 - Interaktion zwischen Prozessen
 - Synchronisation von Prozessen

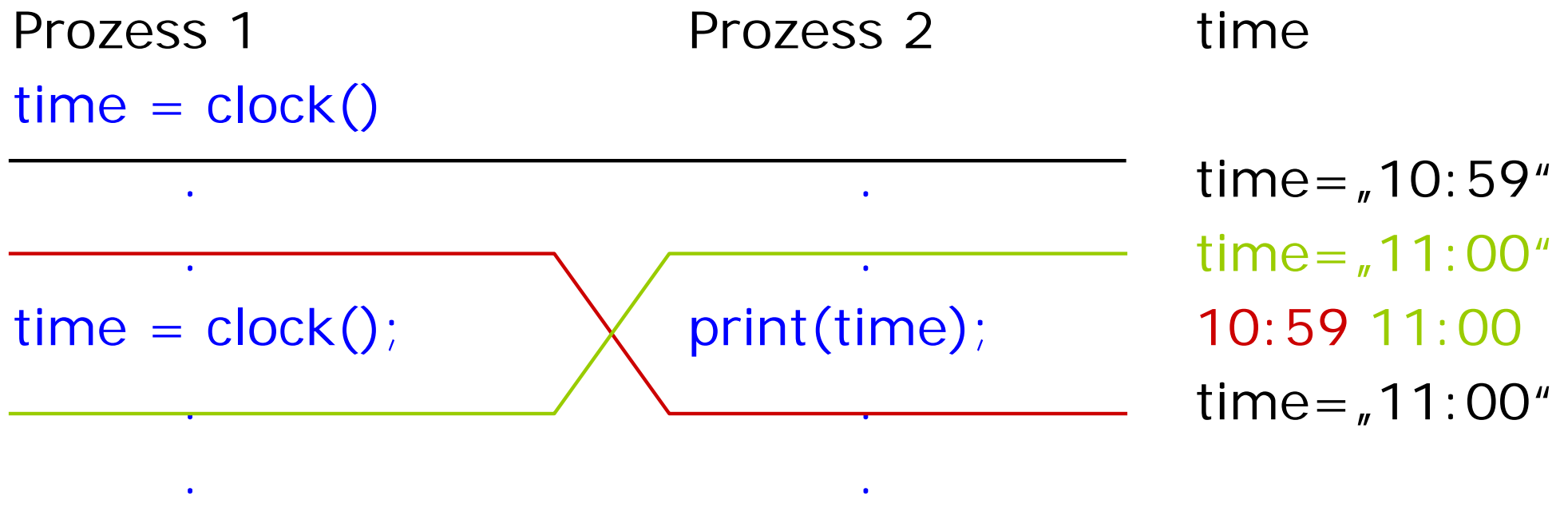
- Def.:
Zwei Prozesse, die nebenläufig auf eine gemeinsame Variable x zugreifen, stehen miteinander in **Konflikt** (conflict, interference) bezüglich x , wenn mindestens einer der Prozesse x verändert.
- Konflikte sind meistens unerwünscht (\rightarrow 1.2)
- und werden durch Synchronisationsmaßnahmen unterbunden

1.2 Nichtdeterminismus

- Der Ablauf eines sequentiellen Programms ist immer **deterministisch**
 - d.h. gleiche Eingaben führen zu gleichen Zustandsfolgen
- Das Ergebnis ist **determiniert**
 - d.h. gleiche Eingaben liefern gleiche Ausgaben (sofern nicht explizit mit Zufallszahlen gearbeitet wird)
- **Asynchronie**
 - führt in der Regel zu **nichtdeterministischen** Abläufen
 - möglicherweise aber trotzdem zu **determinierten Ergebnissen**.

1.2.1 Zeitschnitte

- dienen der Veranschaulichung nichtsequentieller, insbesondere nichtdeterministischer Abläufe:



Ablauf	Ergebnis	determiniert	nicht determiniert
	deterministisch	immer	-
	nichtdeterministisch	möglich	meistens

1.2.2 Unteilbare Anweisungen

- verhalten sich so, als würden sie „zeitlos“ ausgeführt
- Es können also keine „Zwischenzustände“ beobachtet werden
- (statt „unteilbar“ auch atomar, *indivisible*, *atomic*)
- (*Beachte:* in 1.2.1 wurde stillschweigend vorausgesetzt, dass die dortigen Anweisungen unteilbar sind.)

1.3 Verklemmungen

- **Def.:**
Beim Ablauf eines nichtsequentiellen Programms liegt eine **Verklemmung** (deadlock) vor, wenn es Prozesse im *Wartezustand* gibt, die durch *keine mögliche Fortsetzung* des Programms daraus erlöst werden können.
- **Bemerkung 1:**
Typischerweise entsteht eine Verklemmung dadurch, daß zwei oder mehr Prozesse *zyklisch* aufeinander warten.
- **Bemerkung 2:**
Wenn *kein* zyklisches Warten vorliegt, spricht man häufig von *hangup* statt von *deadlock*.
 - Beispiel: Elternprozess bleibt bei **JOIN** hängen, weil Kindprozess nicht terminiert.

1.3 Verklemmungen

- Beispiel 2:



1.4 Korrektheit nichtsequentieller Programme

- Achtung:
Es gibt Programme, die nicht terminieren sollen – aber natürlich auch verklemmungsfrei sein sollen
- Daher: Erweiterte Definition nötig
- Def.: **Korrektheit** = Sicherheit + Lebendigkeit
- **Sicherheit** (*safety*) eines Programms:
 - das Programm produziert nichts Falsches
(\Leftrightarrow partielle Korrektheit, Determiniertheit)
- **Lebendigkeit** (*liveness*) eines Programms:
 - das Programm bleibt nicht hängen
(\Leftrightarrow Termination, Verklemmungsfreiheit)

2.1.2 Prozeduren als Prozesse

- Variante 1 – **prozedurbezogene Gabelungsanweisung**:
- **FORK** ProcedureInvocation
FORK p(x)
 - Aufrufer veranlasst asynchrone Ausführung
 - nach vollzogener Parameterübergabe!
- **process** ProcedureInvocation
 - Burroughs Extended Algol (1971)
- Jede Prozedur kann asynchron ausgeführt werden:
Asynchronie an Aufruf gebunden und vom Aufrufer bestimmt

2.1.2 Prozeduren als Prozesse

- Variante 2 – **asynchrone Prozedur**:
- **process** ProcedureDeclaration (1.1.3.1 ←)
 - d.h. *Asynchronie ist an die Prozedur gebunden*
 - ebenfalls nach vollzogener Parameterübergabe
- Jac - Java with Annotated Concurrency:
(<http://page.mi.fu-berlin.de/~haustein/jac/doku.html>)
 - Annotation asynchroner Methoden
 - **async** MethodDeclaration oder **auto** MethodDeclaration
 - public class Storage {


```
/**
 * save data to disk
 * @jac.async
 * @jac.require d != null */
public void writeToDisk(Data d) {...}
```
 - Aufruf der Operation writeToDisk kehrt unmittelbar nach der Überprüfung der Voraussetzung zurück, während die Abarbeitung in einem separaten Kontrollfluss stattfindet

2.2 Prozesse in Java

- Java sieht kein Schlüsselwort für Prozesse vor, sondern bestimmte Klassen/Schnittstellen.
- Mit anderen Worten: der Prozessbegriff wird mit Mitteln der Objektorientierung eingeführt.
- Bewertung (Peter Löhr):
- hübsche Übung in Objektorientierung, aber nicht angenehm für den Benutzer, weil eher implementierungsorientiert als problemorientiert

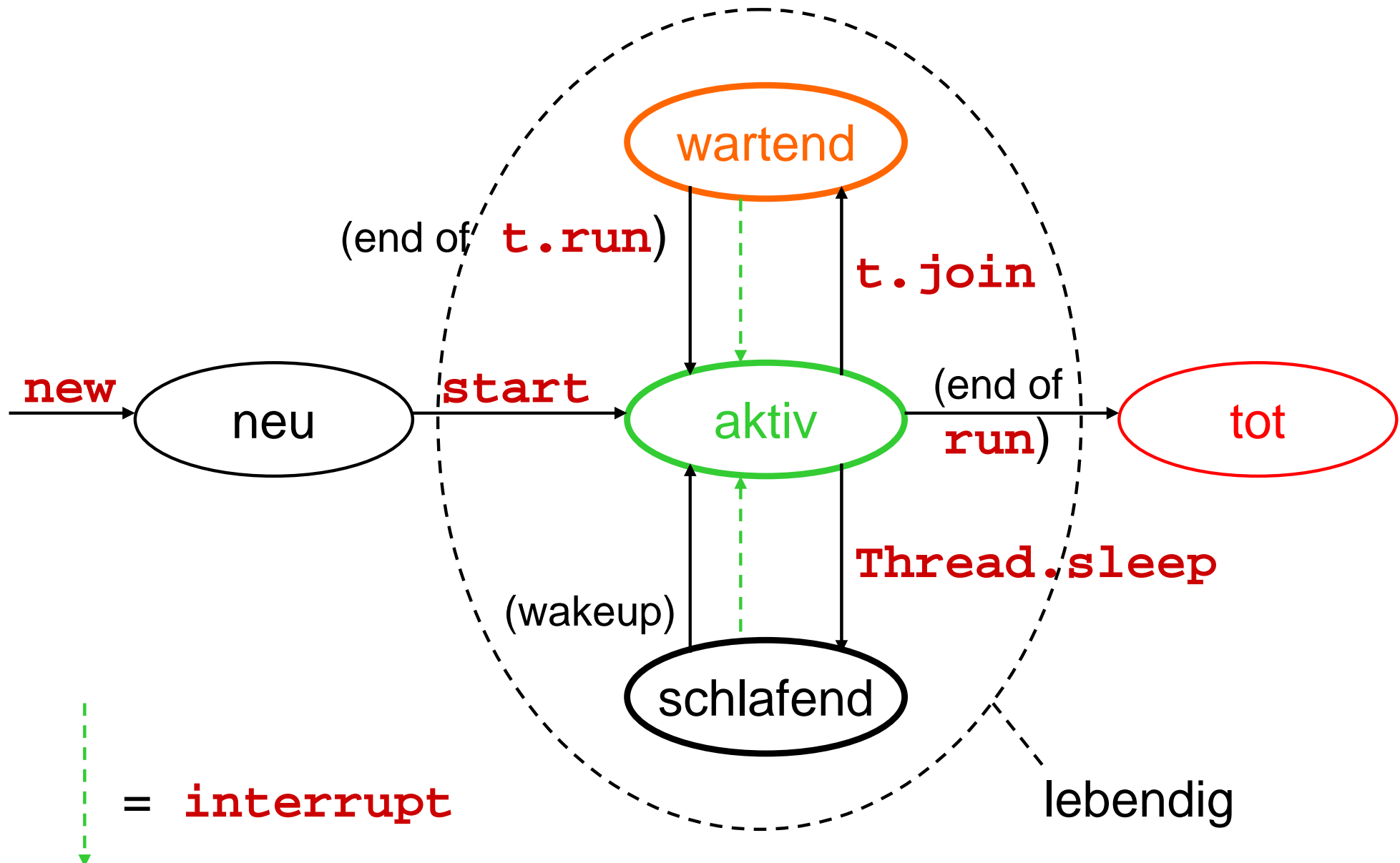
2.2.1 Thread und Runnable

- Im Paket java.lang befinden sich

```
interface Runnable {  
    public void run();  
}
```

```
public class Thread implements Runnable {...  
    public void run() {} // thread activity  
    public void start() {...} // start thread  
    public void join() {...} // wait for thread  
}
```

- Ein Thread-Objekt ist ein Prozess, der durch die Operation **start** gestartet wird und dann selbsttätig **run** ausführt ...



2.2.3 Speichermodell

- *gibt weniger Garantien* als es der naiven Vorstellung von der Ausführung eines Programms entspricht,
- erlaubt damit dem Übersetzer *beträchtliche Freiheiten* auf raffinierten Rechnerarchitekturen
- *gibt immerhin gewisse Garantien*, an die man sich beim Programmieren halten kann/muss

3.1 Sperrsynchronisation

- dient der Vermeidung unkontrollierter nebenläufiger Zugriffe auf gemeinsame Datenobjekte und der damit potentiell verbundenen Schmutzeffekte (1.2↩)
- Zur Erinnerung:
wenn nur gelesen wird, droht keine Gefahr (Beispiel: Zeichenketten in Java sind *immutable objects*)
- **Gefahr droht**, wenn mindestens einer der beteiligten Prozesse, das Datenobjekt *modifiziert*.

3.1 Sperrsynchronisation

- Nachteile von `< >` (1.2.2 \leftarrow):
 - i.a. nicht effizient implementierbar,
 - meist unnötig restriktiv. Beispiel:

```
co ... < a++ ; > ...  
  || ... < a-- ; > ...  
  || ... < b++ ; > ...  
  || ... < b-- ; > ...  
oc
```

verhindert überlappende Manipulation von a und b – ohne Not!

