



## **Algorithmen und Programmierung IV: Nichtsequentielle Programmierung**

Robert Tolksdorf

Freie Universität Berlin



## Rückblick



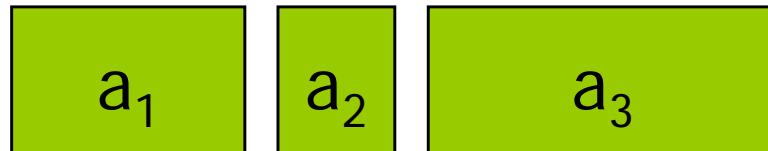
# Inhalt der Vorlesung

---

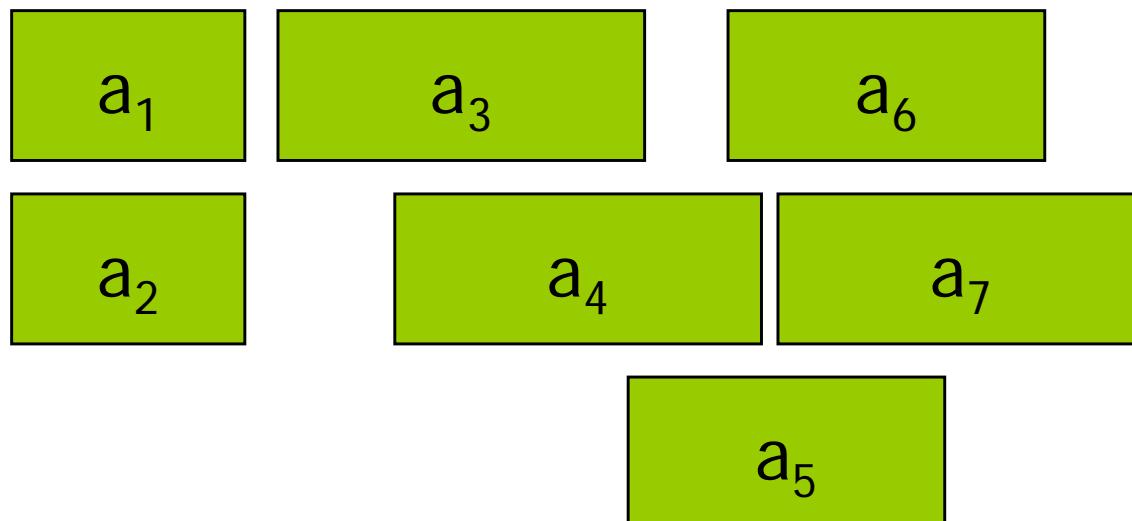
1. Organisation
2. Einführung
3. Nebenläufige Prozesse
4. Interaktion über Objekte
5. Ablaufsteuerung
6. Implementierung
7. Interaktion über Nachrichten

# Programmablauf

- Programmablauf besteht aus Aktionen und heißt
  - **sequentiell** (sequential),
    - wenn er aus einer Folge von zeitlich nicht überlappenden Aktionen besteht,

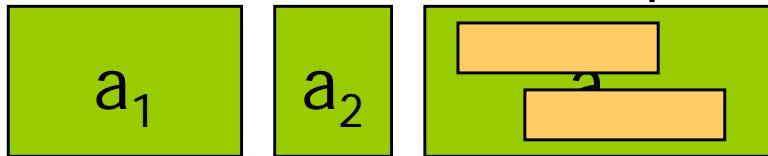


- **parallel** (parallel),
  - wenn er nicht sequentiell ist





- Ein und derselbe Ablauf kann
  - auf *einer* Abstraktionsebene sequentiell,
  - auf *einer anderen* parallel sein !



- Beispiel 1:  $x = 3; y = 7;$   
 $\{ x = x+1; y = 2*y; \}$

$z = x+y;$

- beschreibt einen sequentiellen Ablauf von 5 Aktionen  
(genauer: Zuweisungen)
- aber auf Hardware-Ebene könnten manche dieser  
Zuweisungen parallel ausgeführt werden!

- Nebenläufigkeitsanweisung (concurrent statement):
- Beispielsyntax:
  - Statement = ... | ConcurrentStatement .
  - ConcurrentStatement = CO Processes OC .
  - Processes = Process { || Process } .
  - Process = StatementSequence .
- Beispiel:

x = 3; y = 7;  
CO x = x+1; || y = 2\*y; OC  
z = x+y;



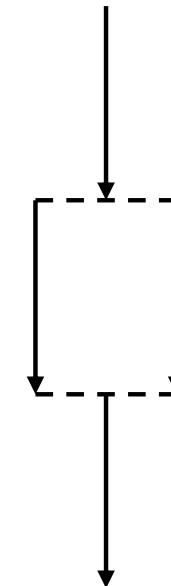
- Semantik:
  - Die Prozesse einer Nebenläufigkeitsanweisung werden unabhängig voneinander ausgeführt.
  - Die Nebenläufigkeitsanweisung ist beendet, wenn alle Prozesse beendet sind.

**x = 3;**

**y = 7;**

**CO x = x+1; || y = 2\*y; OC**

**z = x+y;**



- Gabelungsanweisung (fork statement)
- Beispielsyntax:
  - ForkStatement = **FORK** Process .
  - Process = Statement .
- Beispiel

```
x = 3;  
y = 7;  
FORK      x = x+1;  
y = 2*y;  
z = x+y;
```



- Semantik:
  - Die Gabelungsanweisung startet den angegebenen Prozess.
  - Wann dieser beendet ist, ist *nicht* bekannt!

`x = 3;`

`y = 7;`

**FORK**      `x = x+1;`

`y = 2*y;`

`z = x+y;`

Elternprozess

Kindprozess

?

# 1.1.3 Wie wird nichtsequentiell programmiert?

---

- Zentrale Begriffe:
  - Prozess
  - Interaktion zwischen Prozessen
  - Synchronisation von Prozessen

- Def.:  
Zwei Prozesse, die nebenläufig auf eine gemeinsame Variable  $x$  zugreifen, stehen miteinander in **Konflikt** (conflict, interference) bezüglich  $x$ , wenn mindestens einer der Prozesse  $x$  verändert.
- Konflikte sind meistens unerwünscht ( $\rightarrow$  1.2)
- und werden durch Synchronisationsmaßnahmen unterbunden



## 1.2 Nichtdeterminismus

- Der Ablauf eines sequentiellen Programms ist immer **deterministisch**
  - d.h. gleiche Eingaben führen zu gleichen Zustandsfolgen
- Das Ergebnis ist **determiniert**
  - d.h. gleiche Eingaben liefern gleiche Ausgaben (sofern nicht explizit mit Zufallszahlen gearbeitet wird)
- **Asynchronie**
  - führt in der Regel zu **nichtdeterministischen** Abläufen
  - möglicherweise aber trotzdem zu **determinierten** Ergebnissen.

## 1.2.1 Zeitschnitte

- dienen der Veranschaulichung nichtsequentieller, insbesondere nichtdeterministischer Abläufe:

Prozess 1

time = clock()

.

.

time = clock();

.

.

Prozess 2

print(time);

.

.

time

time= „10:59“

time= „11:00“

10:59 11:00

time= „11:00“

Ablauf	Ergebnis	determiniert	nicht determiniert
deterministisch		immer	-
nichtdeterministisch		möglich	meistens



## 1.2.2 Unteilbare Anweisungen

---

- verhalten sich so, als würden sie „zeitlos“ ausgeführt
- Es können also keine „Zwischenzustände“ beobachtet werden
- (statt „unteilbar“ auch atomar, *invisible*, *atomic*)
- (*Beachte*: in 1.2.1 wurde stillschweigend vorausgesetzt, dass die dortigen Anweisungen unteilbar sind.)



## 1.3 Verklemmungen

- Def.:  
Beim Ablauf eines nichtsequentiellen Programms liegt eine **Verklemmung** (deadlock) vor, wenn es Prozesse im *Wartezustand* gibt, die durch *keine mögliche Fortsetzung* des Programms daraus erlöst werden können.
- Bemerkung 1:  
Typischerweise entsteht eine Verklemmung dadurch, daß zwei oder mehr Prozesse *zyklisch* aufeinander warten.
- Bemerkung 2:  
Wenn *kein* zyklisches Warten vorliegt, spricht man häufig von *hangup* statt von *deadlock*.
  - Beispiel: Elternprozess bleibt bei **JOIN** hängen, weil Kindprozess nicht terminiert.

## 1.3 Verklemmungen



- Beispiel 2:



# 1.4 Korrektheit nichtsequentieller Programme

- Achtung:  
Es gibt Programme, die nicht terminieren sollen – aber natürlich auch verklemmungsfrei sein sollen
- Daher: Erweiterte Definition nötig
- Def.: **Korrektheit** = Sicherheit + Lebendigkeit
- **Sicherheit (safety)** eines Programms:
  - das Programm produziert nichts Falsches  
( $\Leftrightarrow$  partielle Korrektheit, Determiniertheit)
- **Lebendigkeit (liveness)** eines Programms:
  - das Programm bleibt nicht hängen  
( $\Leftrightarrow$  Termination, Verklemmungsfreiheit)



## 2.1.2 Prozeduren als Prozesse

- Variante 1 – prozedurbbezogene Gabelungsanweisung:
- **FORK** ProcedureInvocation  
**FORK p(x)**
  - Aufrufer veranlasst asynchrone Ausführung
  - nach vollzogener Parameterübergabe!
- **process** ProcedureInvocation
  - Burroughs Extended Algol (1971)
- Jede Prozedur kann asynchron ausgeführt werden:  
*Asynchronie an Aufruf gebunden und vom Aufrufer bestimmt*



## 2.1.2 Prozeduren als Prozesse

- Variante 2 – **asynchrone Prozedur**:
- **process ProcedureDeclaration** (1.1.3.1 ←)
  - d.h. *Asynchronie ist an die Prozedur gebunden*
  - ebenfalls nach vollzogener Parameterübergabe
- Jac - Java with Annotated Concurrency:  
(<http://page.mi.fu-berlin.de/~haustein/jac/doku.html>)
  - Annotation asynchroner Methoden
  - **async** MethodDeclaration oder **auto** MethodDeclaration
  - ```
public class Storage {  
    /**  
     * save data to disk  
     * @jac.async  
     * @jac.require d != null */  
    public void writeToDisk(Data d) { ... }  
}
```
  - Aufruf der Operation writeToDisk kehrt unmittelbar nach der Überprüfung der Voraussetzung zurück, während die Abarbeitung in einem separaten Kontrollfluss stattfindet



## 2.2 Prozesse in Java

- Java sieht kein Schlüsselwort für Prozesse vor, sondern bestimmte Klassen/Schnittstellen.
- Mit anderen Worten: der Prozessbegriff wird mit Mitteln der Objektorientierung eingeführt.
- Bewertung (Peter Löhr):
- hübsche Übung in Objektorientierung, aber nicht angenehm für den Benutzer, weil eher implementierungsorientiert als problemorientiert

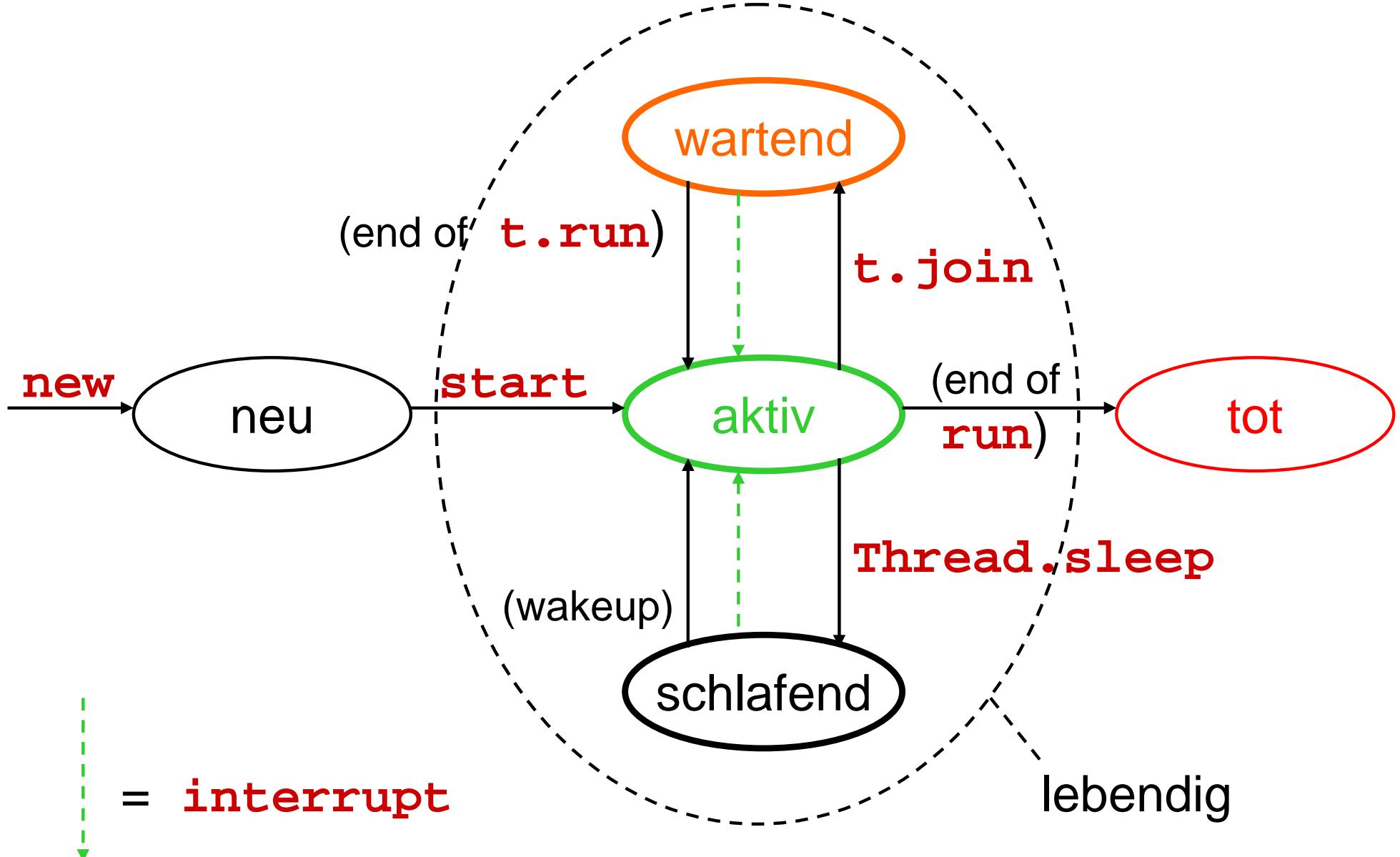


## 2.2.1 Thread und Runnable

- Im Paket `java.lang` befinden sich

```
interface Runnable {  
    public void run();  
}  
  
public class Thread implements Runnable { ...  
    public void run() {} // thread activity  
    public void start() {...} // start thread  
    public void join() {...} // wait for thread  
}
```

- Ein Thread-Objekt ist ein Prozess, der durch die Operation `start` gestartet wird und dann selbsttätig `run` ausführt ...





## 2.2.3 Speichermodell

- *gibt weniger Garantien* als es der naiven Vorstellung von der Ausführung eines Programms entspricht,
- erlaubt damit dem Übersetzer *beträchtliche Freiheiten* auf raffinierten Rechnerarchitekturen
- *gibt immerhin gewisse Garantien*, an die man sich beim Programmieren halten kann/muss



## 3.1 Sperrsynchronisation

- dient der Vermeidung unkontrollierter nebenläufiger Zugriffe auf gemeinsame Datenobjekte und der damit potentiell verbundenen Schmutzeffekte (1.2←)
- Zur Erinnerung:  
wenn nur gelesen wird, droht keine Gefahr (Beispiel:  
Zeichenketten in Java sind *immutable objects*)
- **Gefahr droht**, wenn mindestens einer der beteiligten Prozesse, das Datenobjekt *modifiziert*.

## 3.1 Sperrsynchronisation

- Nachteile von  $\langle \rangle$  (1.2.2 ←):
  - i.a. nicht effizient implementierbar,
  - meist unnötig restriktiv. Beispiel:

```
co ... < a++; > ...
|| ... < a--; > ...
|| ... < b++; > ...
|| ... < b--; > ...
oc
```

verhindert überlappende Manipulation von a und b – ohne Not!

- Syntax in Java

Java Statement = ..... | SynchronizedStatement

SynchronizedStatement =

synchronized ( Expression ) Block

- Der angegebene Ausdruck muß ein Objekt bezeichnen.
- Der angegebene Block heißt auch **kritischer Abschnitt** (critical section).



### 3.1.1 Kritische Abschnitte

- Alternative Terminologie:

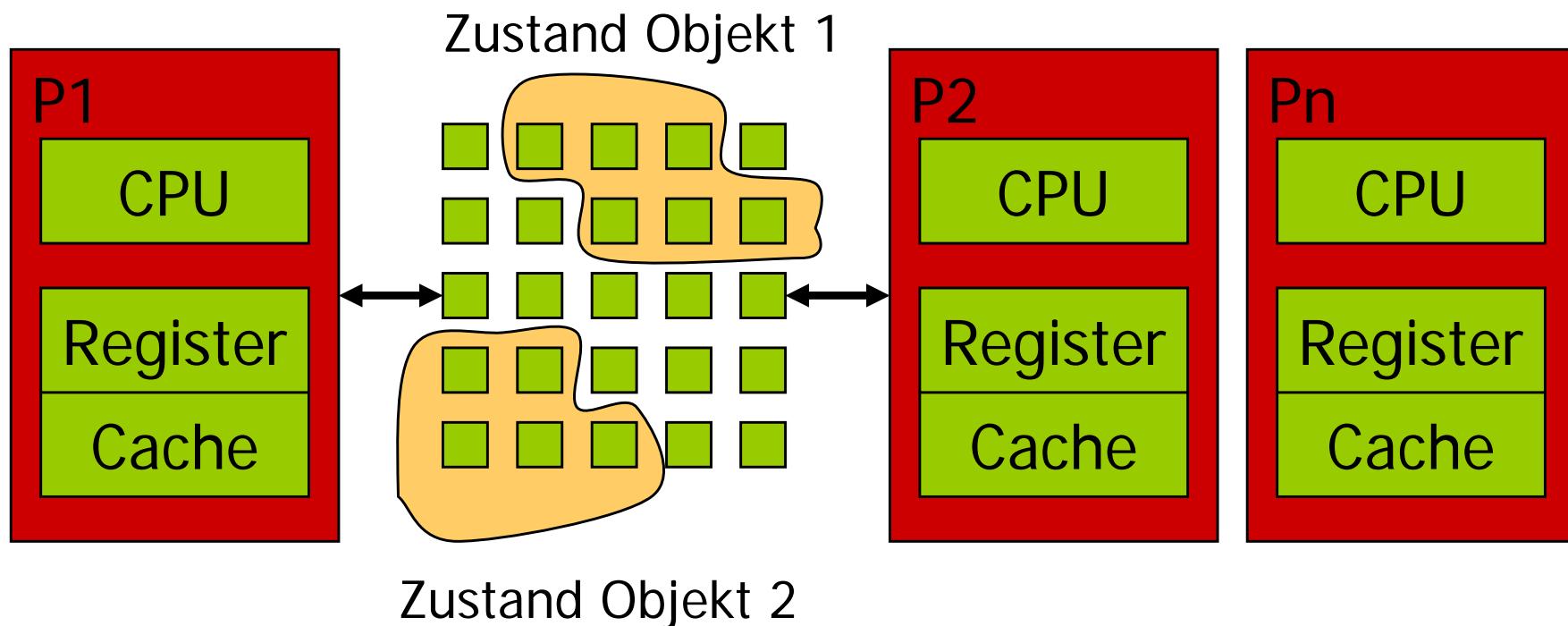
„Jedes Objekt hat ein Schloss (*lock*), das anfangs offen ist. Ist es offen, ist der Eintritt in den kritischen Abschnitt möglich. Beim Eintritt wird das Schloss geschlossen (gesperrt, *locked*), beim Austritt wieder geöffnet (*unlocked*).“

- Achtung!

„Das Objekt wird gesperrt“ ist falsche, irreführende Terminologie! Es gibt keinen notwendigen Zusammenhang zwischen dem Objekt und den im kritischen Abschnitt manipulierten Daten.

# Speichermodell in Java

- Speichermodell: Idealer Mehrprozessorbetrieb
  - Jeder Prozess arbeitet auf einem Prozessor
  - Alle Prozesse teilen sich Speicher
  - Jeder Prozessor hat lokale Kopien des gemeinsamen Speichers (Register, Cache)





# Concurrency Utilities

- Klassen für atomaren Zugriff auf Variablen und Referenzen
  - `java.util.concurrent.atomic`
- Erweitertes Collections Paket optimierten nebenläufig nutzbaren Varianten
  - `java.util.concurrent`
- Erweiterte Sperren
  - `java.util.concurrent.locks`
- Erweiterte Synchronisationsmittel
  - `java.util.concurrent`
- ...
- Siehe  
<http://java.sun.com/j2se/1.5.0/docs/api/overview-summary.html>

### 3.1.2 Monitore

(Dijkstra, Brinch Hansen, Hoare, 1972-1974)

- Def.:  
Ein **Monitor** ist ein Objekt mit
  - vollständiger Datenabstraktion
  - vollständigem wechselseitigem Ausschluss zwischen allen seinen Operationen
- Ideale Syntax (nicht Java!) :
  - Ersetzung von **class** durch **MONITOR** oder **SYNCHRONIZED CLASS**
  - Vorteil: Sicherheit – Invariante bleibt garantiert erhalten!
  - Nachteil: evtl. unnötig restriktiv

### 3.1.3 Nachrüsten von Ausschluss...



- ... bei Klassen, die für *sequentielle* Benutzung gebaut wurden,
- für Objekte, die *nichtsequentiell* benutzt werden,
- durch Bereitstellung eines Monitors, der als synchronisierte („*thread-safe*“) Version der Klasse eingesetzt werden kann,
- typischerweise mit *gleicher Schnittstelle*.



## 2 Alternativen:

1. Vererbung:
2. Delegation:

- Beispiel:

```
interface SortedSet { ...  
    boolean add    (Object x);  
    boolean contains(Object x);  
}  
  
class TreeSet implements SortedSet { ...  
    public boolean add    (Object x) {.....}  
    public boolean contains(Object x) {.....}  
}
```

Monitor ist *Unterklasse* der Originalklasse  
Monitor ist *Adapter* für die Originalklasse

voll synchronisiert, da die  
Implementierung des  
Originals i.a. unbekannt ist !



- Wünschenswertes Sprachkonstrukt anstelle von **synchronized** :
  - Statement = ..... | **READING(Expression)** Block  
| **WRITING(Expression)** Block
- *Semantik:*  
Wie bei **synchronized**
  - wechselseitiger Ausschluss von Abschnitten, deren Expression sich auf das gleiche Objekt bezieht –
  - außer wenn beide **READING** sind
- Statische oder dynamische Schachtelung möglich, z.B.  
auch *upgrading*:  
**READING(x){ ... WRITING(x){ ... } ... }**

### 3.1.6 Sperrsynchronisation in Datenbanken

- **Datenbank** (*database*)  
enthält große Menge von langzeitgespeicherten Daten
- **Transaktion** (*transaction*)  
besteht aus mehreren lesenden/schreibenden  
Einzelzugriffen auf Daten der Datenbank:

BEGIN ...

... → ABORT Abbruch möglich

...

COMMIT



# Serialisierbarkeit

- Def.: Ein Ablauf nebenläufiger Operationen heißt **serialisierbar**, wenn er den gleichen Effekt und die gleichen Ergebnisse hat, als würden die Operationen *in irgendeiner Reihenfolge streng nacheinander* ausgeführt.
- Wünschenswert ist, daß alle Abläufe serialisierbar sind !
- Def.: Korrektheitskriterium für nebenläufig benutzte Objekte:
  - Ein Objekt heißt **serialisierbar**, wenn jeder mögliche Ablauf serialisierbar ist.
  - (→3.1.7)

- Diese Idee ist Grundlage des **Zwei-Phasen-Sperrens** (*two-phase locking, 2PL*) bei Datenbanken
- 4 Varianten:
  1. *konservativ und strikt*:  
alle benötigten Sperren am Anfang anfordern und am Schluss freigeben
  2. *konservativ*:  
alle benötigten Sperren am Anfang anfordern, aber *baldmöglichst freigeben*
  3. *strikt*:  
jede Sperre *spätmöglichst anfordern* und alle am Schluss freigeben
  4. *(sonst:)*  
jede Sperre *spätmöglichst anfordern* und *baldmöglichst freigeben*
- „*2 Phasen*“: *erst Sperren setzen, dann Sperren lösen.*



## 3.2 Bedingungssynchronisation

- *Motivation:*
- Wenn für eine Operation auf einem Objekt die *Voraussetzung nicht erfüllt* ist, ist es häufig angebracht, auf deren Erfüllung zu **warten**, anstatt **false** zu liefern oder eine *Ausnahme* zu melden.
- *Beispiele:*  
Virtueller Drucker (3.1.1 ←), Puffer(3.1.2 ←)



### 3.2.1 Verzögerte Monitore

- **Verzögerter Monitor (*delayed monitor*)** =
- Monitor, in dem auf die *Erfüllung einer Bedingung* gewartet wird
- Beim Blockieren wird der *Ausschluss aufgegeben*, so dass ein anderer Prozess in den Monitor eintreten kann – dessen Aktionen vielleicht dazu führen, dass die Bedingung erfüllt ist
- Ein im Monitor blockierter Prozess kann *frühestens* dann fortfahren, wenn ein anderer Prozess den Monitor verlässt – oder selbst blockiert.
- Blockierte Prozesse haben *Vorrang* vor Neuankömmlingen.



### 3.2.1.1 Warteanweisungen

- Syntax (Nicht Java!)
  - Statement = . . . | AwaitStatement
  - AwaitStatement = AWAIT Condition ;
- Diese Warteanweisung ist nur im statischen Kontext eines Monitors erlaubt, und die gemeinsamen Variablen in der *Condition* müssen Monitorvariable sein.
- *Semantik:*
  - Wenn nach der Warteanweisung fortgefahrene wird, ist die angegebene Bedingung garantiert erfüllt.
  - Muss gewartet werden, wird der Monitor freigegeben.
  - *Fairness:* blockierte Prozesse haben Vorrang (s.o.)



### 3.2.1.2 Wachen

- Deklarative Variante der Warteanweisung:
  - Wartebedingung als **Wache** (*guard*) vor einem Operationsrumpf eines Monitors (*gesperrt* wird allerdings *vor* Auswertung der Wache)
- *Vorteil:*  
Voraussetzung (*precondition*) bewirkt Synchronisation
- Beispiel (**nicht Java!**):

```
public void send(M m) WHEN count < size {  
    cell[rear] = m;  
    count++;  
    rear = (rear+1)%size;  
}
```



# Implementierung?

- **Effiziente Übersetzung** von **AWAIT/WHEN** ist schwierig !
1. Nach jeder Zuweisung bei allen wartenden Prozessen die Wartebedingungen zu überprüfen ist undenkbar.
  2. Daher:
    - gemeinsame Variablen in Bedingungen dürfen nur Monitorvariable sein
    - dadurch ist Überprüfung auf den Monitor, bei dem zugewiesen wird, beschränkt
    - sofern es sich nicht um Verweisvariable handelt!
  3. Es genügt, die Wartebedingungen dann zu überprüfen, wenn der Monitor freigegeben wird, also beim Verlassen des Monitors oder bei einem Warten bei **AWAIT**.  
Das kann immer noch ineffizient sein.