3.1.1 Kritische Abschnitte

- Syntax in Java

Java Statement = | SynchronizedStatement

SynchronizedStatement =

synchronized (Expression) Block

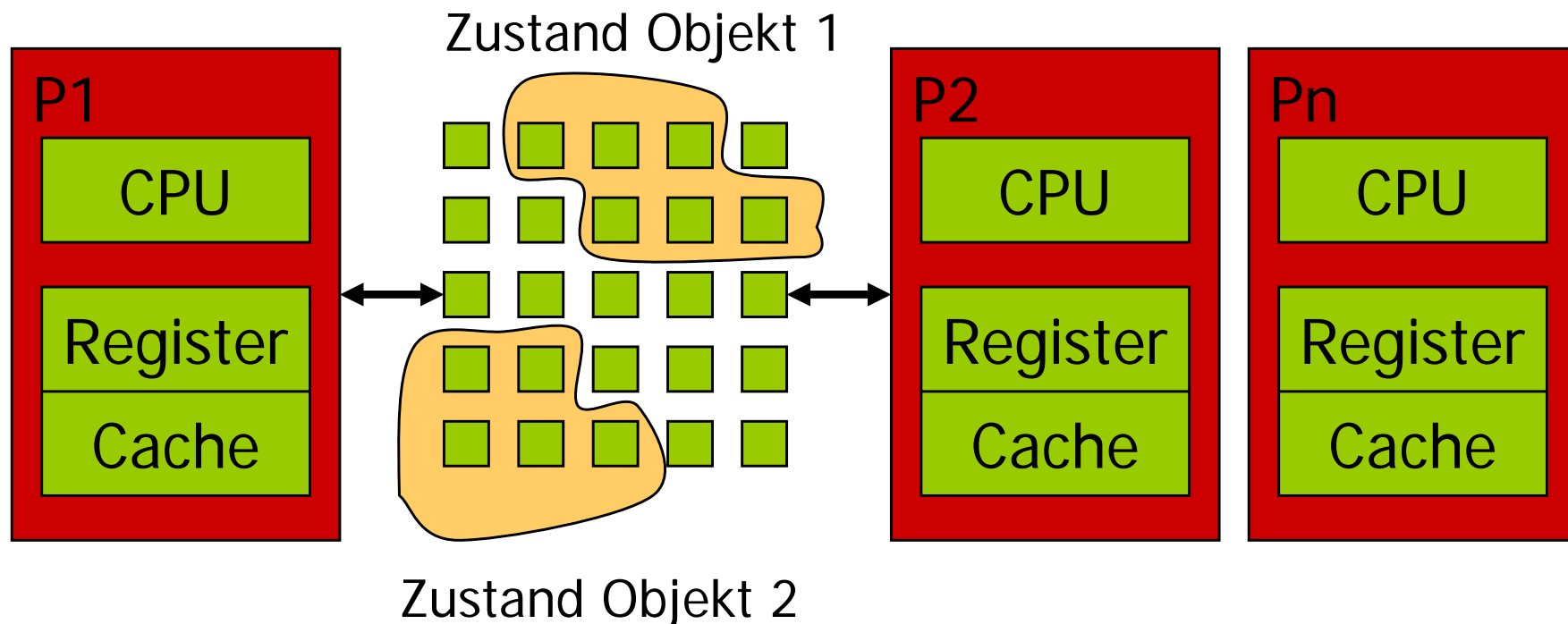
- Der angegebene Ausdruck muß ein Objekt bezeichnen.
- Der angegebene Block heißt auch **kritischer Abschnitt** (critical section).

- Alternative Terminologie:

„Jedes Objekt hat ein Schloss (*lock*), das anfangs offen ist. Ist es offen, ist der Eintritt in den kritischen Abschnitt möglich. Beim Eintritt wird das Schloss geschlossen (gesperrt, *locked*), beim Austritt wieder geöffnet (*unlocked*).“

- Achtung!
„Das Objekt wird gesperrt“ ist falsche, irreführende Terminologie! Es gibt keinen notwendigen Zusammenhang zwischen dem Objekt und den im kritischen Abschnitt manipulierten Daten.

- Speichermodell: Idealer Mehrprozessorbetrieb
 - Jeder Prozess arbeitet auf einem Prozessor
 - Alle Prozesse teilen sich Speicher
 - Jeder Prozessor hat lokale Kopien des gemeinsamen Speichers (Register, Cache)



- Klassen für atomaren Zugriff auf Variablen und Referenzen
 - `java.util.concurrent.atomic`
- Erweitertes Collections Paket optimierten nebenläufig nutzbaren Varianten
 - `java.util.concurrent`
- Erweiterte Sperren
 - `java.util.concurrent.locks`
- Erweiterte Synchronisationsmittel
 - `java.util.concurrent`
- ...
- Siehe <http://java.sun.com/j2se/1.5.0/docs/api/overview-summary.html>

3.1.2 Monitore

(Dijkstra, Brinch Hansen, Hoare, 1972-1974)

- Def.:
Ein **Monitor** ist ein Objekt mit
 - vollständiger Datenabstraktion
 - vollständigem wechselseitigem Ausschluss zwischen allen seinen Operationen
- Ideale Syntax (nicht Java!) :
 - Ersetzung von **class** durch **MONITOR** oder **SYNCHRONIZED CLASS**
 - Vorteil: Sicherheit – Invariante bleibt garantiert erhalten!
 - Nachteil: evtl. unnötig restriktiv

- ... bei Klassen, die für *sequentielle* Benutzung gebaut wurden,
- für Objekte, die *nichtsequentiell* benutzt werden,
- durch Bereitstellung eines Monitors, der als synchronisierte („*thread-safe*“) Version der Klasse eingesetzt werden kann,
- typischerweise mit *gleicher Schnittstelle*.

2 Alternativen:

1. Vererbung:

2. Delegation:

Monitor ist *Unterklasse* der Originalklasse

Monitor ist *Adapter* für die Originalklasse

- Beispiel:

```
interface SortedSet { ...  
    boolean add    (Object x);  
    boolean contains(Object x);  
}
```

```
class TreeSet implements SortedSet { ...  
    public boolean add    (Object x) {.....}  
    public boolean contains(Object x) {.....}  
}
```

voll synchronisiert, da die Implementierung des Originals i.a. unbekannt ist !

- Wünschenswertes Sprachkonstrukt anstelle von **synchronized** :
 - Statement = | **READING**(Expression) Block
| **WRITING**(Expression) Block
- *Semantik:*
Wie bei **synchronized**
 - wechselseitiger Ausschluss von Abschnitten, deren Expression sich auf das gleiche Objekt bezieht –
 - außer wenn beide **READING** sind
- Statische oder dynamische Schachtelung möglich, z.B. auch *upgrading*:
READING(x){ ... **WRITING**(x){ ... } ... }

3.1.6 Sperrsynchronisation in Datenbanken

- **Datenbank** (*database*)
enthält große Menge von langzeitgespeicherten Daten
- **Transaktion** (*transaction*)
besteht aus mehreren lesenden/schreibenden
Einzelzugriffen auf Daten der Datenbank:

BEGIN ...

... → ABORT Abbruch möglich

...

COMMIT

- **Def.:** Ein Ablauf nebenläufiger Operationen heißt **serialisierbar**, wenn er den gleichen Effekt und die gleichen Ergebnisse hat, als würden die Operationen *in irgendeiner Reihenfolge streng nacheinander* ausgeführt.
- Wünschenswert ist, daß alle Abläufe serialisierbar sind !
- **Def.:** Korrektheitskriterium für nebenläufig benutzte Objekte:
 - Ein Objekt heißt **serialisierbar**, wenn jeder mögliche Ablauf serialisierbar ist.
 - (→ 3.1.7)

- Diese Idee ist Grundlage des **Zwei-Phasen-Sperrens** (*two-phase locking, 2PL*) bei Datenbanken
- 4 Varianten:
 1. *konservativ und strikt*:
alle benötigten Sperren am Anfang anfordern und am Schluss freigeben
 2. *konservativ*:
alle benötigten Sperren am Anfang anfordern, aber *baldmöglichst freigeben*
 3. *strikt*:
jede Sperre *spätmöglichst anfordern* und alle am Schluss freigeben
 4. *(sonst:)*
jede Sperre *spätmöglichst anfordern* und *baldmöglichst freigeben*
- „**2 Phasen**“: *erst Sperren setzen, dann Sperren lösen.*

3.2 Bedingungssynchronisation

- *Motivation:*
- Wenn für eine Operation auf einem Objekt die *Voraussetzung nicht erfüllt* ist, ist es häufig angebracht, auf deren Erfüllung zu **warten**, anstatt **false** zu liefern oder eine *Ausnahme* zu melden.
- *Beispiele:*
Virtueller Drucker (3.1.1 ←), Puffer (3.1.2 ←)

3.2.1 Verzögerte Monitore

- **Verzögerter Monitor** (*delayed monitor*) =
- Monitor, in dem auf die *Erfüllung einer Bedingung* gewartet wird
- Beim Blockieren wird der *Ausschluss aufgegeben*, so dass ein anderer Prozess in den Monitor eintreten kann – dessen Aktionen vielleicht dazu führen, dass die Bedingung erfüllt ist
- Ein im Monitor blockierter Prozess kann *frühestens* dann fortfahren, wenn ein anderer Prozess den Monitor verlässt – oder selbst blockiert.
- Blockierte Prozesse haben *Vorrang* vor Neuankömmlingen.

3.2.1.1 Warteanweisungen

- Syntax (Nicht Java!)
 - Statement = . . . | AwaitStatement
 - AwaitStatement = **AWAIT** Condition ;
- Diese **Warteanweisung** ist nur im statischen Kontext eines Monitors erlaubt, und die gemeinsamen Variablen in der *Condition* müssen Monitorvariable sein.
- *Semantik*:
 - Wenn nach der Warteanweisung fortgefahren wird, ist die angegebene Bedingung garantiert erfüllt.
 - Muss gewartet werden, wird der Monitor freigegeben.
 - *Fairness*: blockierte Prozesse haben Vorrang (s.o.)

3.2.1.2 Wachen

- *Deklarative Variante* der Warteanweisung:
 - Wartebedingung als **Wache** (*guard*) vor einem Operationsrumpf eines Monitors (*gesperrt* wird allerdings vor Auswertung der Wache)
- *Vorteil:*
Voraussetzung (*precondition*) bewirkt Synchronisation
- Beispiel (**nicht Java!**):

```
public void send(M m) WHEN count < size {  
    cell[rear] = m;  
    count++;  
    rear = (rear+1)%size;  
}
```

- **Effiziente Übersetzung** von **AWAIT/WHEN** ist schwierig !
 1. Nach jeder Zuweisung bei allen wartenden Prozessen die Wartebedingungen zu überprüfen ist undenkbar.
 2. Daher:
 - gemeinsame Variablen in Bedingungen dürfen nur Monitorvariable sein
 - dadurch ist Überprüfung auf den Monitor, bei dem zugewiesen wird, beschränkt
 - sofern es sich nicht um Verweisvariable handelt!
 3. Es genügt, die Wartebedingungen dann zu überprüfen, wenn der Monitor freigegeben wird, also beim Verlassen des Monitors oder bei einem Warten bei **AWAIT**. Das kann immer noch ineffizient sein.

3.2.2 Ereignissynchronisation

- Prozesse warten auf **Ereignisse** (*events*), die von anderen Prozessen ausgelöst werden.
- *Mehrere* Prozesse können auf *ein* Ereignis warten;
 - beim Eintreten des Ereignisses werden entweder
 - *alle* Prozesse oder
 - nur *ein* Prozess aufgeweckt;
 - das Ereignis „geht verloren“, wenn *keiner* wartet.

1. *signal-and-wait:*

- aus **WAIT** aufgeweckter Prozess übernimmt Monitor, und aufweckender Prozess *blockiert in* **SIGNAL** (!).
- *Begründung:* Monitorübergabe ohne Zustandsänderung.

2. *signal-and-continue:*

- aus **WAIT** aufgeweckter Prozess übernimmt Monitor erst dann, wenn aufweckender Prozess ihn freigibt.
- *Begründung:* Effizienz.

3. *signal-and-return:*

- **SIGNAL** ist mit Verlassen des Monitors verbunden.
- *Begründung:* Vorteile von 1) und 2), begrenzter Nachteil.

- mittels Operationen der Wurzelklasse **Object** –
- *sofern* der ausführende Thread das Objekt gesperrt hat (*andernfalls* **IllegalMonitorStateException**):
- **void wait() throws InterruptedException**
 - blockiert und gibt die Objektsperre frei
- **void notify()**
 - weckt einen blockierten Thread auf (sofern vorhanden), gibt aber noch nicht die Sperre frei (signal-and-continue)
 - aufgeweckter Thread wartet, bis er die Sperre wiederbekommt
- **void notifyAll()**
 - entsprechend für *alle* blockierten Threads

- Mit anderen Worten:
- Für jedes Objekt (Monitor) gibt es nur ein „Standard-Ereignis“ – das **notify**-Ereignis
- *Fairness*:
 - *keinerlei* Garantien!
 - Insbesondere konkurrieren nach **notifyAll** *alle* aufgeweckten Threads *und* die von außen hinzukommenden Threads um die Sperre.
- *Warten mit Timeout*:
- **void wait(long msecs)**
 - wie **wait**, mit dem Zusatz, daß der blockierte Thread nach der angegebenen Zeit geweckt wird.