### 3.2.2 Ereignissynchronisation

- Prozesse warten auf **Ereignisse (events)**, die von anderen Prozessen ausgelöst werden.
- *Mehrere* Prozesse können auf *ein* Ereignis warten:
  - beim Eintreten des Ereignisses werden entweder
    - *alle* Prozesse oder
    - *nur ein* Prozess aufgeweckt;
  - das Ereignis „geht verloren“, wenn *keiner* wartet.



### 3.2.2.2 Signal-Varianten

#### 1. *signal-and-wait*:

- aus **WAIT** aufgeweckter Prozess übernimmt Monitor, und aufweckender Prozess *blockiert in SIGNAL* (!).
- *Begründung:* Monitorübergabe ohne Zustandsänderung.

#### 2. *signal-and-continue*:

- aus **WAIT** aufgeweckter Prozess übernimmt Monitor erst dann, wenn aufweckender Prozess ihn freigibt.
- *Begründung:* Effizienz.

#### 3. *signal-and-return*:

- **SIGNAL** ist mit Verlassen des Monitors verbunden.
- *Begründung:* Vorteile von 1) und 2), begrenzter Nachteil.

### 3.2.2.3 Ereignissynchronisation in Java

- mittels Operationen der Wurzelklasse `Object` –
- *sofern* der ausführende Thread das Objekt gesperrt hat (*andernfalls* `IllegalMonitorStateException`):
- `void wait()` **throws** `InterruptedException`
  - blockiert und gibt die Objektsperre frei
- `void notify()`
  - weckt einen blockierten Thread auf (sofern vorhanden), gibt aber noch nicht die Sperre frei (signal-and-continue)
  - aufgeweckter Thread wartet, bis er die Sperre wiederbekommt
- `void notifyAll()`
  - entsprechend für *alle* blockierten Threads

- Mit anderen Worten:
- Für jedes Objekt (Monitor) gibt es nur ein „Standard-Ereignis“ – das **notify**-Ereignis
- *Fairness:*
  - *keinerlei* Garantien!
  - Insbesondere konkurrieren nach **notifyAll** *alle* aufgeweckten Threads *und* die von außen hinzukommenden Threads um die Sperre.
- *Warten mit Timeout:*
- **void wait(long msecs)**
  - wie **wait**, mit dem Zusatz, daß der blockierte Thread nach der angegebenen Zeit geweckt wird.

- An Objektsperren gibt es nur eine einzige Bedingung auf die mit `wait()` gewartet werden kann
- Condition Objekte machen diese Bedingung explizit
- Ein Sperrobject kann mehrere Bedingungsobjekte haben
- In der Lock Schnittstelle weiterhin:  
`Condition newCondition()`  
Erzeugt und bindet ein Condition-Objekt an Sperre
- Methoden
  - `void await()`
  - `boolean await(long time, TimeUnit unit)`
  - `boolean awaitUntil(Date deadline)`  
Auf Signal warten
  - `void signal()`  
Entspricht `notify()`
  - `void signalAll()`  
Entspricht `notifyAll()`
- Können fair sein

# synchronized

- synchronized legt lock/unlock Klammern um Block:
  - synchronized void doit() { *Block*} mit o.doit:

```
monitorenter o;
Block;
monitorexit o;
```
  - synchronized(x) { *Block*}

```
monitorenter x;
Block;
monitorexit x;
```
- Dynamische Klammerung über Zähler (siehe Def monitorenter und monitorexit)



# Ablauf von wait/notify/notifyAll

- Objekt O hat
  - Sperre (ca. Thread x Zähler)
  - Waitset (Menge von Threads)
- T macht wait() auf O
  - Voraussetzung: T hat Sperre (Zähler ist n)
  - T wird in das Waitset eingefügt
  - T wird blockiert (ist nicht zur Ausführung bereit)
  - n unlock-Operationen werden durchgeführt

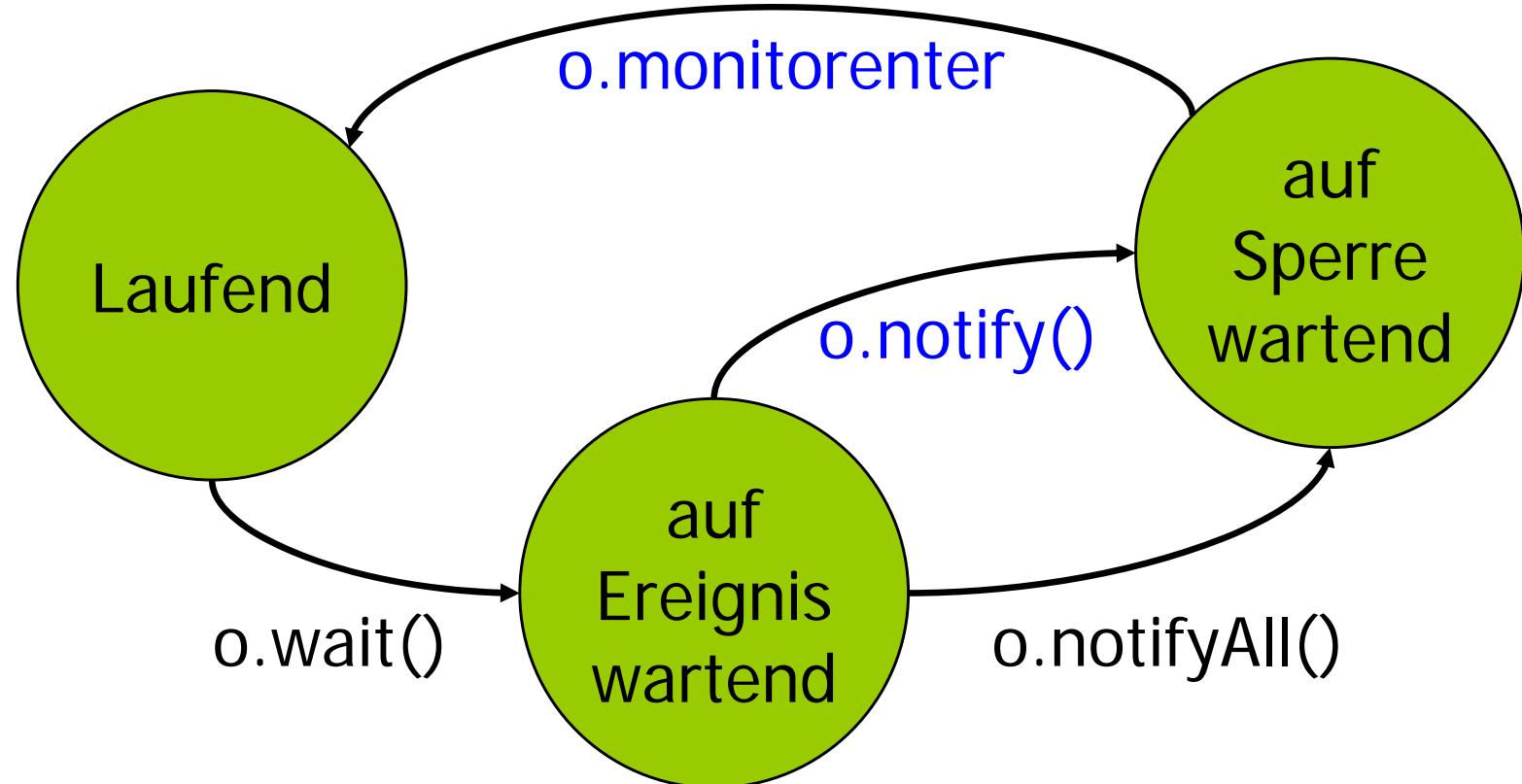


# Ablauf von wait/notify/notifyAll

- Drei Ereignisse können T beeinflussen
  - ein notify wird auf O gemacht und T wird zur Benachrichtigung ausgewählt
  - ein notifyAll wird auf O gemacht
  - wait war mit einem Timeout t versehen und dieser ist abgelaufen
- Dann:
  - T wird aus waitset entfernt
  - T wird als bereit zur Ausführung markiert
  - T führt lock-Operation aus (in Konkurrenz mit anderen)
  - n-1 zusätzliche lock-Operationen werden ausgeführt
  - Ein „Resume T“ wird ausgeführt, wait() kehrt zurück, Zustand ist unverändert

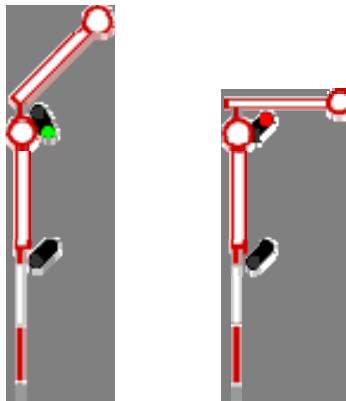
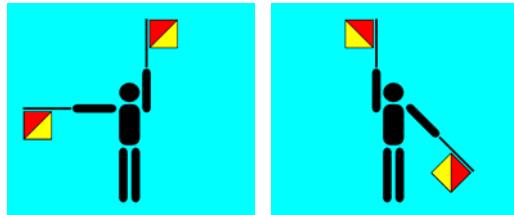
# Ablauf von wait/notify/notifyAll

- Thread S, der notify() und notifyAll auf O macht, hat Sperre auf O
- T kann erst dann versuchen, Sperre zu erhalten wenn S Sperre aufgibt
- T steht dann in Konkurrenz mit anderen



### 3.3 Semaphore (Dijkstra 1968)

- sind einfache Synchronisationsobjekte, ähnlich wie Ereignisse, aber unabhängig von Monitoren:
  - (das) Semaphor: altes Flügelsignal – wie bei der Bahn
  - (engl.) semaphore: auch Flaggensignal bei der Marine



- Operationen:
  - P() steht für (holl.) passeren
  - V() steht für (holl.) verhogen oder vrijgeven
- Synonyme für P/V:
  - up/down ,
  - wait/signal

### 3.3.1 Abstrakte Definition

- Sei für einen Semaphor s
  - p die Anzahl der abgeschlossenen P-Operationen auf s
  - v die Anzahl der abgeschlossenen V-Operationen auf s
  - n ein Initialwert, der n „Passiersignale“ in der Semaphore einrichtet.
- Dann gilt die Invariante:
$$p \leq v + n$$
- Mit anderen Worten:
  - V kann stets ausgeführt werden,
  - P aber nur dann, wenn  $p < v + n$
- Semaphor ist eigentlich ein Zähler für Passiersignale (als abstrakter Datentyp)



- Beachte: P/V entsprechen einfachen Operationen request/release auf einem Ressourcen-Pool
- Achtung!  
Semaphore nicht mit Ereignissen verwechseln!
- Weitere Terminologie – entsprechend dem aktuellen Verhalten:
  - Boolesches Semaphor:
    - hat Invariante signals  $\leq 1$ ,
    - verhält sich wie Sperrvariable (3.1.5 ←)
  - privates Semaphor:
    - nur ein Prozess führt P-Operationen darauf aus
    - (Konsequenz: Frage nach Fairness ist irrelevant)



### 3.3.2 Sperren mit Semaphoren

- Ein Semaphor kann als Sperrvariable verwendet werden:
- der Effekt von  
`x.lock(); ..... ; x.unlock();`
- wird erzielt durch  
`mutex.P(); ..... ; mutex.V();`
- mit Semaphore `mutex = new Semaphore(1);`
- (= Boolesches Semaphor)



# Semaphore in java.util.concurrent

- Konstruktoren
  - `Semaphore(int permits)`
  - `Semaphore(int permits, boolean fair)`
- P Operation:
  - `void acquire()`  
Ein Freisignal nehmen (blockierend)
  - `void acquire(int permits)`  
permits Freisignale nehmen (blockierend)
  - `int drainPermits()`  
Alle gerade freien Freisignal nehmen (nicht blockierend)
  - `boolean tryAcquire()`  
Ein Freisignal nehmen (nicht blockierend)
  - `boolean tryAcquire(int permits)`  
permits Freisignale nehmen (nicht blockierend)
  - `boolean tryAcquire(long timeout, TimeUnit unit)`  
Ein Freisignal nehmen (blockierend mit Timeout)
  - `boolean tryAcquire(int permits, long timeout, TimeUnit unit)`  
permits Freisignale nehmen (blockierend mit Timeout)
- V Operation:
  - `void release()`  
Ein Freisignal freigeben
  - `void release(int permits)`  
permits Freisignale freigeben

### 3.3.4 Äquivalenz von Semaphoren und Monitoren

- Semaphore können mit Monitoren implementiert werden (3.3.1←)
- Die Umkehrung gilt ebenfalls – siehe unten !
- Somit sind Semaphore und Monitore hinsichtlich ihrer Synchronisationsfähigkeiten **gleich mächtig**.



### 3.4.1 Vererbungsanomalien

- (*inheritance anomalies*)
- Eine **Vererbungsanomalie** liegt vor, wenn
  - in einer Unterklasse einer synchronisierten Klasse *allein aus Synchronisationsgründen* das Umdefinieren (*overriding*) einer ererbten Operation erforderlich wird.



### 3.4.2.1 Autonome Operationen

- Wünschenswert:  
Klasse kann **autonome Operationen** enthalten
- Syntax: (nicht Java!)
  - AutonomousMethodDecl = **AUTO** Identifier Block
- Eine solche Operation wird
  - nach Initialisierung *ohne expliziten Aufruf* automatisch gestartet
  - nach Beendigung automatisch *erneut* gestartet
- Es gibt hier
  - *weder* Modifizierer
  - *noch* Argumente
  - *noch* Ergebnis!

- Alternative:  
**Asynchrone Operation (nicht Java!)**, d.h. Asynchronie ist Eigenschaft der Operation (und Gabelungsanweisung entfällt)
- Syntax:
  - `AsynchronousMethodDecl = ASYNC MethodDecl`
- **ASYNC** ist ein Modifizierer (*modifier*).
- Vorteile:
  - Semantik!  
Es ist i.a. *nicht gleichgültig*, ob eine Operation synchron oder asynchron abläuft.
  - Effizienz:  
Übersetzer kann Threading optimieren.