- An Objektsperren gibt es nur eine einzige Bedingung auf die mit `wait()` gewartet werden kann
- Condition Objekte machen diese Bedingung explizit
- Ein Sperrobject kann mehrere Bedingungsobjekte haben
- In der `Lock` Schnittstelle weiterhin:
`Condition newCondition()`
Erzeugt und bindet ein Condition-Objekt an Sperre
- Methoden
 - `void await()`
 - `boolean await(long time, TimeUnit unit)`
 - `boolean awaitUntil(Date deadline)`
Auf Signal warten
 - `void signal()`
Entspricht `notify()`
 - `void signalAll()`
Entspricht `notifyAll()`
- Können fair sein

- **synchronized** legt lock/unlock Klammern um Block:
 - **synchronized void doit() { *Block* }** mit **o.doit**:
 monitorenter o;
 Block;
 monitorexit o;
 - **synchronized(x) { *Block* }**
 monitorenter x;
 Block;
 monitorexit x;
- Dynamische Klammerung über Zähler (siehe Def monitorenter und monitorexit)

Ablauf von wait/notify/notifyAll

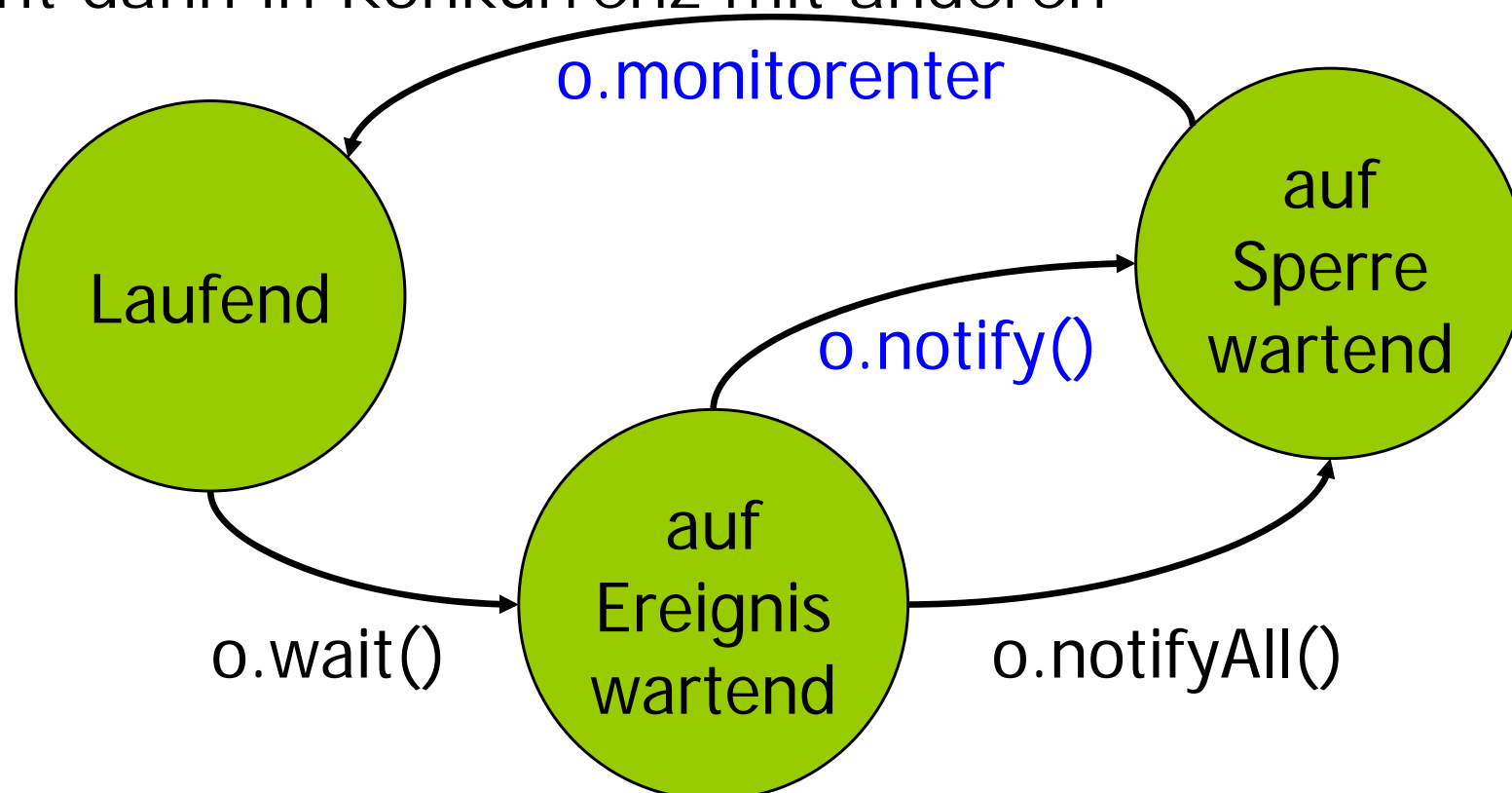
- Objekt O hat
 - Sperre (ca. Thread x Zähler)
 - Waitset (Menge von Threads)
- T macht wait() auf O
 - Voraussetzung: T hat Sperre (Zähler ist n)
 - T wird in das Waitset eingefügt
 - T wird blockiert (ist nicht zur Ausführung bereit)
 - n unlock-Operationen werden durchgeführt

Ablauf von wait/notify/notifyAll

- Drei Ereignisse können T beeinflussen
 - ein notify wird auf O gemacht und T wird zur Benachrichtigung ausgewählt
 - ein notifyAll wird auf O gemacht
 - wait war mit einem Timeout t versehen und dieser ist abgelaufen
- Dann:
 - T wird aus waitset entfernt
 - T wird als bereit zur Ausführung markiert
 - T führt lock-Operation aus (in Konkurrenz mit anderen)
 - n-1 zusätzliche lock-Operationen werden ausgeführt
 - Ein „Resume T“ wird ausgeführt, wait() kehrt zurück, Zustand ist unverändert

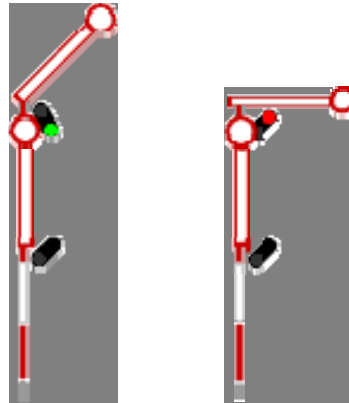
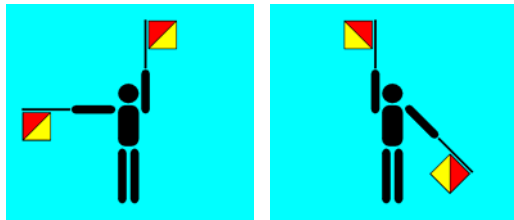
Ablauf von wait/notify/notifyAll

- Thread S, der notify() und notifyAll auf O macht, hat Sperre auf O
- T kann erst dann versuchen, Sperre zu erhalten wenn S Sperre aufgibt
- T steht dann in Konkurrenz mit anderen



3.3 Semaphore (Dijkstra 1968)

- sind einfache Synchronisationsobjekte, ähnlich wie Ereignisse, aber unabhängig von Monitoren:
 - (das) Semaphor: altes Flügelsignal – wie bei der Bahn
 - (engl.) semaphore: auch Flaggensignal bei der Marine



- Operationen:
 - $P()$ steht für (holl.) passieren
 - $V()$ steht für (holl.) verhogen oder vrijgeven
- Synonyme für P/V :
 - up/down ,
 - wait/signal

3.3.1 Abstrakte Definition

- Sei für einen Semaphor s
 - p die Anzahl der abgeschlossenen **P**-Operationen auf s
 - v die Anzahl der abgeschlossenen **V**-Operationen auf s
 - n ein Initialwert, der n „Passiersignale“ in der Semaphore einrichtet.
- Dann gilt die Invariante:
$$p \leq v + n$$
- Mit anderen Worten:
 - V kann stets ausgeführt werden,
 - P aber nur dann, wenn $p < v + n$
- Semaphor ist eigentlich ein Zähler für Passiersignale (als abstrakter Datentyp)

- Beachte: **P/V** entsprechen einfachen Operationen request/release auf einem Ressourcen-Pool
- Achtung!
Semaphore nicht mit Ereignissen verwechseln!
- Weitere Terminologie – entsprechend dem aktuellen Verhalten:
 - Boolesches Semaphor:
 - hat Invariante **signals** ≤ 1 ,
 - verhält sich wie Sperrvariable (3.1.5↩)
 - privates Semaphor:
 - nur ein Prozess führt **P**-Operationen darauf aus
 - (Konsequenz: Frage nach Fairness ist irrelevant)

3.3.2 Sperren mit Semaphoren

- Ein Semaphor kann als Sperrvariable verwendet werden:
- der Effekt von
`x.lock(); ; x.unlock();`
- wird erzielt durch
`mutex.P(); ; mutex.V();`
- mit `Semaphore mutex = new Semaphore(1);`
- (= Boolesches Semaphor)

Semaphore in java.util.concurrent

- Konstruktoren
 - `Semaphore(int permits)`
 - `Semaphore(int permits, boolean fair)`
- P Operation:
 - `void acquire()`
Ein Freisignal nehmen (blockierend)
 - `void acquire(int permits)`
permits Freisignale nehmen (blockierend)
 - `int drainPermits()`
Alle gerade freien Freisignal nehmen (nicht blockierend)
 - `boolean tryAcquire()`
Ein Freisignal nehmen (nicht blockierend)
 - `boolean tryAcquire(int permits)`
permits Freisignale nehmen (nicht blockierend)
 - `boolean tryAcquire(long timeout, TimeUnit unit)`
Ein Freisignal nehmen (blockierend mit Timeout)
 - `boolean tryAcquire(int permits, long timeout, TimeUnit unit)`
permits Freisignale nehmen (blockierend mit Timeout)
- V Operation:
 - `void release()`
Ein Freisignal freigeben
 - `void release(int permits)`
permits Freisignale freigeben

3.3.4 Äquivalenz von Semaphoren und Monitoren

- Semaphore können mit Monitoren implementiert werden (3.3.1 ←)
- Die Umkehrung gilt ebenfalls – siehe unten !
- Somit sind Semaphore und Monitore hinsichtlich ihrer Synchronisationsfähigkeiten **gleich mächtig**.

3.4.1 Vererbungsanomalien

- (*inheritance anomalies*)
- Eine **Vererbungsanomalie** liegt vor, wenn
 - in einer Unterklasse einer synchronisierten Klasse *allein aus Synchronisationsgründen* das Umdefinieren (*overriding*) einer ererbten Operation erforderlich wird.

3.4.2.1 Autonome Operationen

- Wünschenswert:
Klasse kann **autonome Operationen** enthalten
- Syntax: (nicht Java!)
 - AutonomousMethodDecl = **AUTO** Identifier Block
- Eine solche Operation wird
 - nach Initialisierung *ohne expliziten Aufruf* automatisch gestartet
 - nach Beendigung automatisch *erneut* gestartet
- Es gibt hier
 - *weder* Modifizierer
 - *noch* Argumente
 - *noch* Ergebnis!

Asynchrone Operation

- Alternative:
Asynchrone Operation (nicht Java!), d.h. Asynchronie ist Eigenschaft der Operation (und Gabelungsanweisung entfällt)
- Syntax:
 - `AsynchronousMethodDecl = ASYNC MethodDecl`
- **ASYNC** ist ein Modifizierer (*modifier*).
- Vorteile:
 - Semantik!
Es ist i.a. *nicht gleichgültig*, ob eine Operation synchron oder asynchron abläuft.
 - Effizienz:
Übersetzer kann Threading optimieren.

- Asynchrone Operationen *mit Ergebnis* (**nicht Java!**):

```
class Printer {
```

```
...
```

```
public ASYNC Result print(File f) {
```

```
..... // do print f
```

```
}
```

```
}
```

Verweistyp, nicht
primitiver Typ!

- Aufruf in

```
Result result = printer.print(File f);
```

liefert einen Ergebnisvertreter („*future*“) result

Verzögerte Synchronisation

- Implizite Synchronisation mit der Operations-Beendigung bei erstem Zugriff auf den Ergebnisvertreter

–

verzögerte Synchronisation

(lazy synchronization, wait-by-necessity)

```
Result result = printer.print(f);
```

```
...
```

```
... // do other business
```

```
...
```

```
Status s = result.getStatus();
```

```
    // await termination of print,
```

```
    //      then access print result
```

- Etwas asynchron aufrufbares ist ein Callable

```
interface java.util.concurrent.Callable<V> {  
    V call()  
}
```

 - Liefern Ergebnis zurück
 - Können Ausnahmen werfen
- Ein Callable kann einem ExecutorService zur Ausführung gegeben werden
 - `<T> Future<T> submit(Callable<T> task)`
 - `Future<?> submit(Runnable task)`
 - `<T> Future<T> submit(Runnable task, T result)`
- Objekt vom Typ `Future<T>` wird sofort zurückgegeben

- Future ist das Resultat einer asynchronen Berechnung
- Lesezugriff darauf blockiert falls Ergebnis noch nicht vorliegt
- Schnittstelle `Future<V>`
 - `V` `get()`
Wert auslesen (blockierend)
 - `V` `get(long timeout, TimeUnit unit)`
Wert auslesen mit Timeout
 - `boolean` `cancel(boolean mayInterruptIfRunning)`
Berechnung abbrechen
 - `boolean` `isCancelled()`
Wurde abgebrochen?
 - `boolean` `isDone()`
Liegt Ergebnis vor?

- **Ablaufsteuerung** (*scheduling*) =
- Zuteilung von *Betriebsmitteln* (*resources*)
 - wieder verwendbaren oder
 - verbrauchbaren

an Prozesse, z.B.

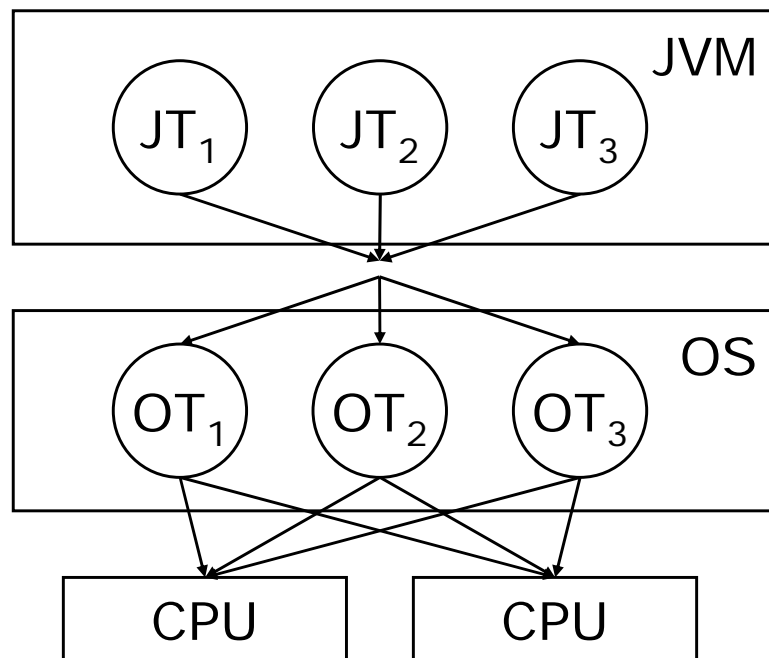
- Prozessor (wieder verwendbar),
- Speicher (wieder verwendbar),
- Nachrichten (verbrauchbar),
- Ereignisse (verbrauchbar)

4.1 Prozeßprioritäten

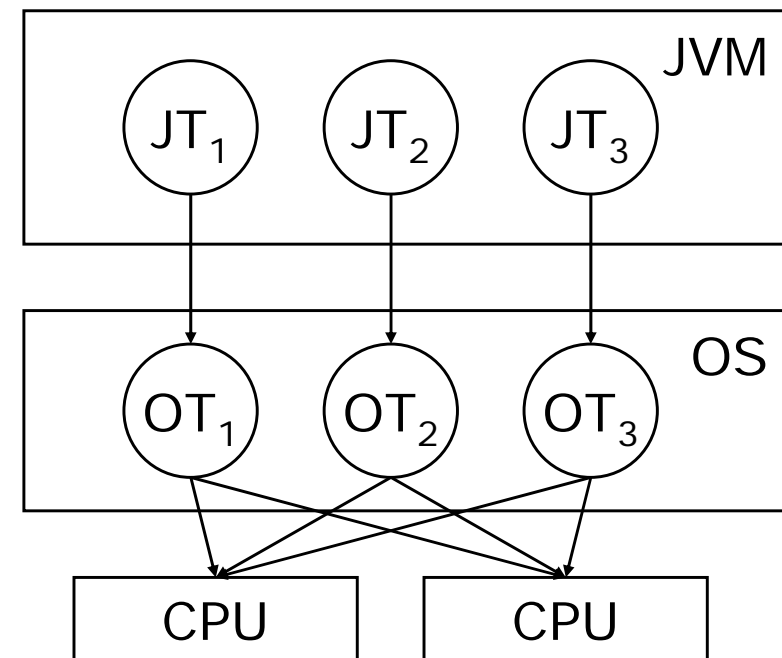
- Def.:
Priorität eines Prozesses =

einem Prozess (*task, thread, ...*) zugeordnetes Attribut, üblicherweise eine natürliche Zahl, das zur Entscheidung über die Zuteilung von Betriebsmitteln herangezogen wird.
- Priorität wird einem Prozess bei der Erzeugung (explizit oder implizit) zugeteilt und kann eventuell programmgesteuert verändert werden.

- Moderne Java Implementierungen nutzen Threads die vom Betriebssystem angeboten werden
- Solaris – Pools



Win32 - Bindung



- **Achtung 1:**
Prioritätenvergabe ist kein Ersatz für Synchronisation!
- **Achtung 2:**
Gefahr der **Prioritätsumkehr** (*priority inversion*), z.B. bei Einprozessorsystem:
 - 3 Prozesse A, B, C mit abfallenden Prioritäten a,b,c
 - C betritt kritischen Abschnitt k, weckt B und wird von B verdrängt, d.h. belegt weiterhin k;
 - B weckt A und wird von A verdrängt,
 - A blockiert beim Eintrittsversuch in k;
 - solange B nicht blockiert, hat A keine Chance!
- *Lösungstechnik:* spezielle Sperroperationen, die für temporäre Prioritätserhöhung sorgen.

4.2 Auswahlstrategien

- *Problem:*
Wenn *mehrere* Prozesse auf Betriebsmittelzuteilung bzw. auf ein bestimmtes Ereignis warten (mit **when**, **wait**, **P**, **join**, ...)

und

beim Eintreten des Ereignisses *nicht alle* aufgeweckt werden können/sollen, **welche ?**

- → **Auswahlstrategie** (*scheduling policy*)

- **Def.:** Eine Auswahlstrategie heißt **fair**, wenn jedem wartenden Prozess garantiert ist, dass ihm nicht permanent und systematisch andere Prozesse vorgezogen werden.
(Auch: Von einer endlichen Anzahl nebenläufiger Prozesse ist in einem unendlichen Betriebsablauf jeder einzelne unendlich oft aktiv)
- Eine Auswahlstrategie heißt **streng fair** (strong fairness, compassion): Wenn ein Prozess blockiert, kann eine *obere Schranke* für die Anzahl der Prozesse angegeben werden, die ihm vorgezogen werden;
 - (Auch: Wenn ein Prozess unendlich oft ausführbereit ist, wird er unendlich oft aktiviert)
- Eine Auswahlstrategie heißt **schwach fair** (weak fairness, justice): sonst
 - (Auch: Wenn ein Prozess ausführbereit bleibt, wird er unendlich oft aktiviert)

```
public void V() { // this is the modified V
    mutex.P();
    count++;
    if(count<=0) {
        Semaphore ready = prios.rem();
        ready.V(); }
    mutex.V();
}
```

- *Beachte:*
 1. Die Semaphore **ready** sind private Semaphore, d.h. bei ihnen blockiert jeweils höchstens ein Thread.
 2. Die kritischen Abschnitte (**mutex**) sind kurz genug, dass sie keinen Engpass darstellen.→ Daher ist es *irrelevant*, welche Auswahlstrategie von **Semaphore** praktiziert wird.

- Beispiele für effizienzorientierte Auswahlstrategien bei `request(n)` / `release(n)`:
- *SRF (smallest request first)*:
die *kleinsten* Anforderungen sollen vorrangig bedient werden
- *LRF (largest request first)*:
die *größten* Anforderungen sollen vorrangig bedient werden
- (jedenfalls nicht die, welche am längsten warten; weitere Alternativen sind möglich.)

- **Beispiel:**

Alterungsmechanismus für SRF:

- Auswahl nach *Rang*ordnung 1,2,3,...
(hoher Rang = kleine Rangzahl)
- *Rang* = Anforderung + *Malus*
- *Malus* = Zeitpunkt des **request**, gemessen in
Anzahl der begonnenen **requests**
- Einem **release** wird genau dann stattgegeben, wenn die
Anforderung erfüllt werden kann **und** die kleinste Rangzahl
hat. (Bei Gleichrangigkeit zweier erfüllbarer
Anforderungen...)

4.3 Verklemmungen

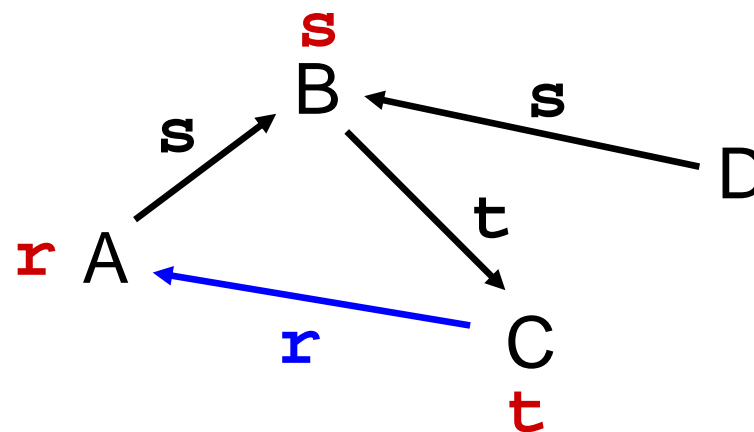
- ... drohen überall, wo synchronisiert wird
- Def. 1 (1.3←):
- Beim Ablauf eines nichtsequentiellen Programms liegt eine **Verklemmung** (*deadlock*) vor, wenn es Prozesse im *Wartezustand* gibt, die durch *keine mögliche Fortsetzung* des Programms daraus erlöst werden können.

Verklemmungen

- **Def. 2:**
Eine Verklemmung heißt *deterministisch*, wenn sie bei jedem möglichen Ablauf – mit gleichen Eingabedaten – eintritt (andernfalls *nichtdeterministisch*).
- **Def. 3:**
Eine Verklemmung heißt *total* oder *partiell*, je nachdem, ob alle oder nicht alle Prozesse verklemmt sind.
- 3 Alternativen für den Umgang mit Verklemmungen:
 - 1. Erkennung** (*detection*) + Auflösung
 - 2. Umgehung/Vermeidung** (*avoidance*)
 - 3. Ausschluß** (*prevention*)

Bsp. mit 4 Prozessen A,B,C,D und 3 Ressourcen r,s,t

Zeit	A	B	C	D
0	lock(r)	lock(s)	lock(t)	
1	lock(s)			
2				lock(s)
3		lock(t)		
4			lock(r)	



Verklemmungserkennung

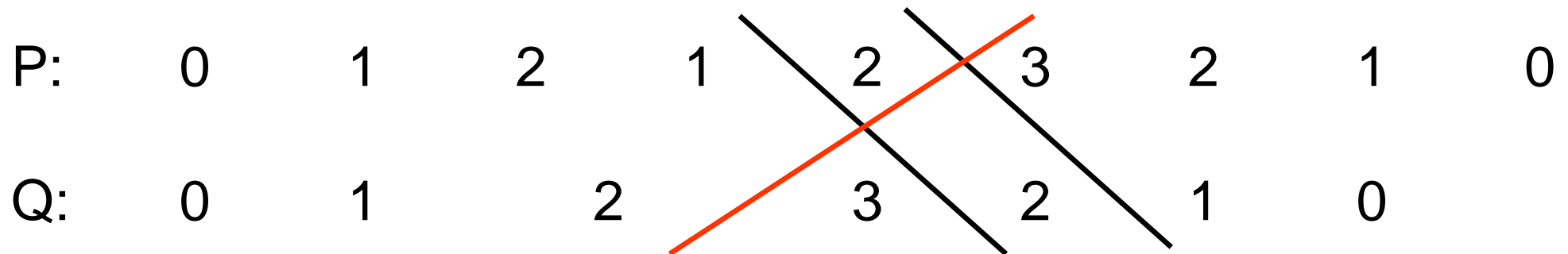
- Eine Verklemmung liegt genau dann vor, wenn der Anforderungsgraph einen Zyklus enthält.
- **Verklemmungs-Erkennung:**
Ständige Überwachung des Anforderungsgraphen:
bei jedem Hinzufügen einer Kante $P \rightarrow Q$ prüfen, ob damit ein Zyklus geschlossen wird, d.h. ob es einen *Weg von Q nach P* gibt.
- Ohne Backtracking, weil jede Ecke höchstens eine divergierende Kante hat !

Verklemmungsauflösung

- **Verklemmungs-Auflösung** durch Wahl eines Opfers, dem gewaltsam die Ressource entzogen wird – mit Konsequenzen:
 - Bei Datenbank-Transaktion:
Transaktion abbrechen und neu starten
 - Falls Sicherungspunkt vorhanden (Checkpointing):
Prozess zurücksetzen zum letzten Checkpoint
 - sonst:
Prozess abbrechen

4.3.2 Vermeidung am Beispiel 1/N

- Beispiel:
 - 2 Prozesse P,Q mit $n = 4$ Exemplaren eines Ressourcen-Typs
 - Vor.:
Maximalbedarf jedes Prozesses ist bekannt und ist $\leq n$.



- **Def.:**
Ein Zustand in einem Ablauf eines 2-Prozess-Systems heißt **sicher** (*safe*), wenn in ihm für mindestens einen nichtblockierten Prozess der Maximalbedarf befriedigt werden kann.
- **Feststellung 1:**
Ein direkter Übergang von einem sicheren Zustand in einen Verklemmungszustand ist nicht möglich.
 - weil damit nach dem ersten Prozess auch der zweite Prozess blockieren müsste – was der Sicherheit widerspricht
- **Feststellung 2:**
Verklemmungen werden vermieden, wenn das System stets in einem sicheren Zustand gehalten wird.