### 3.4.2.3 Verzögerte Synchronisation

- Asynchrone Operationen *mit Ergebnis (nicht Java!)*:

```
class Printer {  
    ...  
    public ASYNC Result print(File f) {  
        .... // do print f  
    }  
}
```

Verweistyp, nicht  
primitiver Typ!

- Aufruf in

```
Result result = printer.print(File f);
```

liefert einen *Ergebnisvertreter („future“)* result



# Verzögerte Synchronisation

- Implizite Synchronisation mit der Operations-Beendigung bei erstem Zugriff auf den Ergebnisvertreter
  - verzögerte Synchronisation  
*(lazy synchronization, wait-by-necessity)*

```
Result result = printer.print(f);
...
... // do other business
...
Status s = result.getStatus();
// await termination of print,
// then access print result
```

- Etwas asynchron aufrufbares ist ein Callable  
**interface** java.util.concurrent.Callable<V> {  
    V call()  
}
  - Liefern Ergebnis zurück
  - Können Ausnahmen werfen
- Ein Callable kann einem ExecutorService zur Ausführung gegeben werden
  - <T> Future<T> submit(Callable<T> task)
  - Future<?> submit(Runnable task)
  - <T> Future<T> submit(Runnable task, T result)
- Objekt vom Typ Future<T> wird sofort zurückgegeben

- Future ist das Resultat einer asynchronen Berechnung
- Lesezugriff darauf blockiert falls Ergebnis noch nicht vorliegt
- Schnittstelle `Future<V>`
  - `V get()`  
Wert auslesen (blockierend)
  - `V get(long timeout, TimeUnit unit)`  
Wert auslesen mit Timeout
  - `boolean cancel(boolean mayInterruptIfRunning)`  
Berechnung abbrechen
  - `boolean isCancelled()`  
Wurde abgebrochen?
  - `boolean isDone()`  
Liegt Ergebnis vor?

# Ablaufsteuerung

- Ablaufsteuerung (*scheduling*) =
- Zuteilung von *Betriebsmitteln* (*resources*)
  - wieder verwendbaren oder
  - verbrauchbaren

an Prozesse, z.B.

- Prozessor (wieder verwendbar),
- Speicher (wieder verwendbar),
- Nachrichten (verbrauchbar),
- Ereignisse (verbrauchbar)



## 4.1 Prozeßprioritäten

- Def.:

Priorität eines Prozesses =

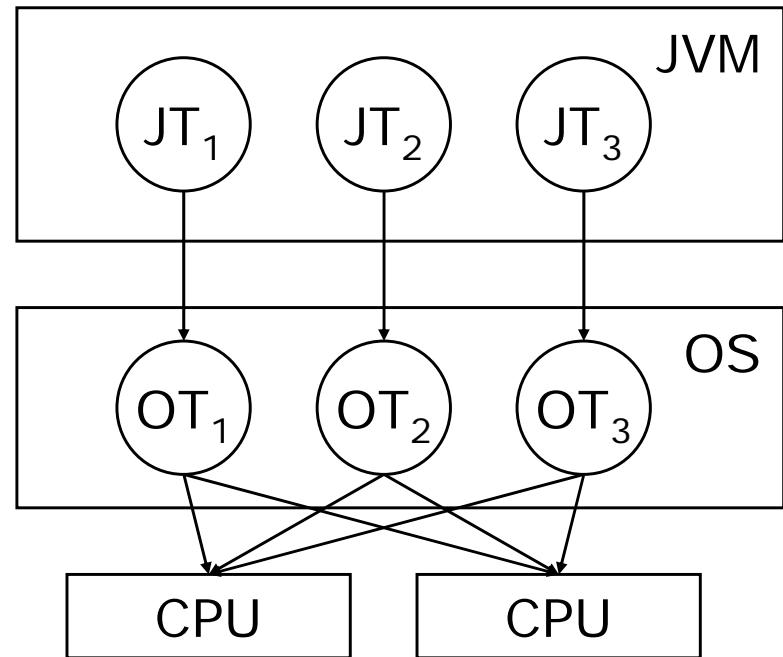
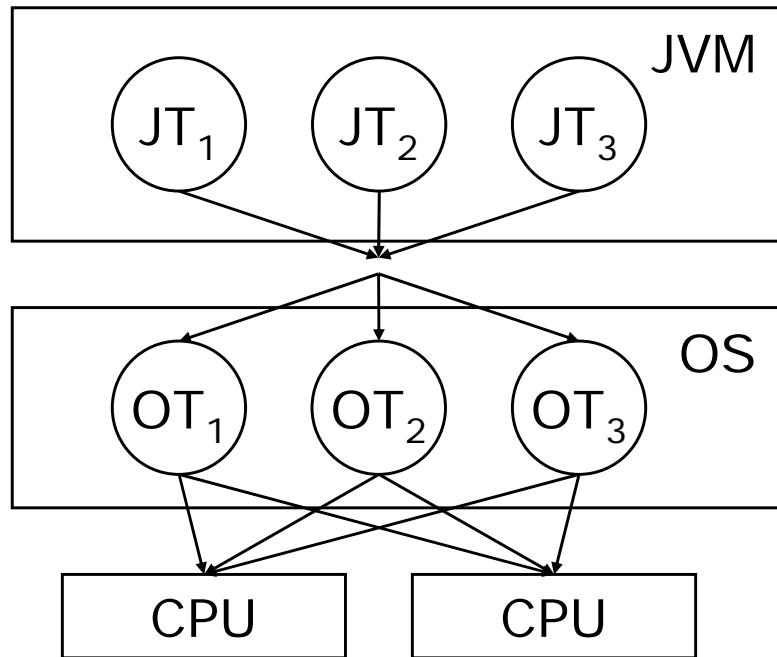
einem Prozess (*task, thread, ...*) zugeordnetes Attribut, üblicherweise eine natürliche Zahl, das zur Entscheidung über die Zuteilung von Betriebsmitteln herangezogen wird.

- Priorität wird einem Prozess bei der Erzeugung (explizit oder implizit) zugeteilt und kann eventuell programmgesteuert verändert werden.



- Moderne Java Implementierungen nutzen Threads die vom Betriebssystem angeboten werden
- Solaris – Pools

Win32 - Bindung





- **Achtung 1:**  
Prioritätenvergabe ist kein Ersatz für Synchronisation!
- **Achtung 2:**  
Gefahr der **Prioritätsumkehr** (*priority inversion*), z.B.  
bei Einprozessorsystem:
  - 3 Prozesse A, B, C mit abfallenden Prioritäten a,b,c
  - C betritt kritischen Abschnitt k, weckt B und wird von B verdrängt, d.h. belegt weiterhin k;
  - B weckt A und wird von A verdrängt,
  - A blockiert beim Eintrittsversuch in k;
  - solange B nicht blockiert, hat A keine Chance!
- *Lösungstechnik*: spezielle Sperroperationen, die für temporäre Prioritätserhöhung sorgen.



## 4.2 Auswahlstrategien

- *Problem:*

Wenn *mehrere* Prozesse auf Betriebsmittelzuteilung bzw. auf ein bestimmtes Ereignis warten (mit **when**, **wait**, **P**, **join**, ...)

**und**

beim Eintreten des Ereignisses *nicht alle* aufgeweckt werden können/sollen, **welche** ?

- → **Auswahlstrategie** (*scheduling policy*)

- Def.: Eine Auswahlstrategie heißt **fair**, wenn jedem wartenden Prozess garantiert ist, dass ihm nicht permanent und systematisch andere Prozesse vorgezogen werden.  
(Auch: Von einer endlichen Anzahl nebenläufiger Prozesse ist in einem unendlichen Betriebsablauf jeder einzelne unendlich oft aktiv)
- Eine Auswahlstrategie heißt **strengh fair** (strong fairness, compassion): Wenn ein Prozess blockiert, kann eine *obere Schranke* für die Anzahl der Prozesse angegeben werden, die ihm vorgezogen werden:
  - (Auch: Wenn ein Prozess unendlich oft ausführbereit ist, wird er unendlich oft aktiviert)
- Eine Auswahlstrategie heißt **schwach fair** (weak fairness, justice): sonst
  - (Auch: Wenn ein Prozess ausführbereit bleibt, wird er unendlich oft aktiviert)

```
public void V() { // this is the modified V
    mutex.P();
    count++;
    if(count<=0) {
        Semaphore ready = prios.rem();
        ready.V(); }
    mutex.V();
}
```

- *Beachte:*

1. Die Semaphore **ready** sind private Semaphore, d.h. bei ihnen blockiert jeweils höchstens ein Thread.
  2. Die kritischen Abschnitte (**mutex**) sind kurz genug, dass sie keinen Engpass darstellen.
- Daher ist es *irrelevant*, welche Auswahlstrategie von **Semaphore** praktiziert wird.



- Beispiele für effizienzorientierte Auswahlstrategien bei `request(n)`/ `release(n)`:
- *SRF (smallest request first)*:  
die *kleinsten* Anforderungen sollen vorrangig bedient werden
- *LRF (largest request first)*:  
die *größten* Anforderungen sollen vorrangig bedient werden
- (jedenfalls nicht die, welche am längsten warten;  
weitere Alternativen sind möglich.)

- **Beispiel:**

Alterungsmechanismus für SRF:

- Auswahl nach *Rangordnung* 1,2,3,...  
(hoher Rang = kleine Rangzahl)
- *Rang* = Anforderung + *Malus*
- *Malus* = Zeitpunkt des *request*, gemessen in Anzahl der begonnenen *requests*
- Einem *release* wird genau dann stattgegeben, wenn die Anforderung erfüllt werden kann **und** die kleinste Rangzahl hat. (Bei Gleichrangigkeit zweier erfüllbarer Anforderungen...)



## 4.3 Verklemmungen

- ... drohen überall, wo synchronisiert wird
- Def. 1 (1.3◀):
- Beim Ablauf eines nichtsequentiellen Programms liegt eine **Verklemmung** (*deadlock*) vor, wenn es Prozesse im *Wartezustand* gibt, die durch *keine mögliche Fortsetzung* des Programms daraus erlöst werden können.

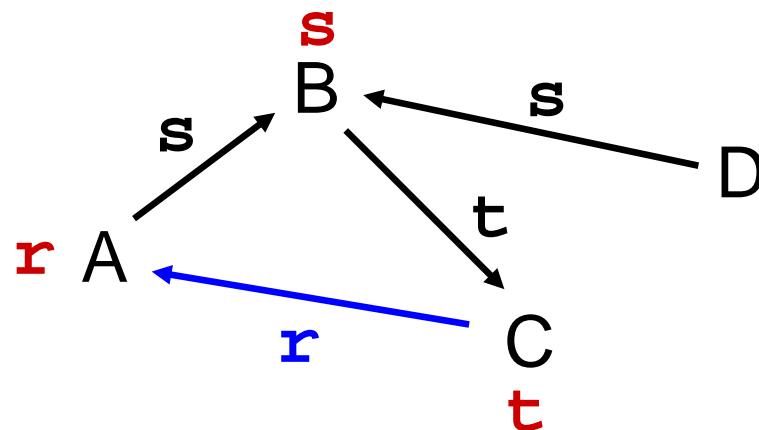


- **Def. 2:**  
Eine Verklemmung heißt *deterministisch*, wenn sie bei jedem möglichen Ablauf – mit gleichen Eingabedaten – eintritt (andernfalls *nichtdeterministisch*).
- **Def. 3:**  
Eine Verklemmung heißt *total* oder *partiell*, je nachdem, ob alle oder nicht alle Prozesse verklemmt sind.
- 3 Alternativen für den Umgang mit Verklemmungen:
  - 1. Erkennung** (*detection*) + Auflösung
  - 2. Umgehung/Vermeidung** (*avoidance*)
  - 3. Ausschluß** (*prevention*)

# Bsp. mit 4 Prozessen A,B,C,D und 3 Ressourcen r,s,t



| Zeit | A              | B              | C              | D              |
|------|----------------|----------------|----------------|----------------|
| 0    | <b>lock(r)</b> | <b>lock(s)</b> | <b>lock(t)</b> |                |
| 1    |                | <b>lock(s)</b> |                |                |
| 2    |                |                |                | <b>lock(s)</b> |
| 3    |                | <b>lock(t)</b> |                |                |
| 4    |                |                | <b>lock(r)</b> |                |





# Verklemmungserkennung

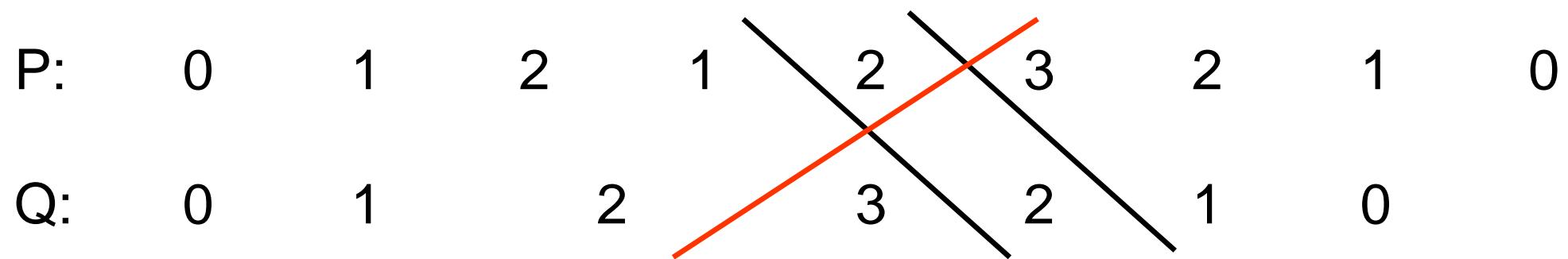
- Eine Verklemmung liegt genau dann vor, wenn der Anforderungsgraph einen Zyklus enthält.
- **Verklemmungs-Erkennung:**  
Ständige Überwachung des Anforderungsgraphen:  
bei jedem Hinzufügen einer Kante  $P \rightarrow Q$  prüfen, ob damit ein Zyklus geschlossen wird, d.h. ob es einen *Weg von Q nach P* gibt.
- Ohne Backtracking, weil jede Ecke höchstens eine divergierende Kante hat !