- | | | | | | | | | | | | | |
|----|---|--------|---|---|---|---|--|-------------|---|---|---|---|
| | | sicher | | | | | | Verklemmung | | | | |
| P: | 0 | 1 | 2 | 1 | | 2 | | 3 | 2 | 1 | 0 | |
| Q: | 0 | 1 | | | 2 | | | 3 | | 2 | 1 | 0 |

81

- beantwortet die Frage nach der Sicherheit für *beliebig viele* Prozesse:
- Ein Zustand heißt **sicher**,
 - wenn in ihm mindestens ein Prozess unter Gewährung seines Maximalbedarfs zum Abschluss gebracht werden kann
 - **und** mit den damit freiwerdenden Ressourcen ein weiterer Prozess zum Abschluss gebracht werden kann
 - **und** mit den damit freiwerdenden
 - **usw.**
- *Präzisierung:*

4.3.3 Ausschluss am Beispiel N/1

- Zur Erinnerung: *Anforderungsgraph* (4.3.1 ←)
- **Behauptung:**
 - Die Betriebsmittel seien linear geordnet, und die Prozesse tätigen ihre Anforderungen nur in der Reihenfolge dieser Ordnung
(Prozess im Besitz von r fordert s nur dann, wenn $s > r$).
 - *Dann bleibt der Anforderungsgraph zyklensfrei.*

```
volatile boolean lock1 = false;  
volatile boolean lock2 = false;
```

Prozess 1

```
do  
    lock1 = true;  
    lock1 = !lock2;  
while (!lock1);
```

kritischer Abschnitt

```
lock1 = false;
```

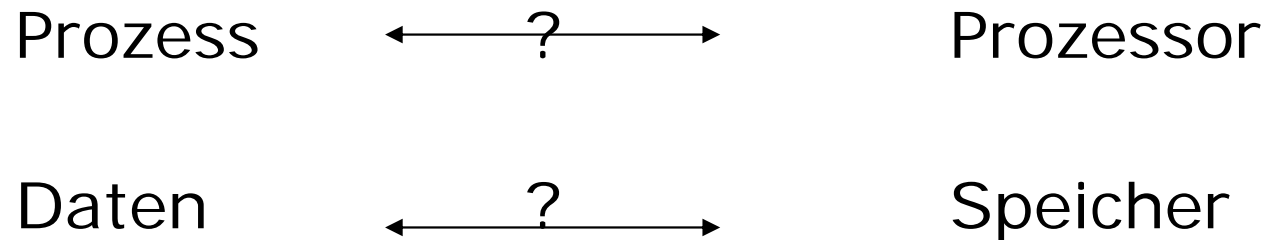
Prozess 2

```
do  
    lock2 = true;  
    lock2 = !lock1;  
while (!lock2);
```

kritischer Abschnitt

```
lock2 = false;
```

- „*busy waiting*“ (normalerweise verpönt)



- Def.:
Strukturtreue Implementierung:
 1. *Mehrprozessorsystem (multiprocessor)*
mit privaten und gemeinsamen Speichern für private und gemeinsame Variable
 2. *Parallele*,
d.h. echt simultane, Ausführung aller Prozesse

- Mehrprozessorsystem *ohne private* Speicher
→ alle Daten im zentralen Arbeitsspeicher
- Weniger Prozessoren als Prozesse, z.B. Einprozessorsystem
→ quasi-simultane, verzahnte Ausführung im Mehrprozessbetrieb (*multitasking, multiprogramming*)
- Mehrrechnersystem *ohne gemeinsamen* Speicher (*multicomputer*)
→ nachrichtenbasierte Prozessinteraktion

5.1.1 Sperrsynchronisation

- Fragestellung:
Wie kann die Sperroperation **lock** (3.1.5) implementiert werden?

```
MONITOR Lock { // setzt bereits Sperrmechanismus voraus !  
    private boolean lock = false;  
    public void lock() when !lock { lock = true; }  
    public void unlock() { lock = false; }  
}
```

- *Idee:*
 - Wiederholt lock prüfen – solange lock gesetzt ist;
 - sobald lock nicht gesetzt ist, selbst setzen.
- *Aber:*
naive Umsetzung dieser Idee führt nicht zum Erfolg.
- **Hardware** bietet Unterstützung: **unteilbare Instruktionen**
- *Beispiel:*
Instruktion TAS (*test-and-set*) für unteilbares Lesen/Schreiben im Arbeitsspeicher

```
boolean TAS(VAR boolean lock) {  
    <    boolean result = lock;  
        lock = true;           >  
    return result;  
}
```

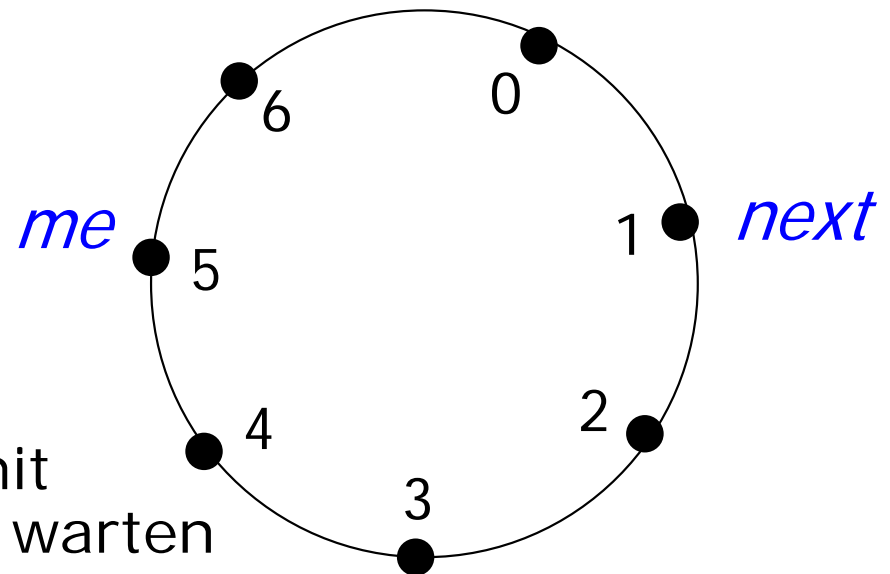

5.1.2 Sperren ohne spezielle Instruktionen

- Nur mit atomarem Lesen bzw. Schreiben natürlicher Zahlen (Dekker, Dijkstra, Habermann, Peterson,)

- n Prozesse

- Gemeinsame Variable:

- $next = 0, 1, \dots, n-1$, anfangs 0
- $next$ ist der Prozess, der als nächster den Lock hat
- Solang ein Prozess nicht der mit der Nummer $next$ ist, muss er warten



- Private Variable:

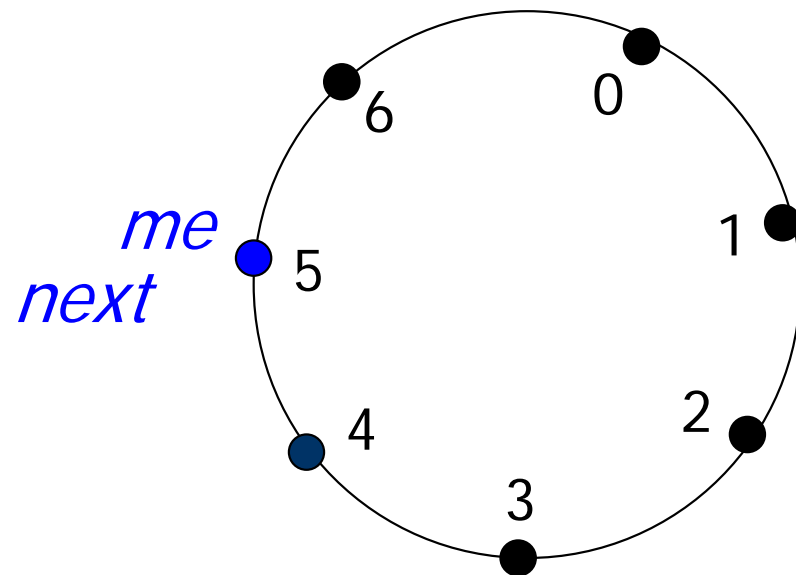
- me = Prozessnummer
- Zustand = *idle*, *eager*, *critical*, anfangs *idle*
- Zustandsübergänge immer $idle > eager > critical > idle$

unlock:

set *next* to $me \oplus 1$,

set *idle*

- 4 gibt Sperre auf
- next wird zu 5
- 5 hat Sperre
- Zusammengefasst
 - Prozesse sind geordnet
 - versuchen Sperre zu bekommen, wenn das keiner „vor“ ihnen tut
 - Falls das nebenläufig passiert entsteht Konflikt
 - Dieser wird aufgehoben durch Ordnung beim nochmaligen Versuch



5.2 Mehrprozessbetrieb (multitasking, multiprogramming)

- *Voraussetzung:*
(zunächst) nur 1 Prozessor
- *Idee:*
Prozessor ist *abwechselnd* mit der Ausführung der beteiligten Prozesse befasst
- („quasi-simultane“ Ausführung, *processor multiplexing*)

- Interaktion mit *exchange jump RESUME* statt *call/return*:
- *A: RESUME B* bewirkt
- Sprung von A-Inkarnation nach B-Inkarnation an denjenigen Punkt, an dem die B-Inkarnation das letzte Mal (mit RESUME) verlassen wurde
- Jede Inkarnation „kennt“ ihren eigenen letzten RESUME-Punkt.

- Modula-2
 - Imperative Programmiersprache
 - Pascal plus Module (Schnittstelle und Implementierung)
- Modula-2 hat Standardbibliotheken, die Module
- Im Modul SYSTEM sind Koroutinen vorhanden
- Basierend auf den Koroutinen können in Modula-2 Ablaufsteuerung und Synchronisationsmechanismen implementiert werden
- siehe auch www.modula2.org
 - <http://www.modula2.org/reference/isomodules/isomodule.php?file=PROCESSE.DEF>
 - <http://www.modula2.org/reference/isomodules/isomodule.php?file=SEMAPHOR.DEF>

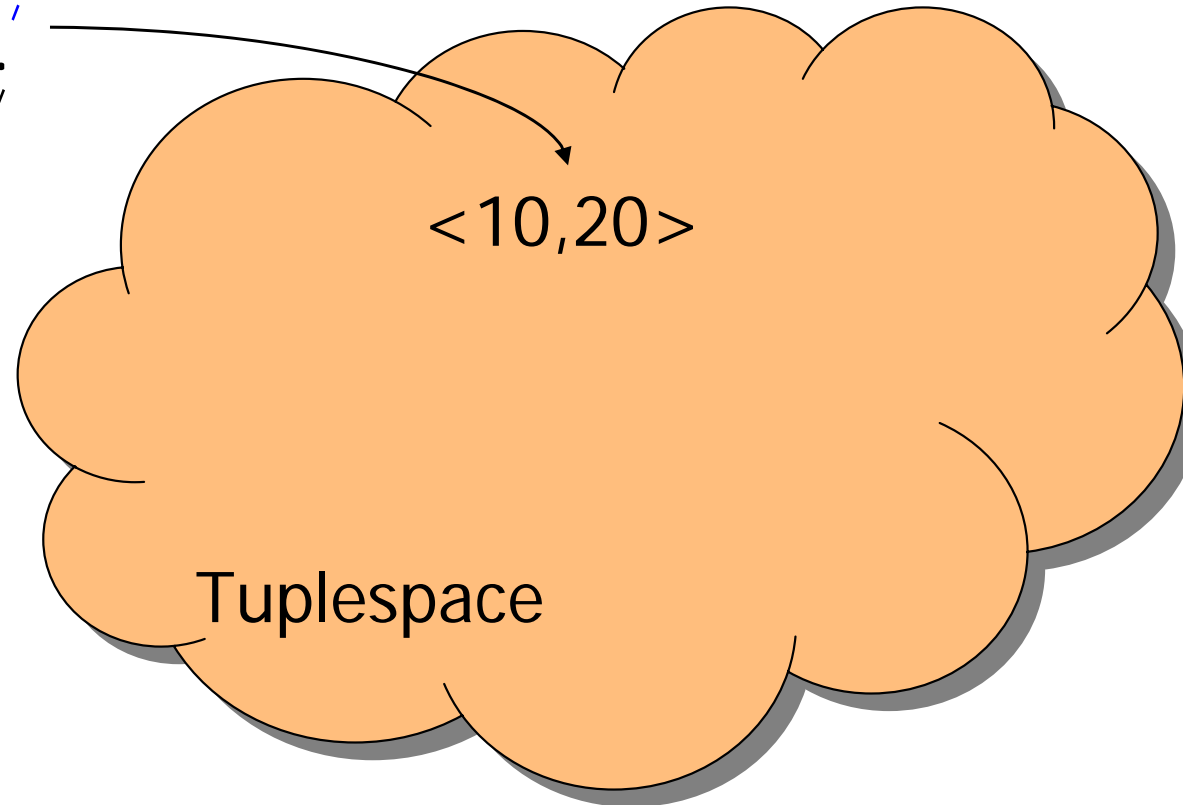
5.3 Koroutinen in Java

- Java kennt keine Koroutinen
 - Man kann sie aber implementieren
- Idee:
 - Es gibt immer einen aktiven Thread – die Koroutine
 - Resume() auf einer Koroutine „schaltet um“
 - „alte“ Koroutine macht wait()
 - „neue“ Koroutine bekommt Signal per notify()
- Basiert auf [Ole Sastrup Kristensen
<http://dspace.ruc.dk/handle/1800/764?mode=full>]

6.1 Lindas Tupelraum

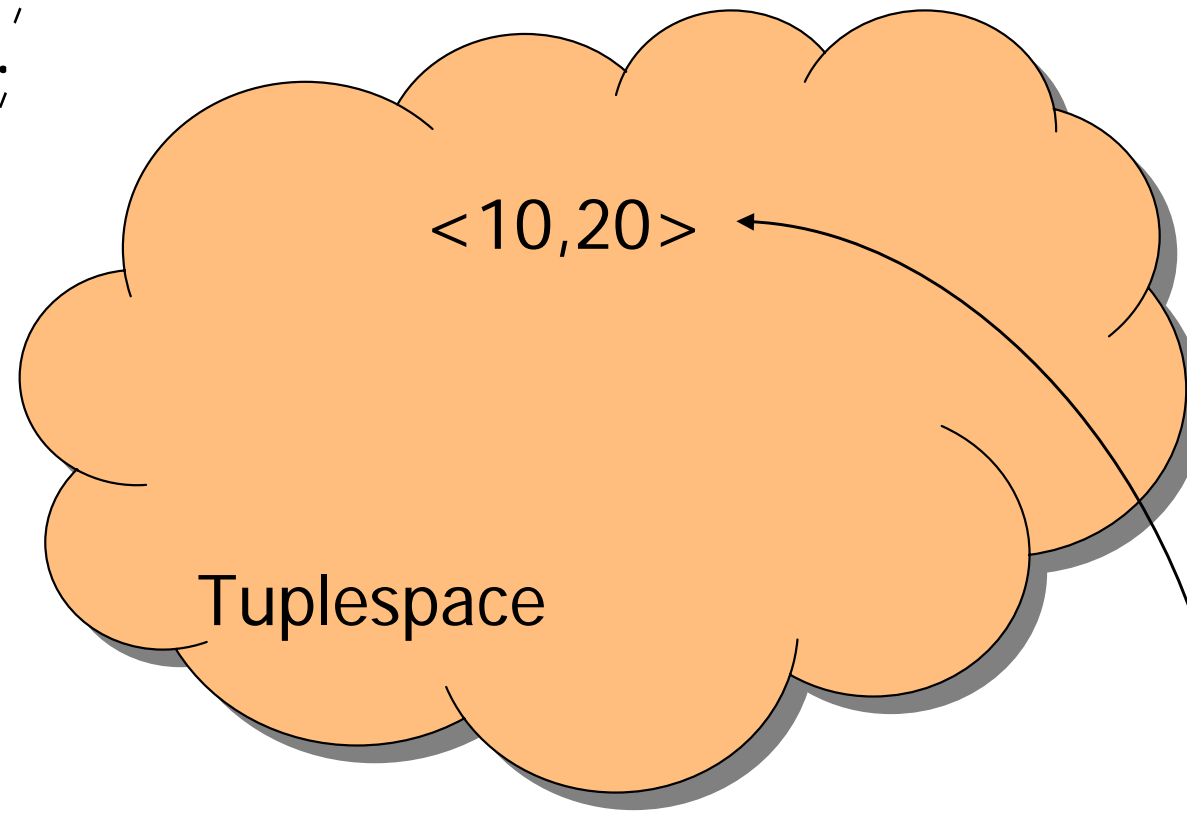
- Interaktion von Prozessen über *zentralen Umschlagplatz* für alle zwischen Prozessen ausgetauschten Daten:
Tupelraum (*tuple space*)
(Carriero/Gelernter, Yale 1985)
- = Multimenge von Tupeln beliebiger Typen

out(10,20);
in(?result);