- **Verklemmungs-Auflösung** durch Wahl eines Opfers, dem gewaltsam die Ressource entzogen wird – mit Konsequenzen:
  - Bei Datenbank-Transaktion:  
Transaktion abbrechen und neu starten
  - Falls Sicherungspunkt vorhanden (Checkpointing):  
Prozess zurücksetzen zum letzten Checkpoint
  - sonst:  
Prozess abbrechen

## 4.3.2 Vermeidung am Beispiel 1/N



- Beispiel:
  - 2 Prozesse P,Q mit  $n = 4$  Exemplaren eines Ressourcenzyps
  - Vor.:  
Maximalbedarf jedes Prozesses ist bekannt und ist  $\leq n$ .





- **Def.:**

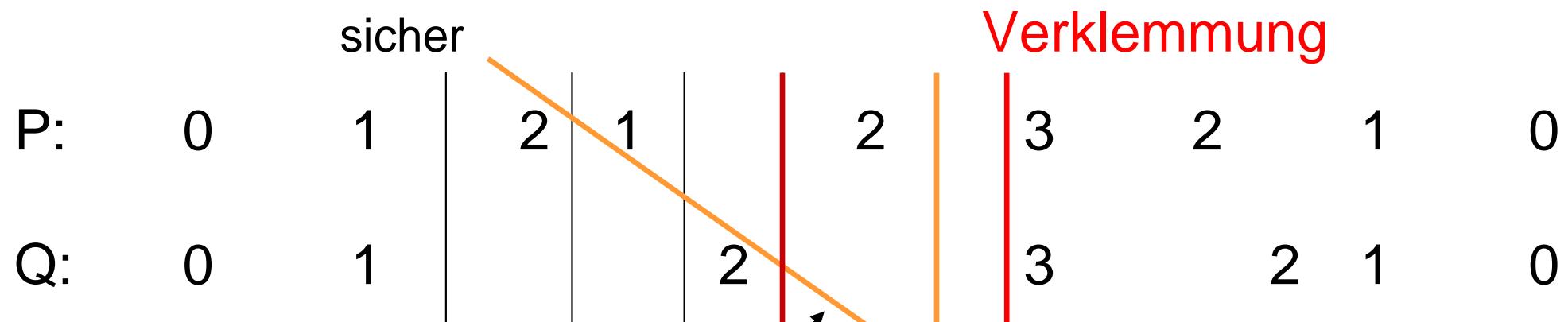
Ein Zustand in einem Ablauf eines 2-Prozess-Systems heißt **sicher** (*safe*), wenn in ihm für mindestens einen nichtblockierten Prozess der Maximalbedarf befriedigt werden kann.
- **Feststellung 1:**

Ein direkter Übergang von einem sicheren Zustand in einen Verklemmungszustand ist nicht möglich.

  - weil damit nach dem ersten Prozess auch der zweite Prozess blockieren müsste – was der Sicherheit widerspricht
- **Feststellung 2:**

Verklemmungen werden vermieden, wenn das System stets in einem sicheren Zustand gehalten wird.

- Maximalforderung
  - von P: 3
  - von Q: 3



**unsicher,**  
d.h. Anforderung P: 1 → 2  
wird nicht stattgegeben

- Bereits dieser Zustand würde nicht zugelassen werden, d.h. der Anforderung von Q ( $1 \rightarrow 2$ ) würde nicht stattgegeben werden
  - obwohl nicht notwendig Verklemmung eintritt.

- beantwortet die Frage nach der Sicherheit für *beliebig viele* Prozesse:
- Ein Zustand heißt **sicher**,
  - wenn in ihm mindestens ein Prozess unter Gewährung seines Maximalbedarfs zum Abschluss gebracht werden kann
  - **und** mit den damit freierdenden Ressourcen ein weiterer Prozess zum Abschluss gebracht werden kann
  - **und** mit den damit freierdenden .....
  - **usw.**
- *Präzisierung:*

- Zur Erinnerung: *Anforderungsgraph* (4.3.1 ←)
- **Behauptung:**
  - Die Betriebsmittel seien linear geordnet, und die Prozesse tätigen ihre Anforderungen nur in der Reihenfolge dieser Ordnung  
(Prozess im Besitz von  $r$  fordert  $s$  nur dann, wenn  $s > r$ ).
  - *Dann bleibt der Anforderungsgraph zyklenfrei.*

# Beispiel

```
volatile boolean lock1 = false;  
volatile boolean lock2 = false;
```

Prozess 1

```
do  
    lock1 = true;  
    lock1 = !lock2;  
while (!lock1);
```

kritischer Abschnitt

```
lock1 = false;
```

Prozess 2

```
do  
    lock2 = true;  
    lock2 = !lock1;  
while (!lock2);
```

kritischer Abschnitt

```
lock2 = false;
```

- „busy waiting“ (normalerweise verpönt)

# Strukturtreue Implementierung

Prozess       $\longleftrightarrow ?$       Prozessor

Daten       $\longleftrightarrow ?$       Speicher

- Def.:  
**Strukturtreue** Implementierung:
  1. *Mehrprozessorsystem (multiprocessor)*  
mit privaten und gemeinsamen Speichern für private  
und gemeinsame Variable
  2. *Parallele*,  
d.h. echt simultane, Ausführung aller Prozesse

- Mehrprozessorsystem *ohne private* Speicher  
→ alle Daten im zentralen Arbeitsspeicher
- Weniger Prozessoren als Prozesse, z.B.  
Einprozessorsystem  
→ quasi-simultane, verzahnte Ausführung im  
Mehrprozessbetrieb (*multitasking, multiprogramming*)
- Mehrrechnersystem *ohne gemeinsamen* Speicher  
(*multicomputer*)  
→ nachrichtenbasierte Prozessinteraktion



## 5.1.1 Sperrsynchronisation

- Fragestellung:  
Wie kann die Sperroperation **lock** (3.1.5) implementiert werden?

**MONITOR** Lock { // setzt bereits Sperrmechanismus voraus !

```
private boolean lock = false;  
public void lock() when !lock { lock = true; }  
public void unlock() { lock = false; }  
}
```



# Sperrsynchronisation

- *Idee:*
  - Wiederholte lock prüfen – solange lock gesetzt ist;
  - sobald lock nicht gesetzt ist, selbst setzen.
- *Aber:*  
naive Umsetzung dieser Idee führt nicht zum Erfolg.
- **Hardware** bietet Unterstützung: **unteilbare Instruktionen**
- *Beispiel:*  
Instruktion TAS (*test-and-set*) für unteilbares  
Lesen/Schreiben im Arbeitsspeicher

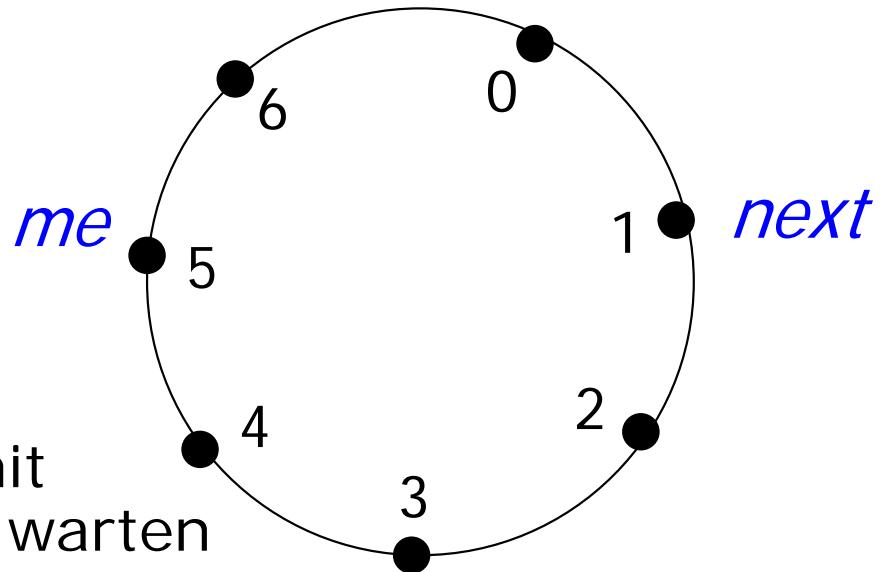
```
boolean TAS(VAR boolean lock) {  
    <     boolean result = lock;  
          lock = true;           >  
    return result;  
}
```

## 5.1.2 Sperren ohne spezielle Instruktionen

- Nur mit atomarem Lesen bzw. Schreiben natürlicher Zahlen (Dekker, Dijkstra, Habermann, Peterson, .....

- n Prozesse
- Gemeinsame Variable:

- $next = 0, 1, \dots, n-1$ , anfangs 0
- next ist der Prozess, der als nächster den Lock hat
- Solang ein Prozess nicht der mit der Nummer next ist, muss er warten



- Private Variable:
  - $me$  = Prozessnummer
  - Zustand = *idle*, *eager*, *critical*, anfangs *idle*
  - Zustandsübergänge immer *idle* > *eager* > *critical* > *idle*

# Sperren ohne spezielle Instruktionen

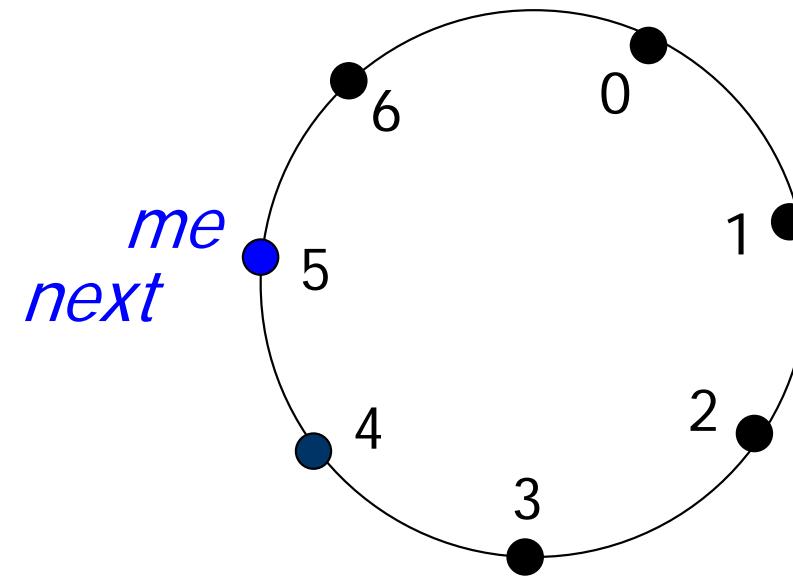


unlock:

set *next* to *me*  $\oplus$  1,

set *idle*

- 4 gibt Sperre auf
- next wird zu 5
- 5 hat Sperre
- Zusammengefasst
  - Prozesse sind geordnet
  - versuchen Sperre zu bekommen, wenn das keiner „vor“ ihnen tut
  - Falls das nebenläufig passiert entsteht Konflikt
  - Dieser wird aufgehoben durch Ordnung beim nochmaligen Versuch



## 5.2 Mehrprozessbetrieb (multitasking, multiprogramming)

- *Voraussetzung:*  
(zunächst) nur 1 Prozessor
- *Idee:*  
Prozessor ist *abwechselnd* mit der Ausführung der beteiligten Prozesse befasst
- („quasi-simultane“ Ausführung, *processor multiplexing*)

- Interaktion mit *exchange jump RESUME* statt *call/return*:
- A: RESUME B bewirkt
- Sprung von A-Inkarnation nach B-Inkarnation an denjenigen Punkt, an dem die B-Inkarnation das letzte Mal (mit RESUME) verlassen wurde
- Jede Inkarnation „kennt“ ihren eigenen letzten RESUME-Punkt.