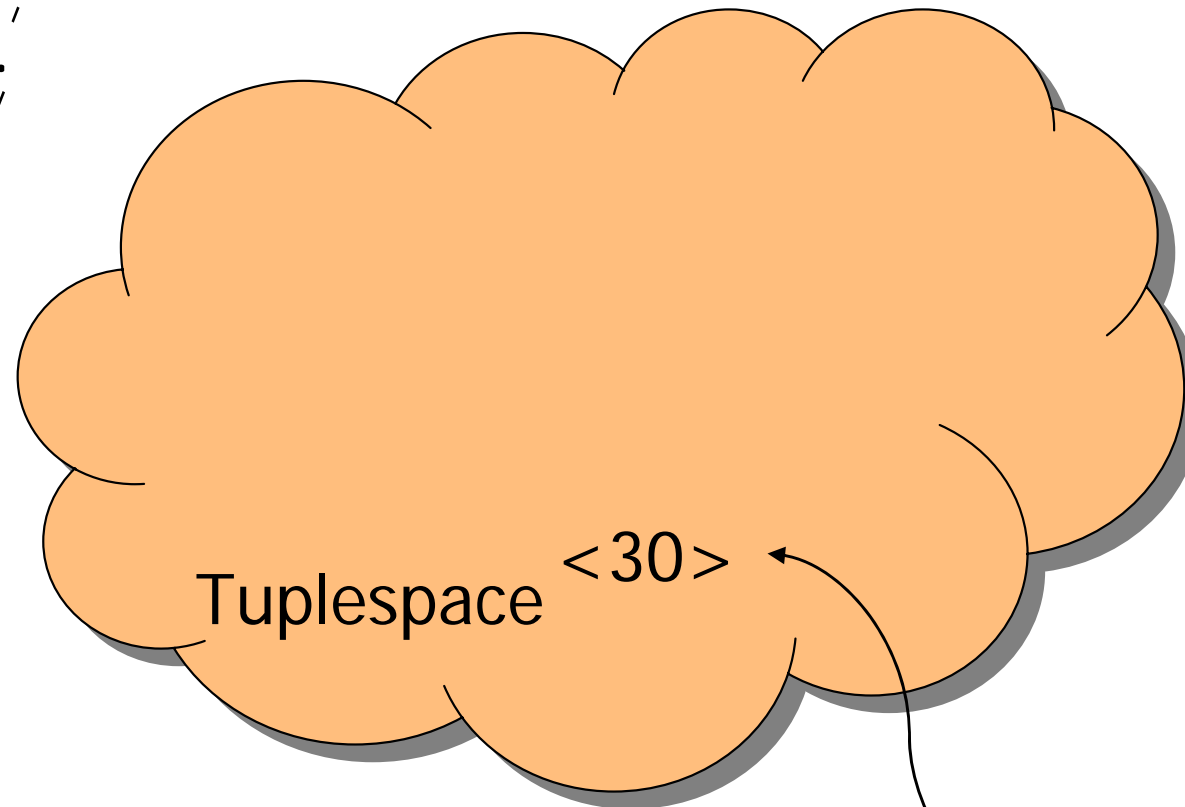
in(?a,?b);
out(a+b);


```
out(10,20);  
in(?result);
```



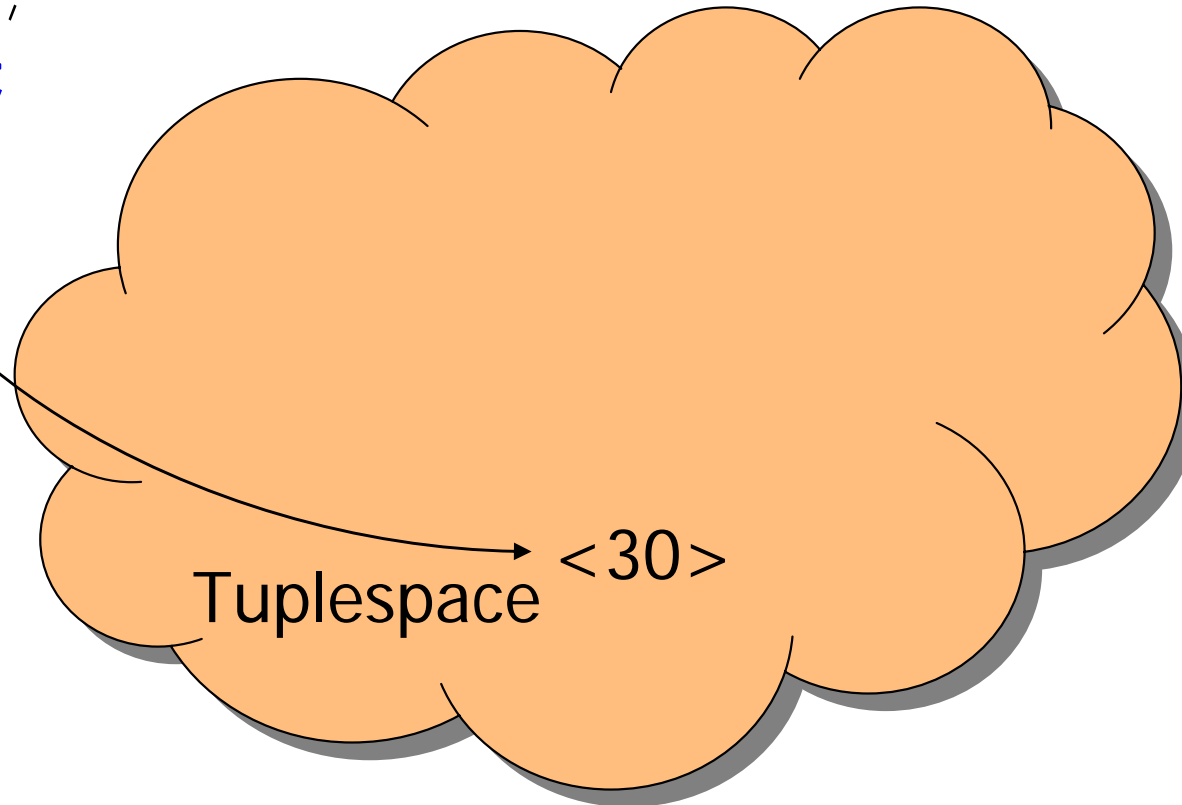
```
in(?a, ?b);  
out(a+b);
```

```
out(10,20);  
in(?result);
```

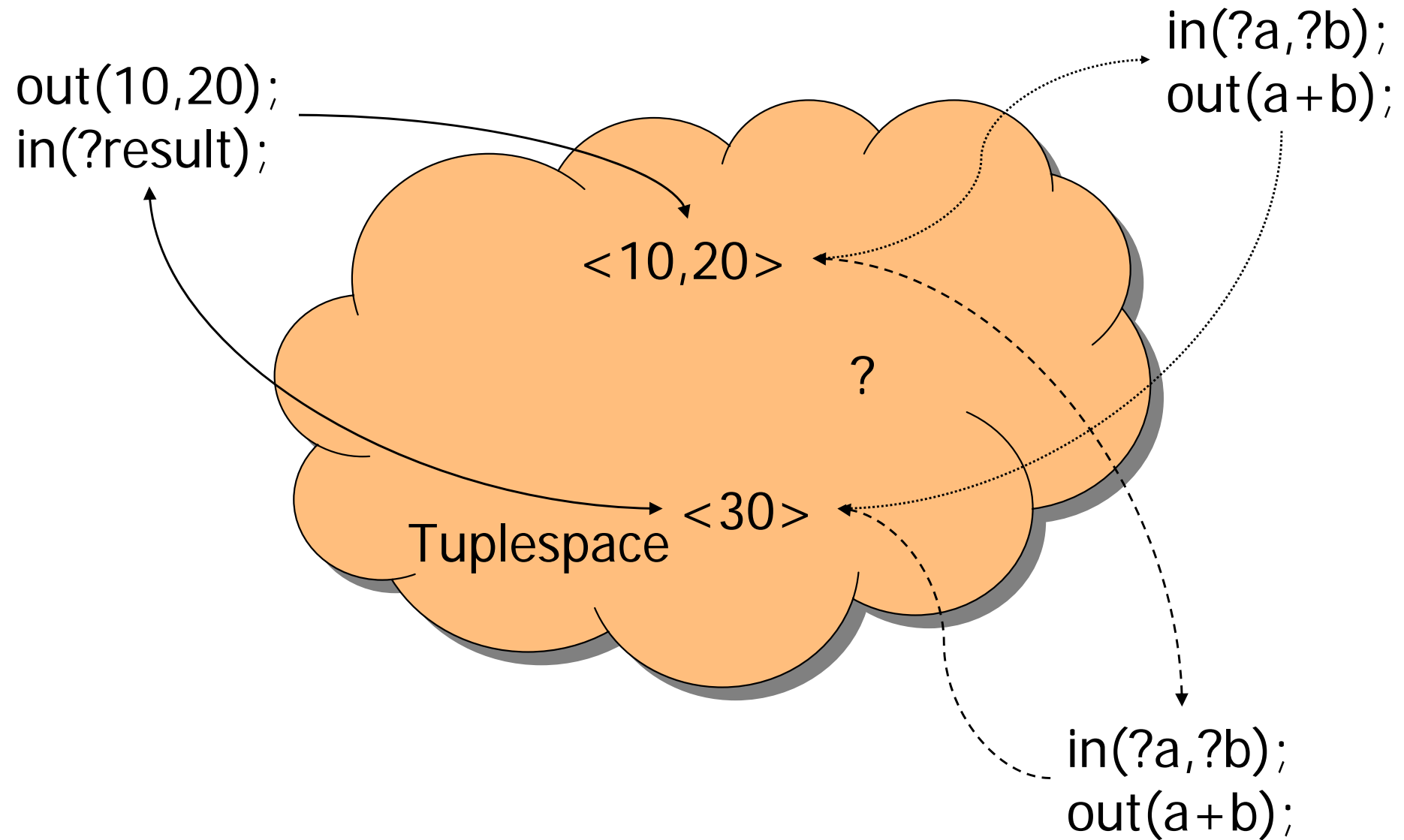


```
in(?a,?b);  
out(a+b);
```

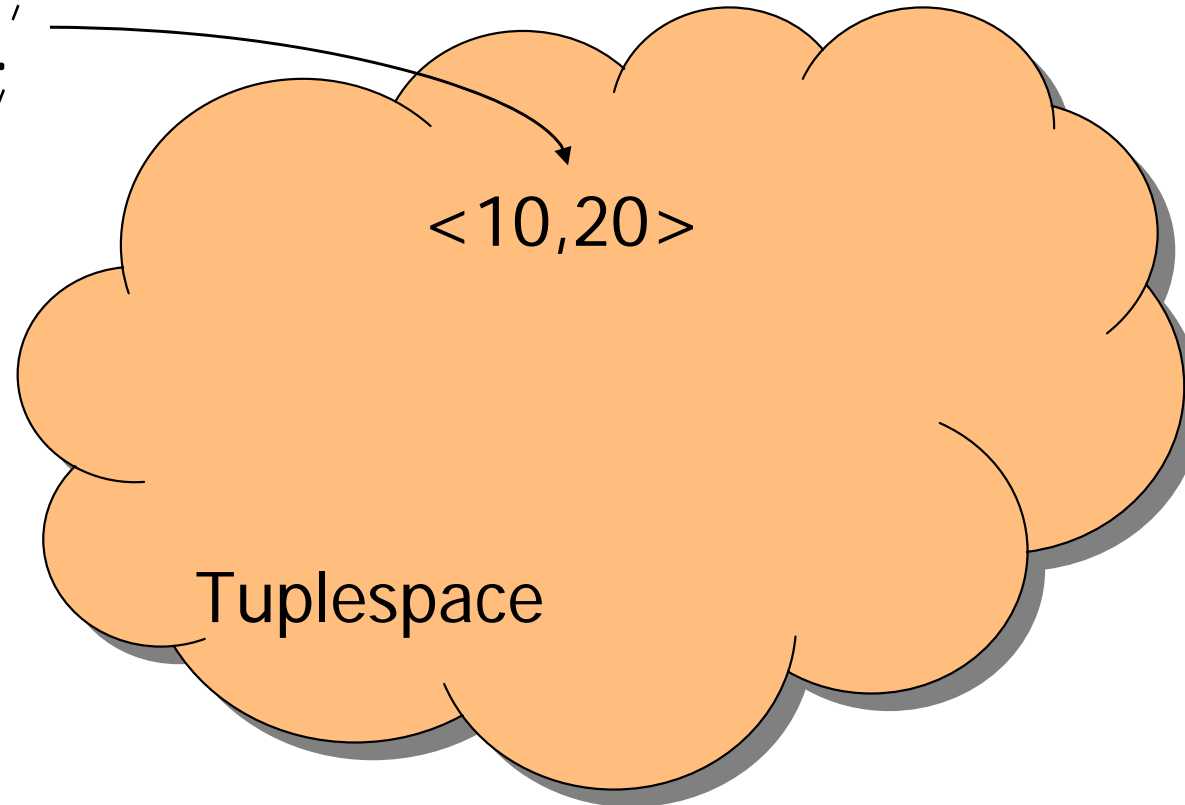
out(10,20);
in(?result);