- Modula-2
  - Imperative Programmiersprache
  - Pascal plus Module (Schnittstelle und Implementierung)
- Modula-2 hat Standardbibliotheken, die Module
- Im Modul SYSTEM sind Koroutinen vorhanden
- Basierend auf den Koroutinen können in Modula-2 Ablaufsteuerung und Synchronisationsmechanismen implementiert werden
- siehe auch [www.modula2.org](http://www.modula2.org)
  - <http://www.modula2.org/reference/isomodules/isomodule.php?file=PROCESSE.DEF>
  - <http://www.modula2.org/reference/isomodules/isomodule.php?file=SEMAPHOR.DEF>



## 5.3 Koroutinen in Java

- Java kennt keine Koroutinen
  - Man kann sie aber implementieren
- Idee:
  - Es gibt immer einen aktiven Thread – die Koroutine
  - Resume() auf einer Koroutine „schaltet um“
  - „alte“ Koroutine macht wait()
  - „neue“ Koroutine bekommt Signal per notify()
- Basiert auf [Ole Saastrup Kristensen  
<http://dspace.ruc.dk/handle/1800/764?mode=full>]

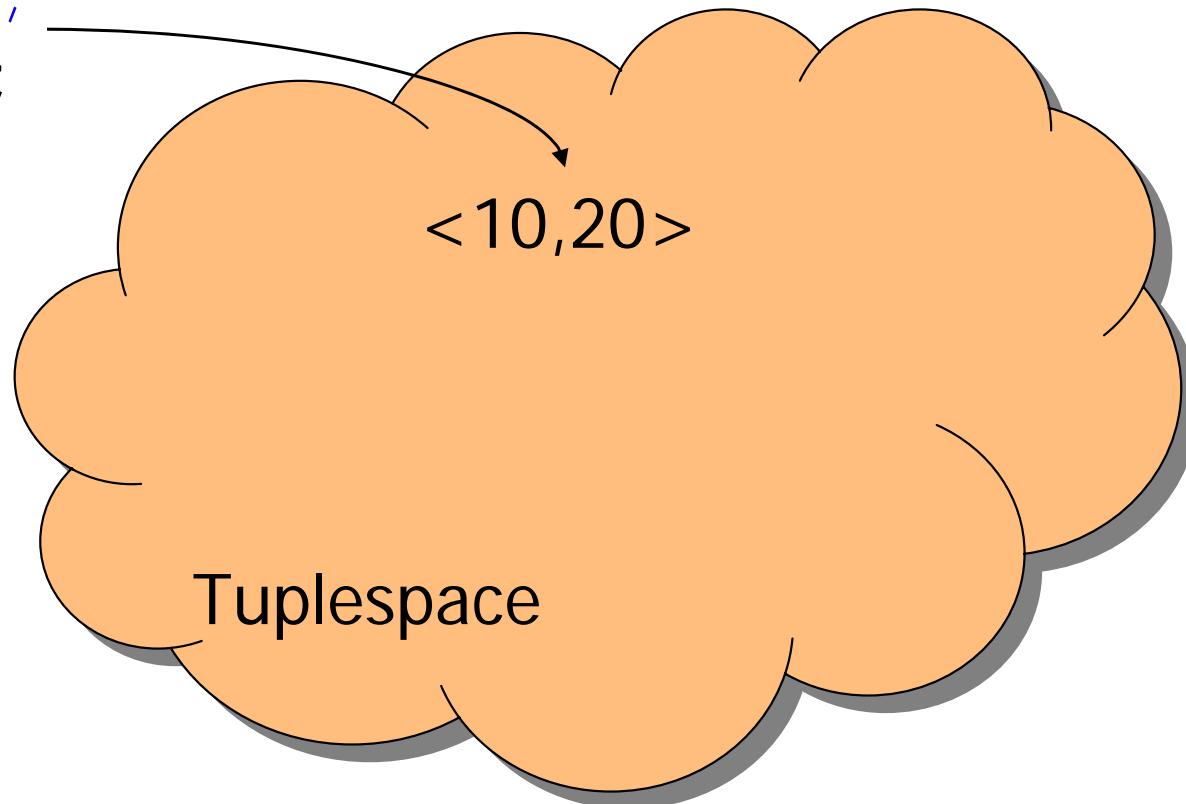


## 6.1 Lindas Tupelraum

- Interaktion von Prozessen über *zentralen Umschlagplatz* für alle zwischen Prozessen ausgetauschten Daten:  
**Tupelraum** (*tuple space*)  
(Carriero/Gelernter, Yale 1985)
- = Multimenge von Tupeln beliebiger Typen



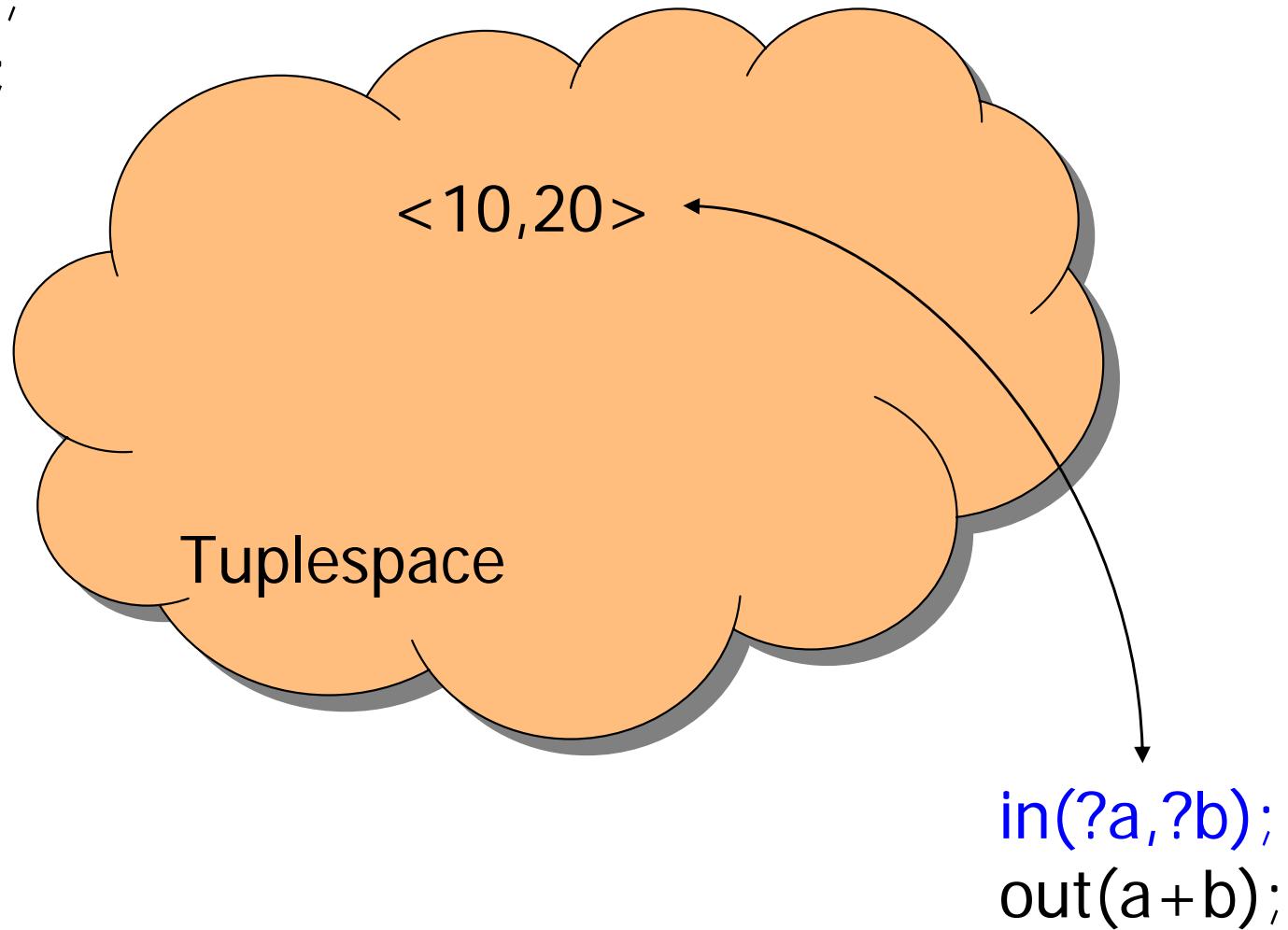
`out(10,20);  
in(?result);`



`in(?a,?b);  
out(a+b);`

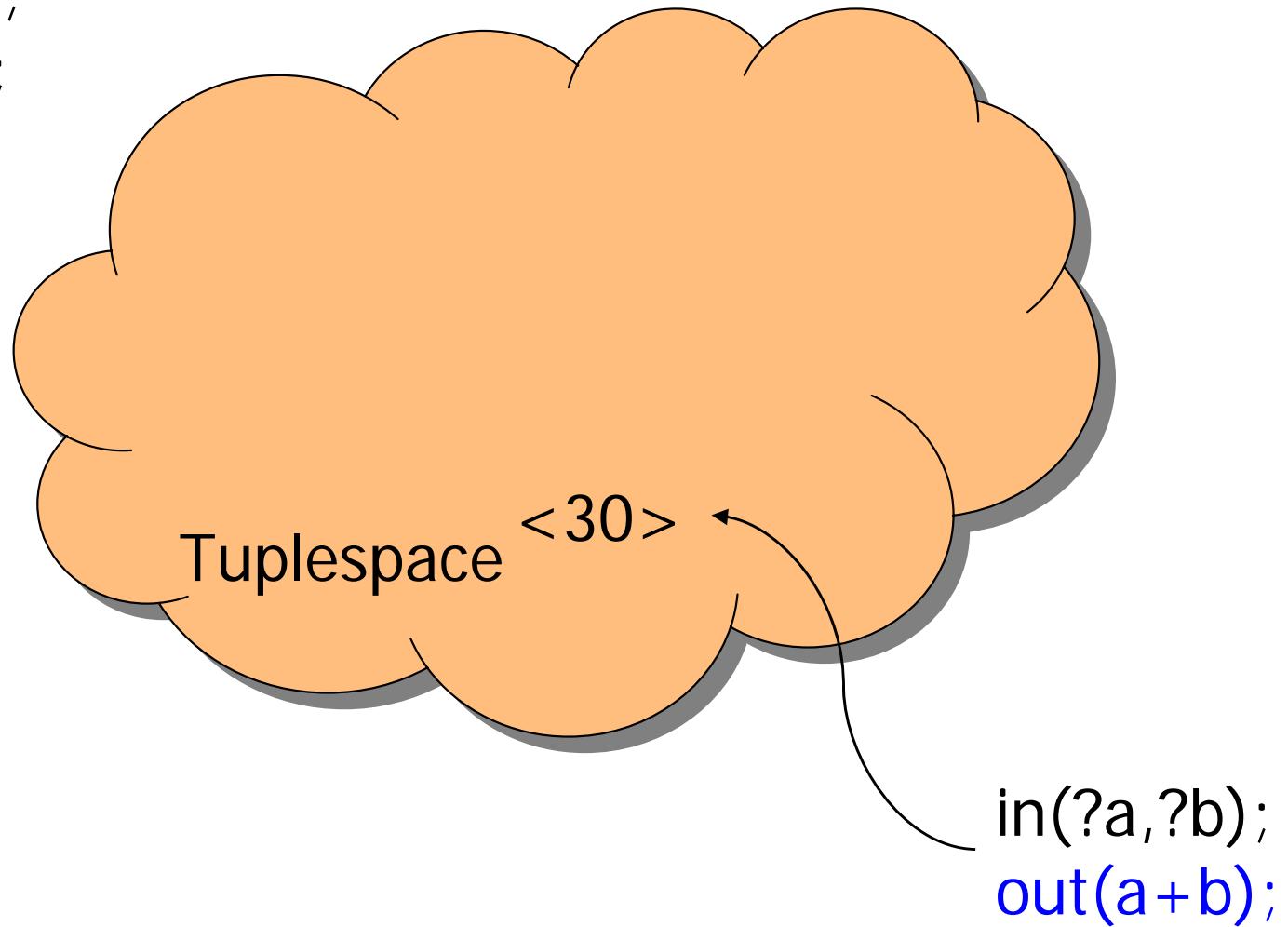


```
out(10,20);  
in(?result);
```



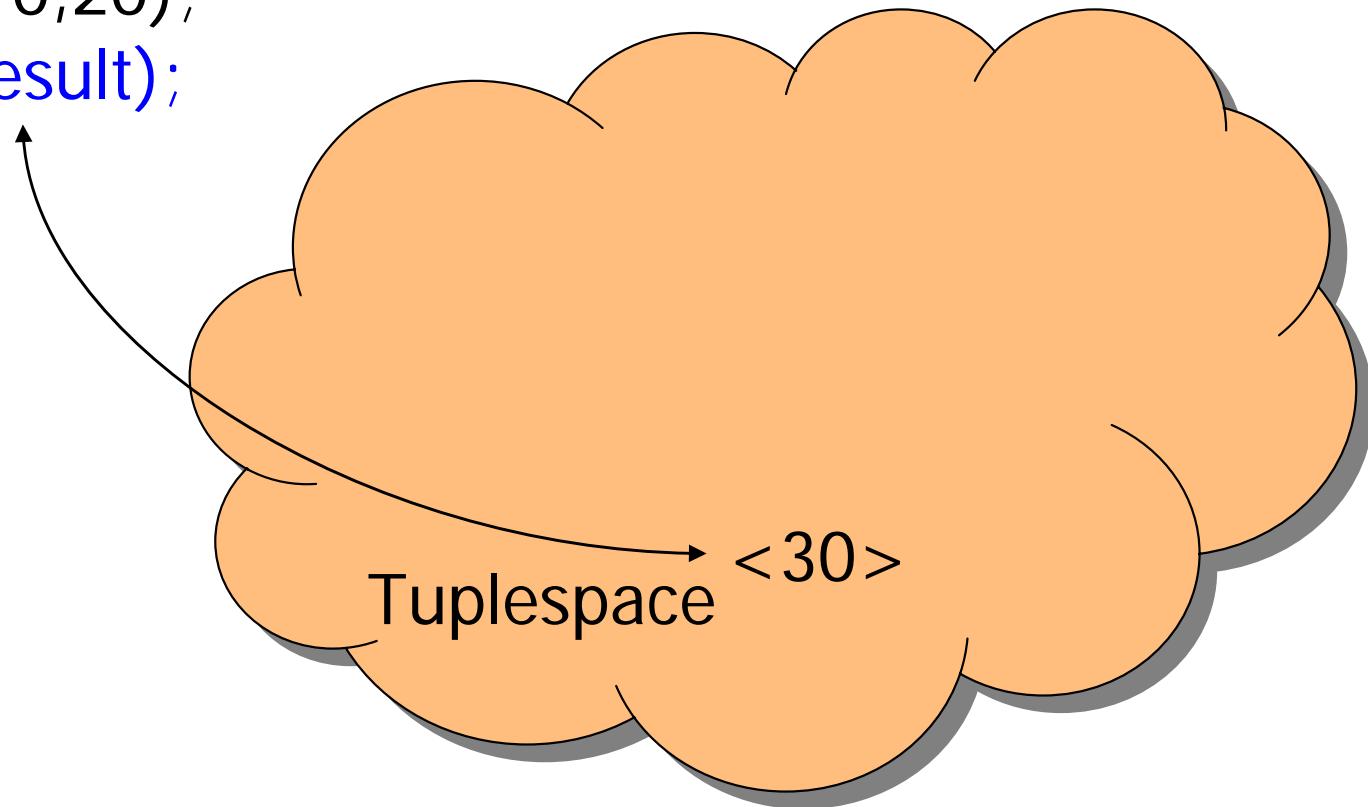


```
out(10,20);  
in(?result);
```

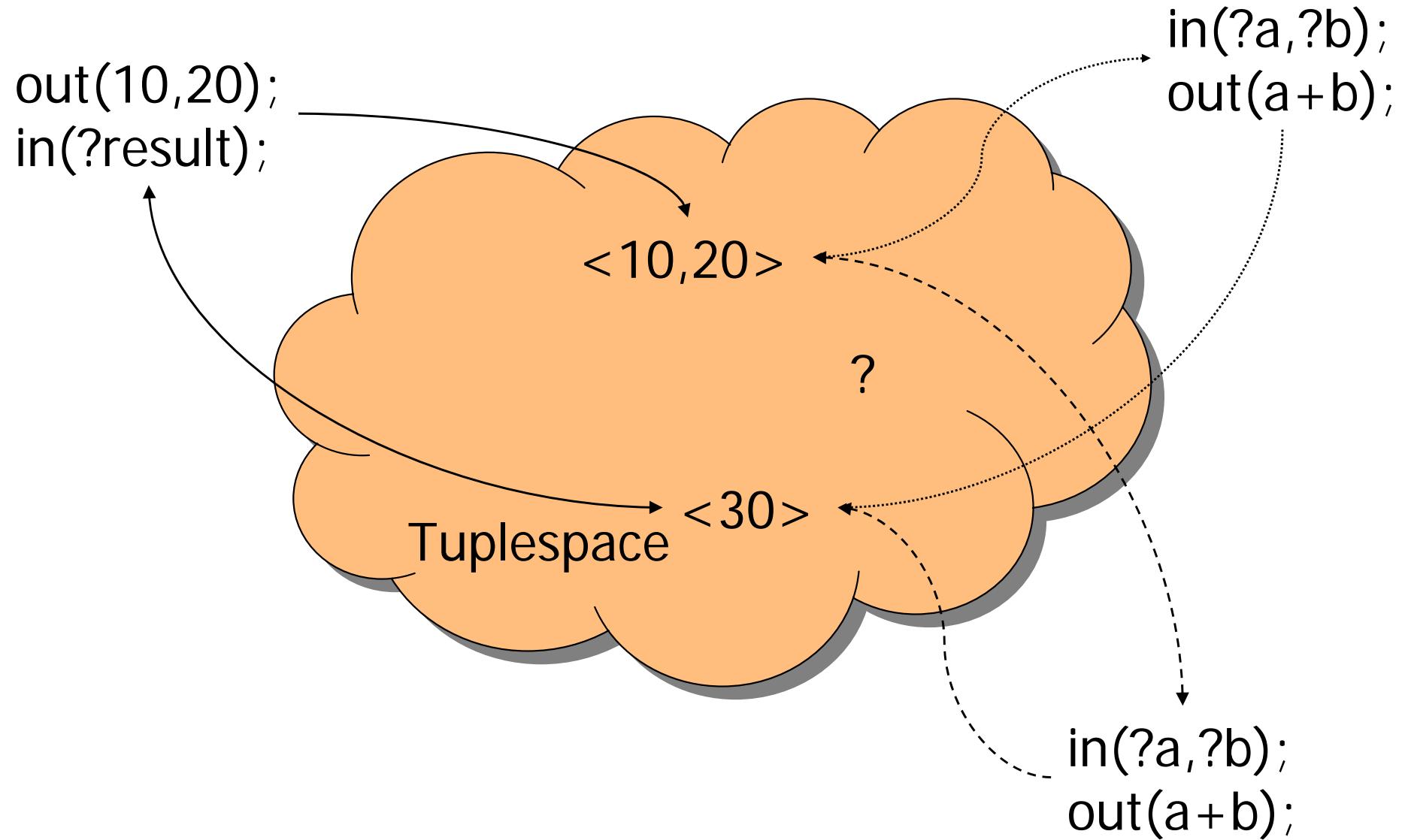




out(10,20);  
in(?result);

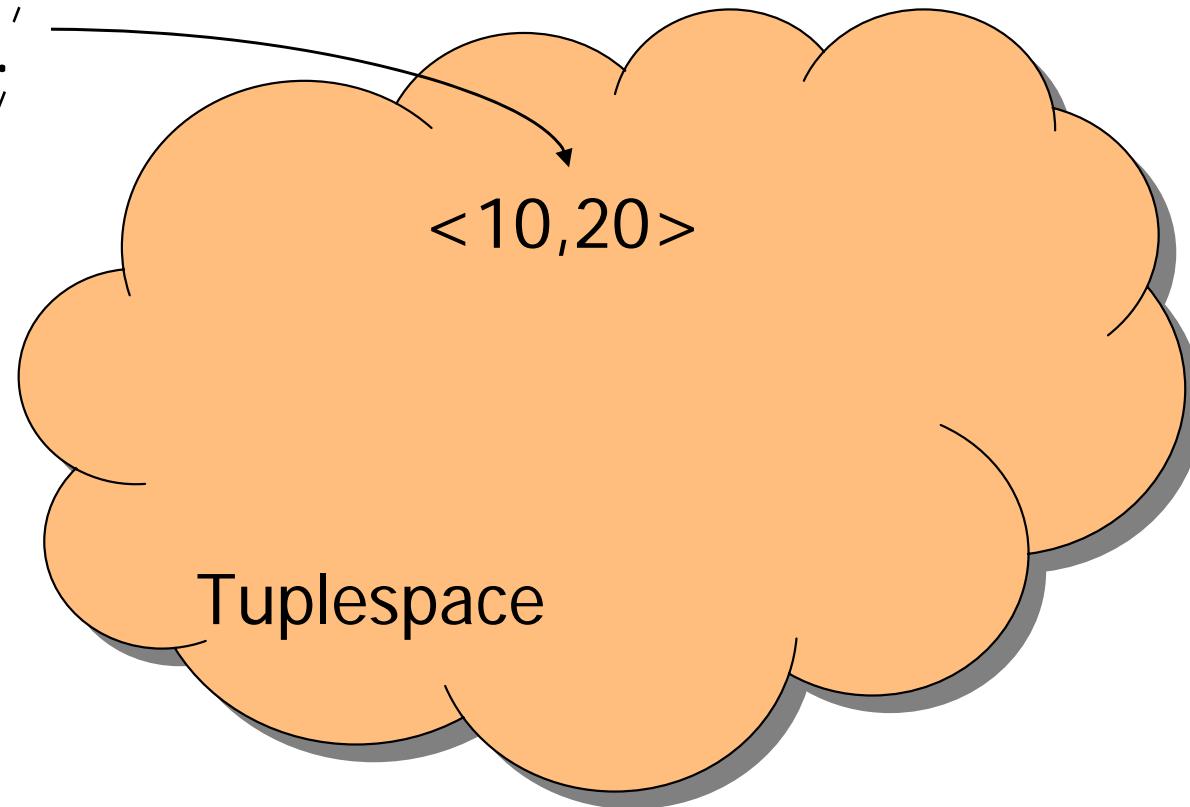


in(?a,?b);  
out(a+b);