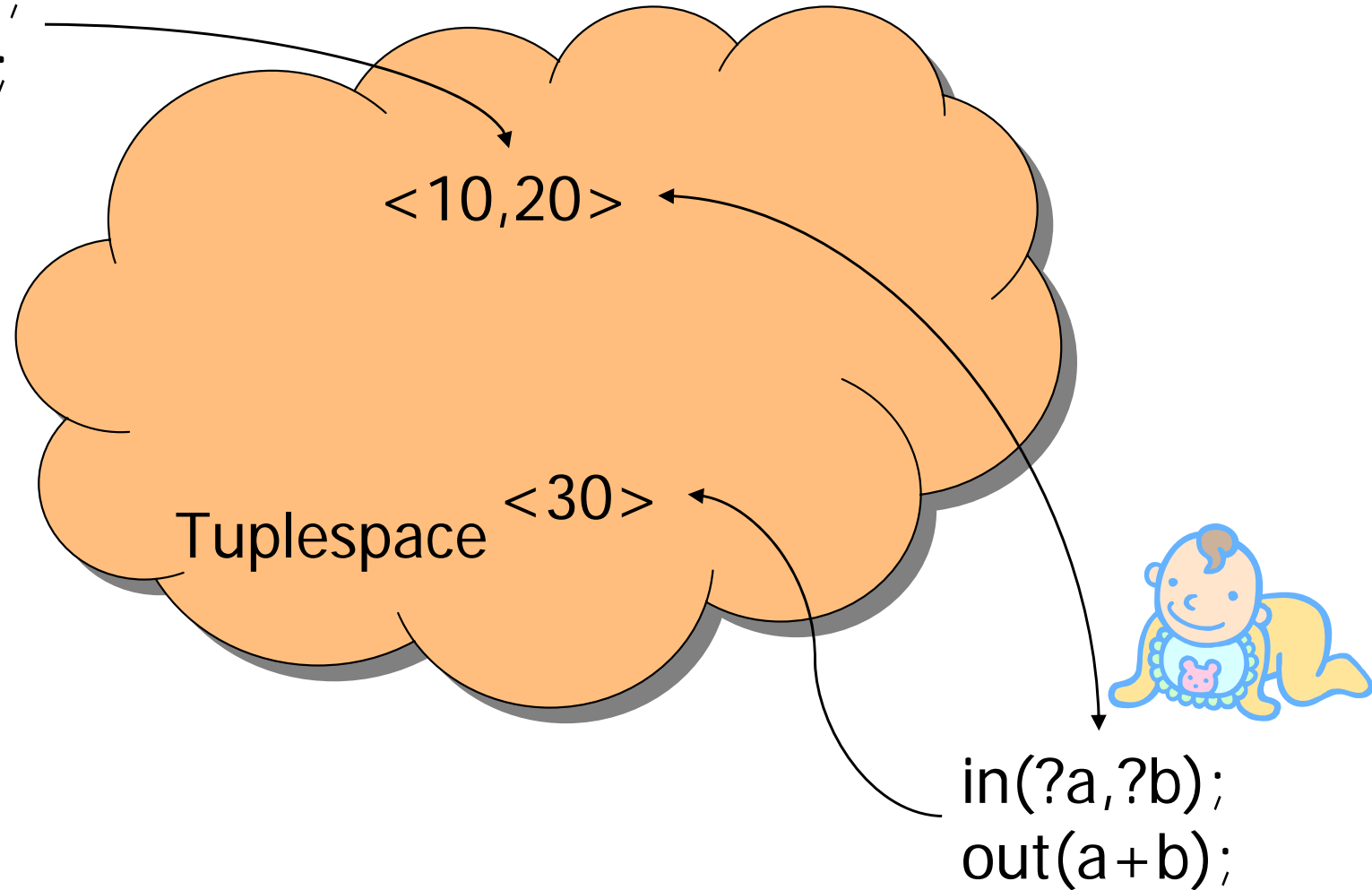
in(?a,?b);
out(a+b);



```
out(10,20);  
in(?result);
```



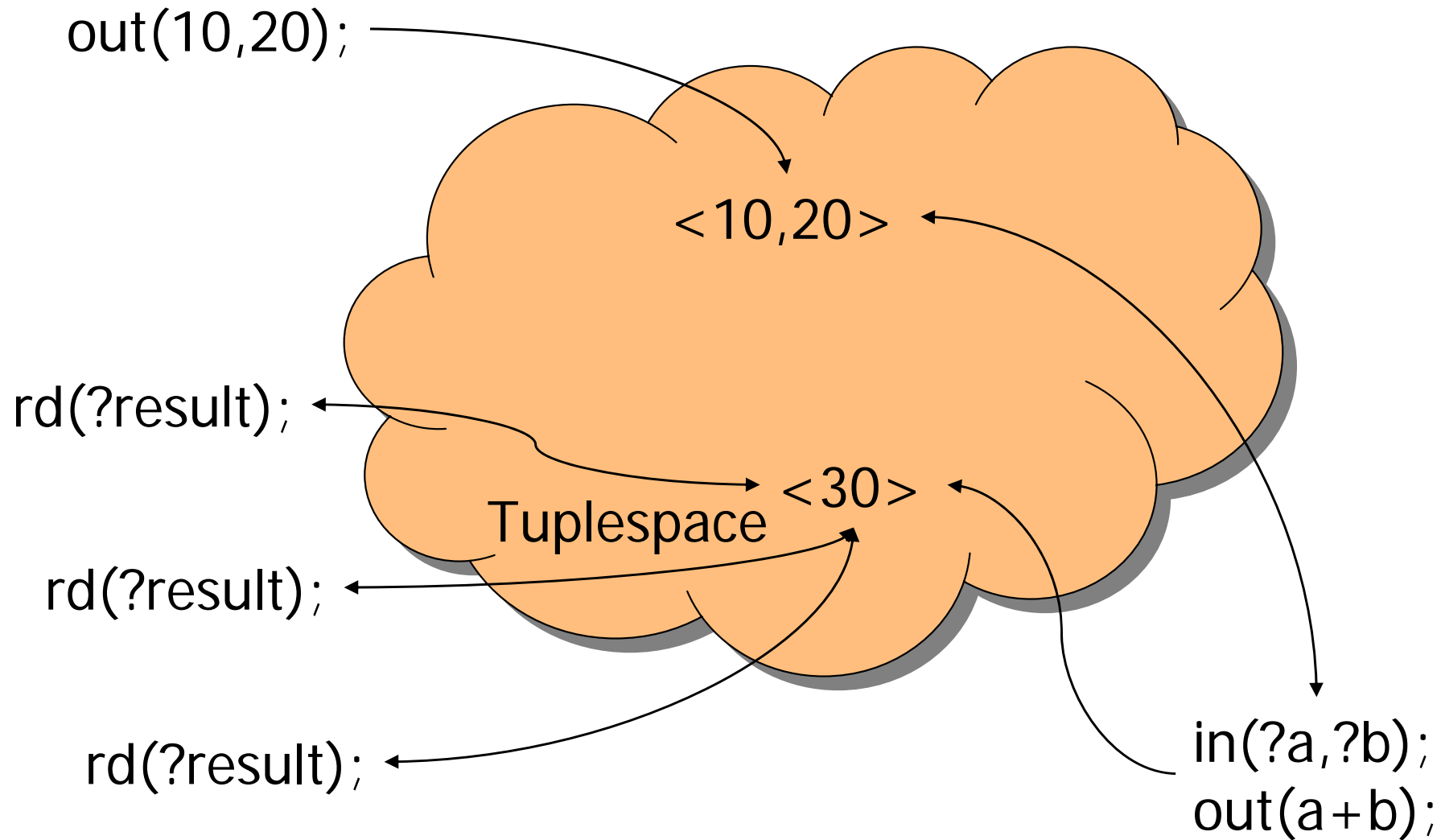
out(10,20);
in(?result);



```
out(10,20);  
in(?result);
```

Tuplespace <30>

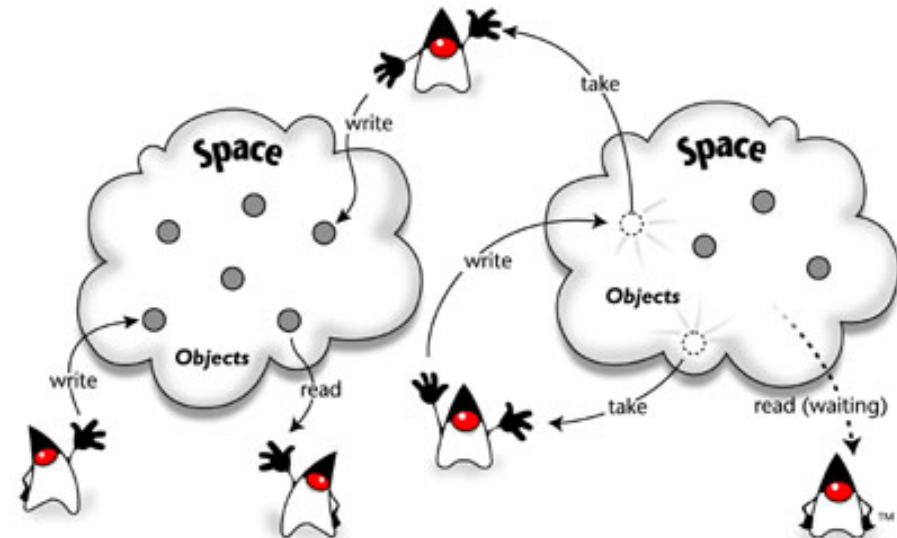




- Semaphore
 - V-Operation: `out("sem")`
 - P-Operation: `in("sem")`
 - Initialisierung: `out("sem")` n Mal wiederholen
 - P(2)-Operation: `in("sem"); in("sem");`
 - Verklemmungsgefahr!
 - `P("sem1","sem2")` nicht direkt in Tupel realisierbar
- Kann auch verteilt sein, wenn ein verteilter Tuplespace verwendet wird

- LighTS (<http://lights.sourceforge.net/>) ist eine leichtgewichtige Linda Implementierung in Java
 - Nicht verteilt
 - Mit einigen Erweiterungen
 - Basis für eigene Experimente

- = Java-Objekte mit Tupelraum-Schnittstelle und Tupel-Objekten, die als *(tiefe) Kopien* in den / aus dem Tupelraum gelangen
- Änderungen/Erweiterungen gegenüber Linda:
 - Objektorientierung
 - mehrere Tupelräume
 - Transaktionen
 - Ereignisse



- <http://java.sun.com/products/javaspaces>
- <http://www.sun.com/software/jini/specs/jini1.2html/js-title.html>

- Bisherige Synchronisationsmittel nehmen gemeinsamen Speicher und gemeinsame Objekte an
- Aber: Es gibt auch Rechnerarchitekturen bei denen Prozesse *keinen gemeinsamen Speicher* haben, in dem sie gemeinsame Objekte unterbringen könnten
- Z.B.
 - **Parallelrechner** mit verteiltem Speicher
(*distributed-memory parallel computer*)
(auch „Mehrrechnersystem“ – *multi-computer*)
 - **Rechnernetz** (*computer network*)
mit enger Kopplung (*cluster*) oder LAN oder WAN

- **Def.:**
Verteiltes System (*distributed system*) =
System von Prozessoren, Prozessen, Threads, ...,
die mangels gemeinsamen Speichers *nicht über
Datenobjekte, sondern über Nachrichten* interagieren
(Gegensatz: zentralisiertes System)
- **Beachte:**
Die Klassifikation eines Systems als *verteilt* oder
zentralisiert ist u.U. abhängig von der
Abstraktionsebene, auf der das System betrachtet wird
(Beispiel: System lokal kommunizierender Prozesse)

- Prozesse kommunizieren unter Verwendung von **Kommunikationsoperationen** (*communication primitives*)
 - **send**
Nachricht versenden (auch **write**, ...); die Nachrichtenquelle heißt **Sender** (*sender*) oder **Produzent** (*producer*)
 - **recv**
Nachricht entgegennehmen (auch **read**, ...); die Nachrichtensenke heißt **Empfänger** (*receiver*), **Verbraucher** (*consumer*)
 - in vielen möglichen Varianten (s.u.)

- Softwaretechnische **Klassifizierung**:
 1. **Datenfluss-Architektur** (*dataflow*) (→6.1):
Filter (*filter*) wandelt Eingabedaten in Ausgabedaten, *weiß nichts* von seiner Umgebung
 2. **Dienst-Architektur** (*client/server*):
Klienten (*clients*) beauftragen **Dienstanbieter** (*servers*), *erwarten bestimmte* Funktionalität und Antwort
 3. **Ereignisbasierte Systeme** (*event-based systems*) (→6.3):
Abonnenten (*subscribers*) sind an bestimmten Ereignissen interessiert, über deren Eintreten sie von den auslösenden **Ereignisquellen** (*publishers*) benachrichtigt werden
 4. **Verteilte Algorithmen** (*distributed algorithms*):
gleichberechtigte **Partner** (*peers*) kooperieren, *setzen vereinbartes Verhalten voraus*

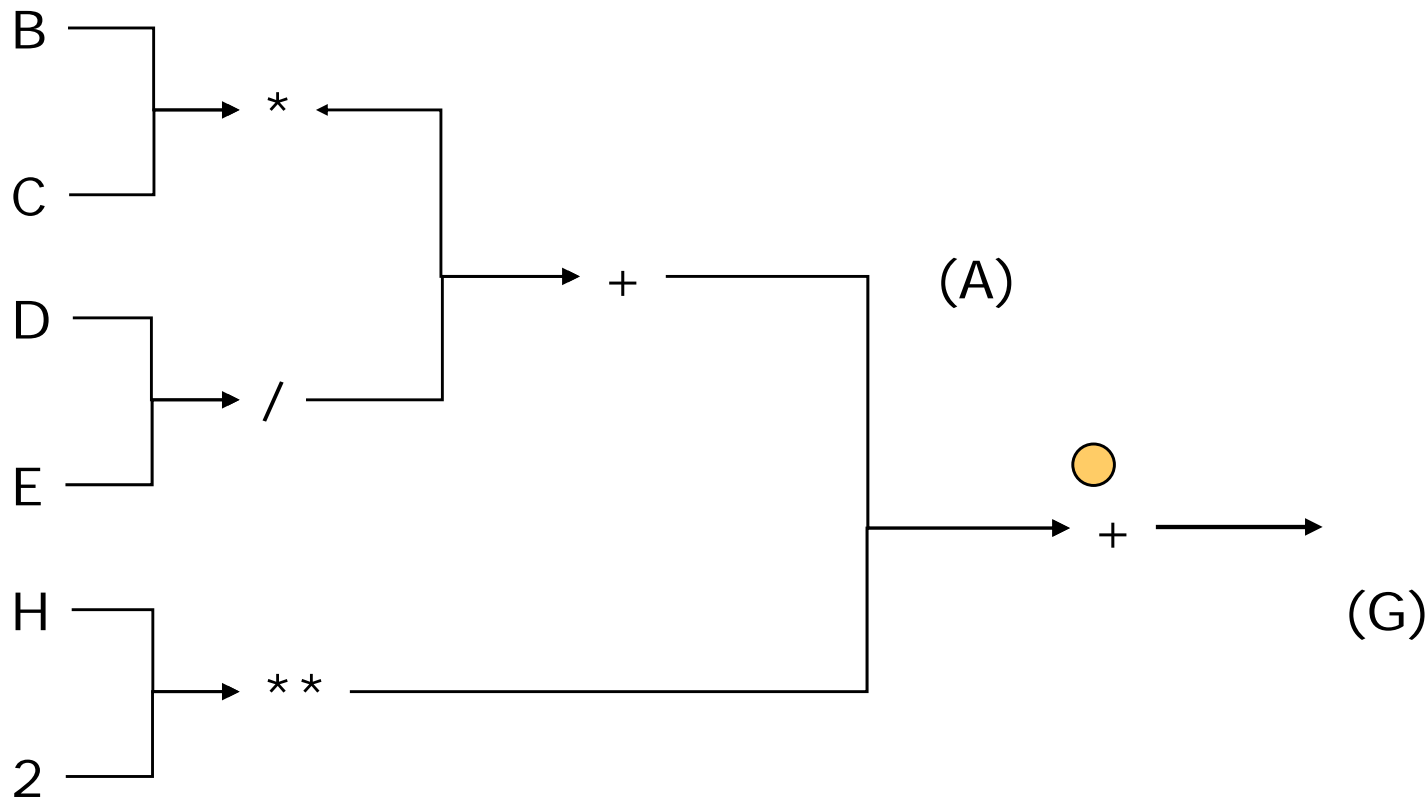
6.2 Datenfluss-Architekturen

- Prozess arbeitet als **Filter** (*filter*), d.h.
 - *empfängt* Daten, evtl. über verschiedene Kanäle,
 - *berechnet* daraus neue Daten,
 - *versendet* diese, evtl. über verschiedene Kanäle.
- Nicht notwendig, aber *typisch* ist:
 - Kommunikationspartner bzw. -kanäle sind *formale Parameter* des Prozess-Codes: **Ports** (*ports*)
 - Parameter ist *entweder* Eingabe- *oder* Ausgabekanal (*input port, output port*)

- Berechnungsausschnitt:

$A := B * C + D / F;$

$G := H ** 2 + A;$

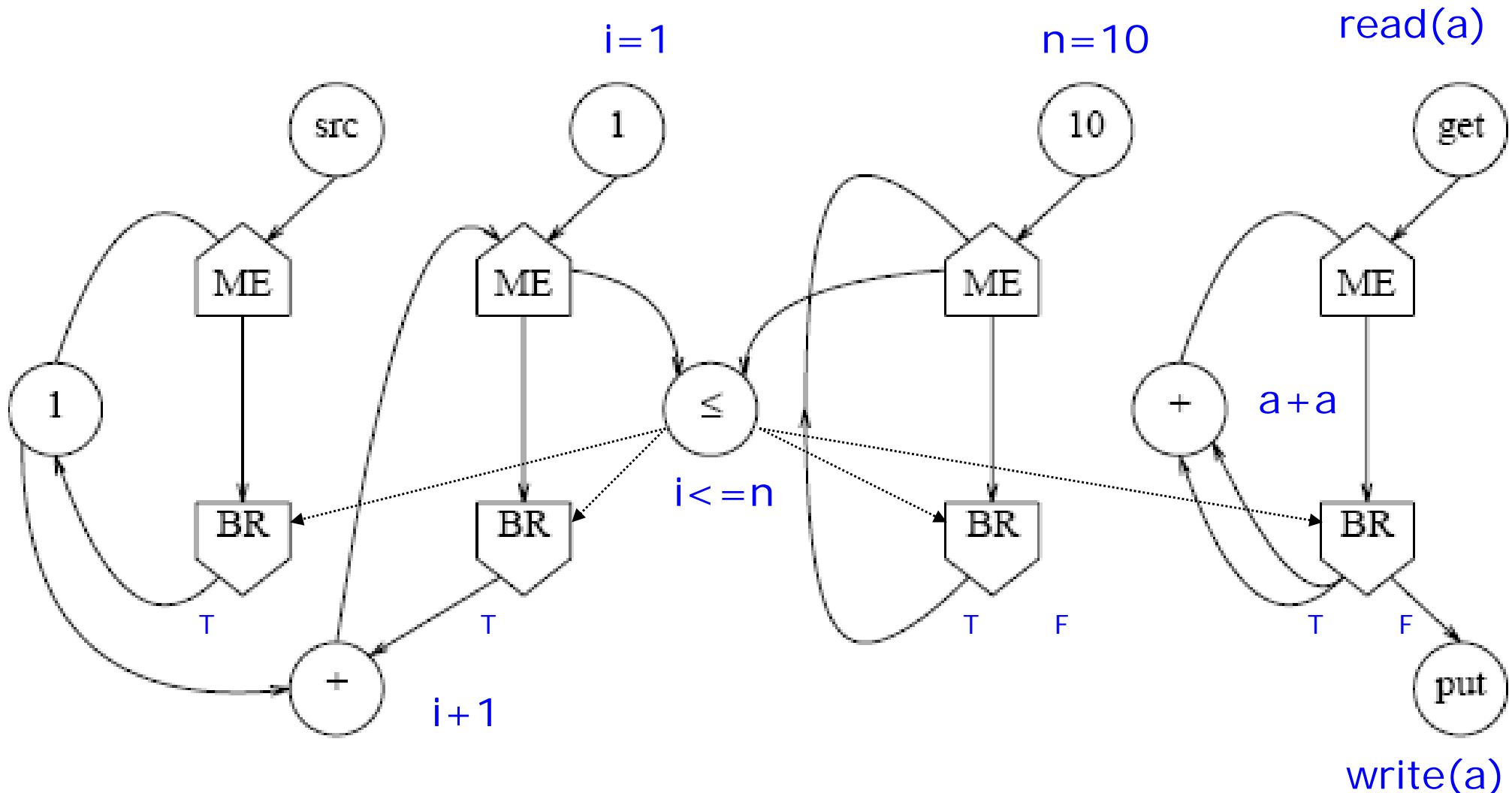


- *Einfache Zählschleife*

```
read (a);  
n = 10;  
for i := 1 to n  
  a := a + a  
end  
write (a);
```

- Transformiert:

```
read (a);  
n := 10;  
i := 1;  
while (i <= n)  
  a := a + a;  
  i := i + 1;  
end  
write (a);
```

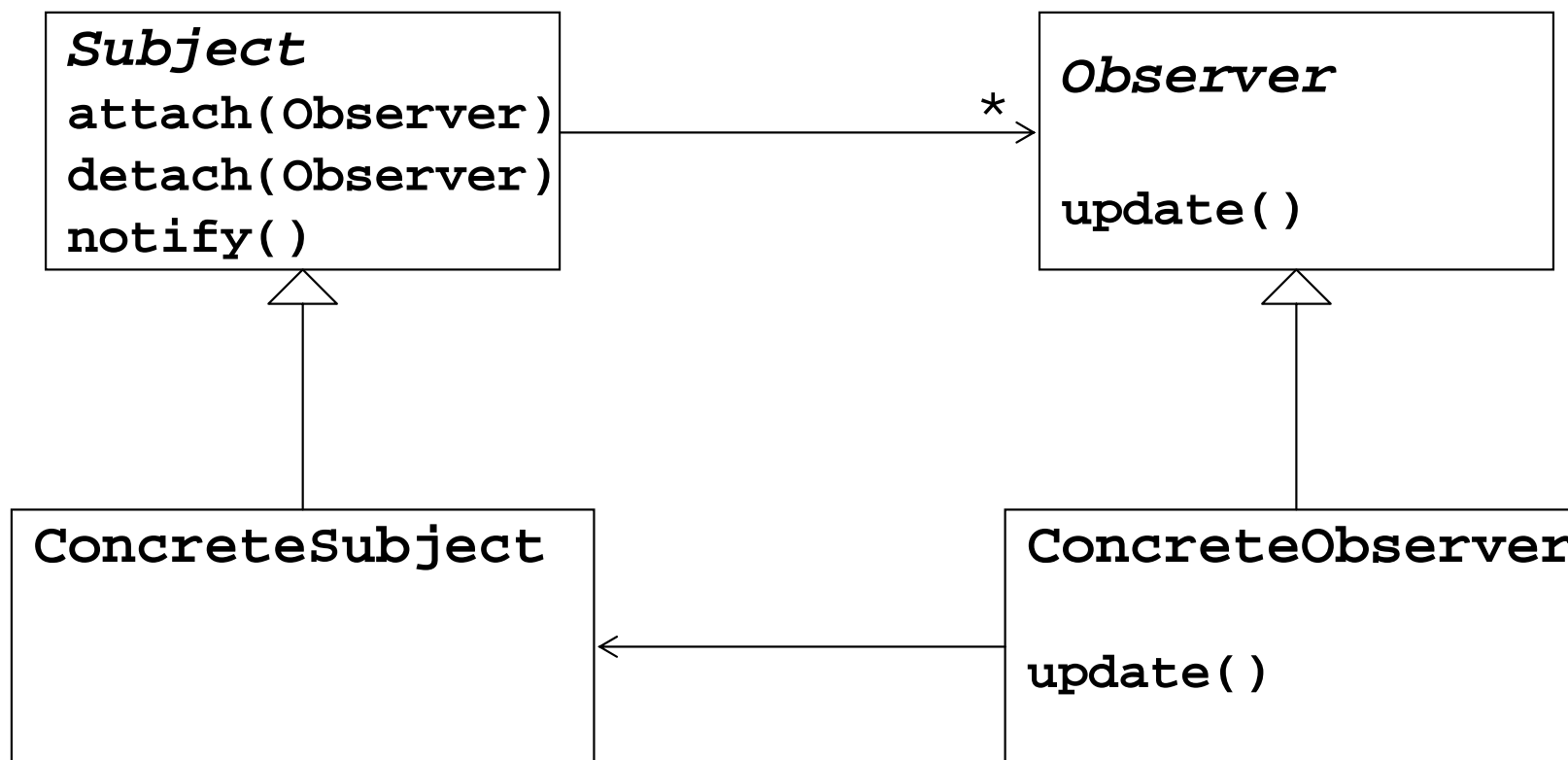


- Ein interaktives Programm mit einfacher, textbasierter Benutzer-Interaktion
 - liest von **Standard-Eingabe** (*standard input*) – hinter der sich die Tastatur verbirgt
(in Java durch Benutzung von [System.in](#)),
 - schreibt nach **Standard-Ausgabe** (*standard output*) – hinter der sich der Bildschirm verbirgt
(in Java durch Benutzung von [System.out](#))

- **Ereignis** (*event*):
 - eine **Ereignis-Quelle** (*event source, publisher*) generiert Benachrichtigung (*event notification*),
 - an der i. a. *mehrere* **Ereignis-Senken** (*event sinks, subscribers*) interessiert sind.
- Z.B.
 - „Telekom-Aktie fällt unter 5!“
 - „Druck steigt über 4,5!“
- Entkopplung:
 - Für die **Quelle** ist es *irrelevant*, wer auf ein Ereignis *wie* reagiert.
 - Die **Senken** sind an ganz *bestimmten* Ereignissen interessiert.

6.3.2 Das Beobachter-Muster

- (*observer pattern*) ist ein objektorientiertes Entwurfsmuster (*design pattern*), das als *sequentielle* Variante der ereignisbasierten Interaktion betrachtet werden kann:



- (für GUI-Ereignisse: Paket [java.awt.event](#) u.a.) orientiert sich am Beobachter-Muster:
 - *event listener* = Beobachter (= Ereignissenke)
 - *event source* = Beobachteter (= Ereignisquelle)
 - *event type* + *event source* (= Ereigniskanal/typ) (*event type* in AWT per Namenskonvention)
 - *event object* = Benachrichtigung