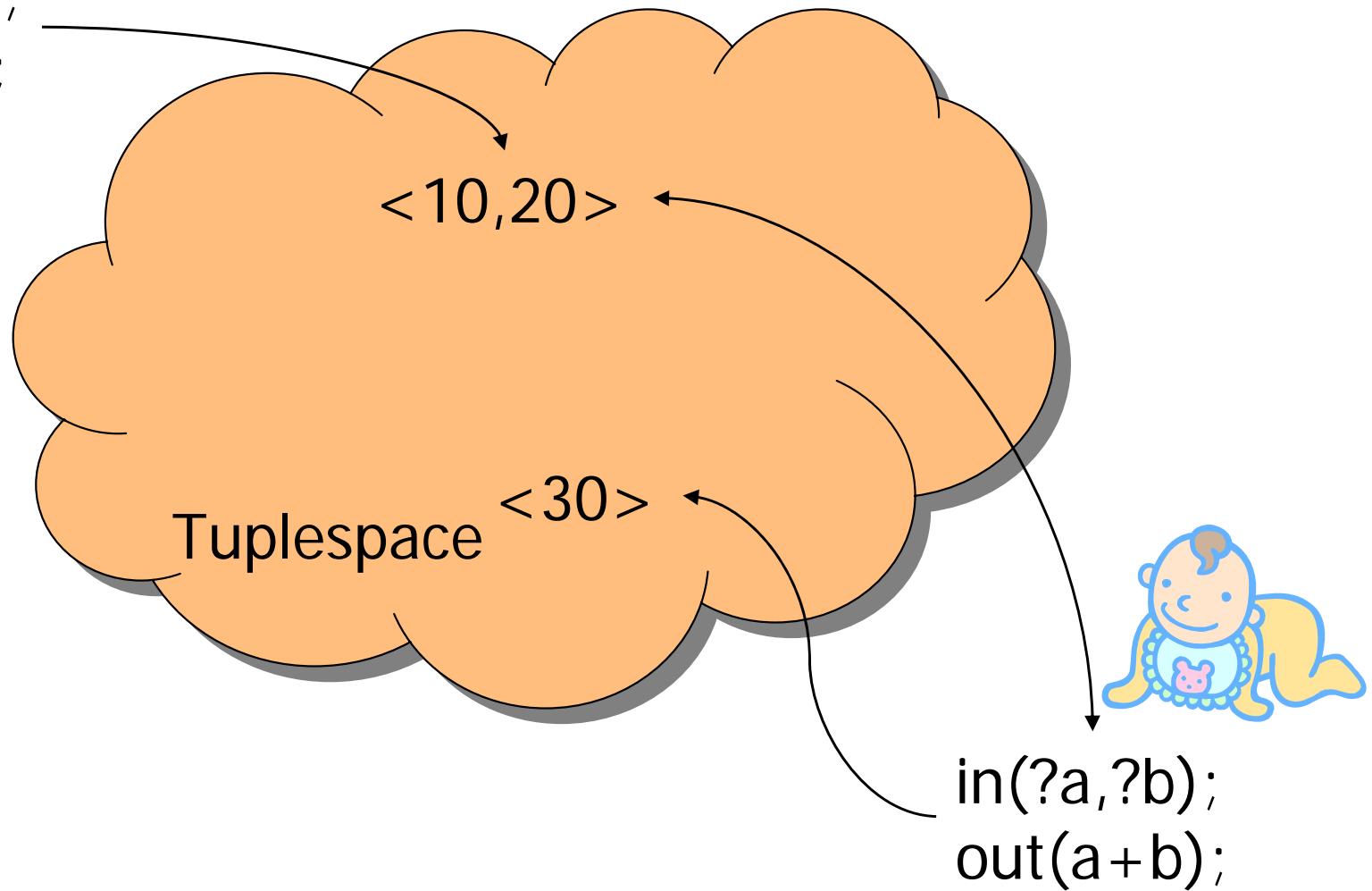


```
out(10,20);  
in(?result);
```



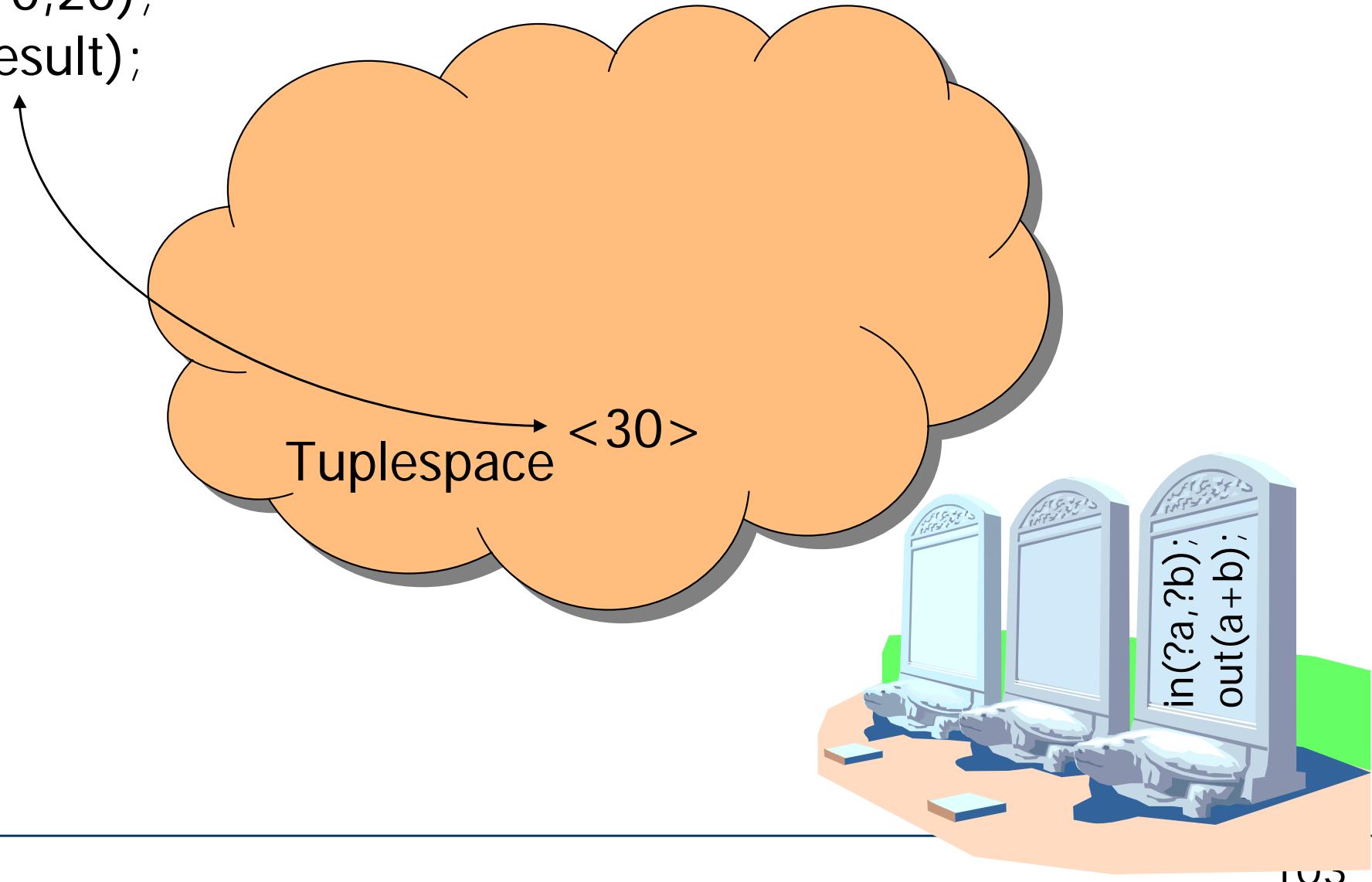


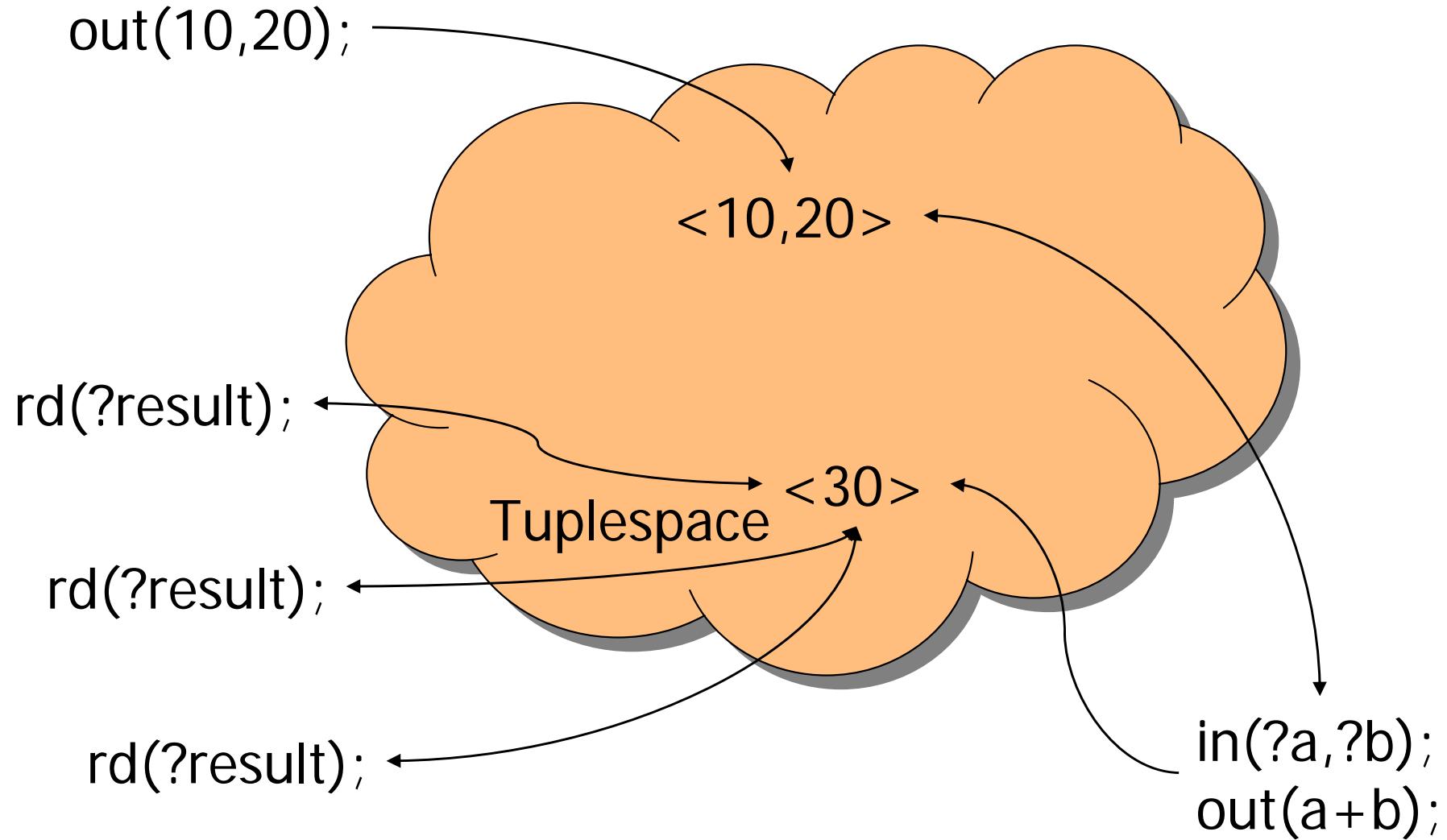
out(10,20);  
in(?result);





out(10,20);  
in(?result);



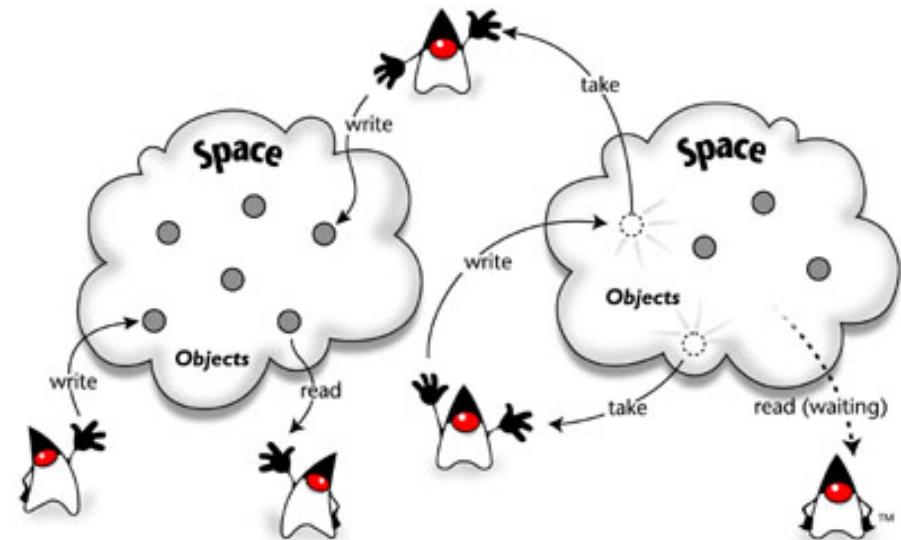


- Semaphore
  - V-Operation: out("sem")
  - P-Operation: in ("sem")
  - Initialisierung: out("sem") n Mal wiederholen
  - P(2)-Operation: in("sem"); in("sem");
    - Verklemmungsgefahr!
  - P("sem1","sem2") nicht direkt in Tupel realisierbar
- Kann auch verteilt sein, wenn ein verteilter Tuplespace verwendet wird

- LighTS (<http://lights.sourceforge.net/>) ist eine leichtgewichtige Linda Implementierung in Java
  - Nicht verteilt
  - Mit einigen Erweiterungen
  - Basis für eigene Experimente

# JavaSpaces

- = Java-Objekte mit Tupelraum-Schnittstelle und Tupel-Objekten, die als (*tiefe*) *Kopien* in den / aus dem Tupelraum gelangen
- Änderungen/Erweiterungen gegenüber Linda:
  - Objektorientierung
  - mehrere Tupelräume
  - Transaktionen
  - Ereignisse



- <http://java.sun.com/products/javaspaces>
- <http://wwws.sun.com/software/jini/specs/jini1.2html/js-title.html>

- Bisherige Synchronisationsmittel nehmen gemeinsamen Speicher und gemeinsame Objekte an
- Aber: Es gibt auch Rechnerarchitekturen bei denen Prozesse *keinen gemeinsamen Speicher* haben, in dem sie gemeinsame Objekte unterbringen könnten
- Z.B.
  - Parallelrechner mit verteiltem Speicher (*distributed-memory parallel computer*)  
(auch „Mehrrechnersystem“ – *multi-computer*)
  - Rechnernetz (*computer network*) mit enger Kopplung (*cluster*) oder LAN oder WAN

- **Def.:**  
**Verteiltes System** (*distributed system*) =  
System von Prozessoren, Prozessen, Threads, ...,  
die mangels gemeinsamen Speichers *nicht über Datenobjekte, sondern über Nachrichten* interagieren  
(Gegensatz: zentralisiertes System)
- **Beachte:**  
Die Klassifikation eines Systems als *verteilt* oder *zentralisiert* ist u.U. abhängig von der **Abstraktionsebene**, auf der das System betrachtet wird  
(Beispiel: System lokal kommunizierender Prozesse)



- Prozesse kommunizieren unter Verwendung von **Kommunikationsoperationen** (*communication primitives*)
  - **send**  
Nachricht versenden (auch **write**, ...); die Nachrichtenquelle heißt **Sender** (*sender*) oder **Produzent** (*producer*)
  - **recv**  
Nachricht entgegennehmen (auch **read**, ...); die Nachrichtensenke heißt **Empfänger** (*receiver*), **Verbraucher** (*consumer*)
  - in vielen möglichen Varianten (s.u.)



# Klassifizierung

- Softwaretechnische Klassifizierung:
  1. Datenfluss-Architektur (*dataflow*) (→6.1):  
Filter (*filter*) wandelt Eingabedaten in Ausgabedaten,  
*weiß nichts* von seiner Umgebung
  2. Dienst-Architektur (*client/server*):  
Klienten (*clients*) beauftragen Dienstanbieter (*servers*),  
*erwarten bestimmte* Funktionalität und Antwort
  3. Ereignisbasierte Systeme (*event-based systems*) (→6.3):  
Abonnenten (*subscribers*) sind an bestimmten  
Ereignissen interessiert, über deren Eintreten sie von den  
auslösenden Ereignisquellen (*publishers*) benachrichtigt  
werden
  4. Verteilte Algorithmen (*distributed algorithms*):  
gleichberechtigte Partner (*peers*) kooperieren, *setzen*  
vereinbartes Verhalten *voraus*



## 6.2 Datenfluss-Architekturen

- Prozess arbeitet als **Filter** (*filter*), d.h.
  - *empfängt* Daten, evtl. über verschiedene Kanäle,
  - *berechnet* daraus neue Daten,
  - *versendet* diese, evtl. über verschiedene Kanäle.
- Nicht notwendig, aber *typisch* ist:
  - Kommunikationspartner bzw. -kanäle sind *formale Parameter* des Prozess-Codes: **Ports** (*ports*)
  - Parameter ist *entweder* Eingabe- oder Ausgabekanal (*input port*, *output port*)

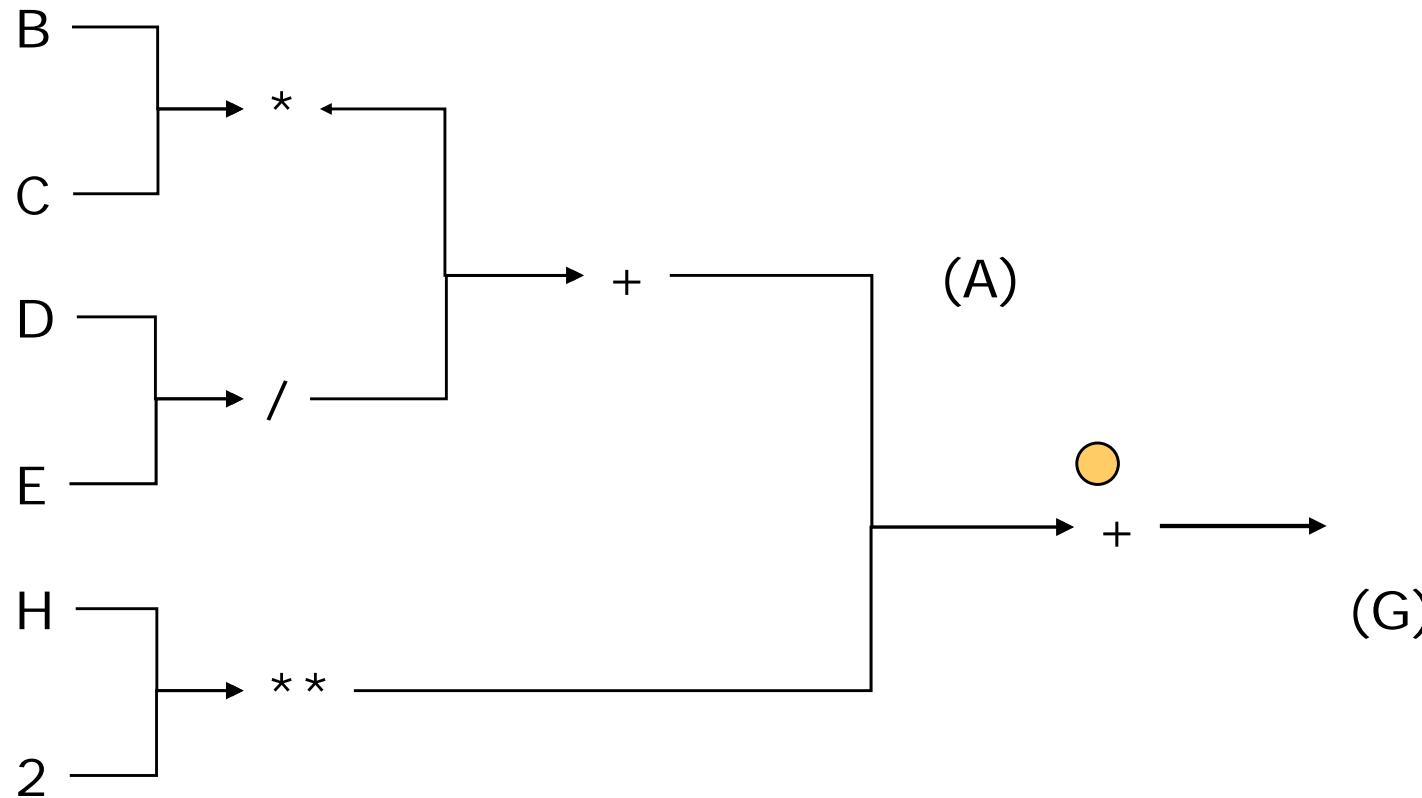
# Berechnung nach Datenabhängigkeiten



- Berechnungsausschnitt:

$$A := B * C + D / F;$$

$$G := H^{**} 2 + A;$$





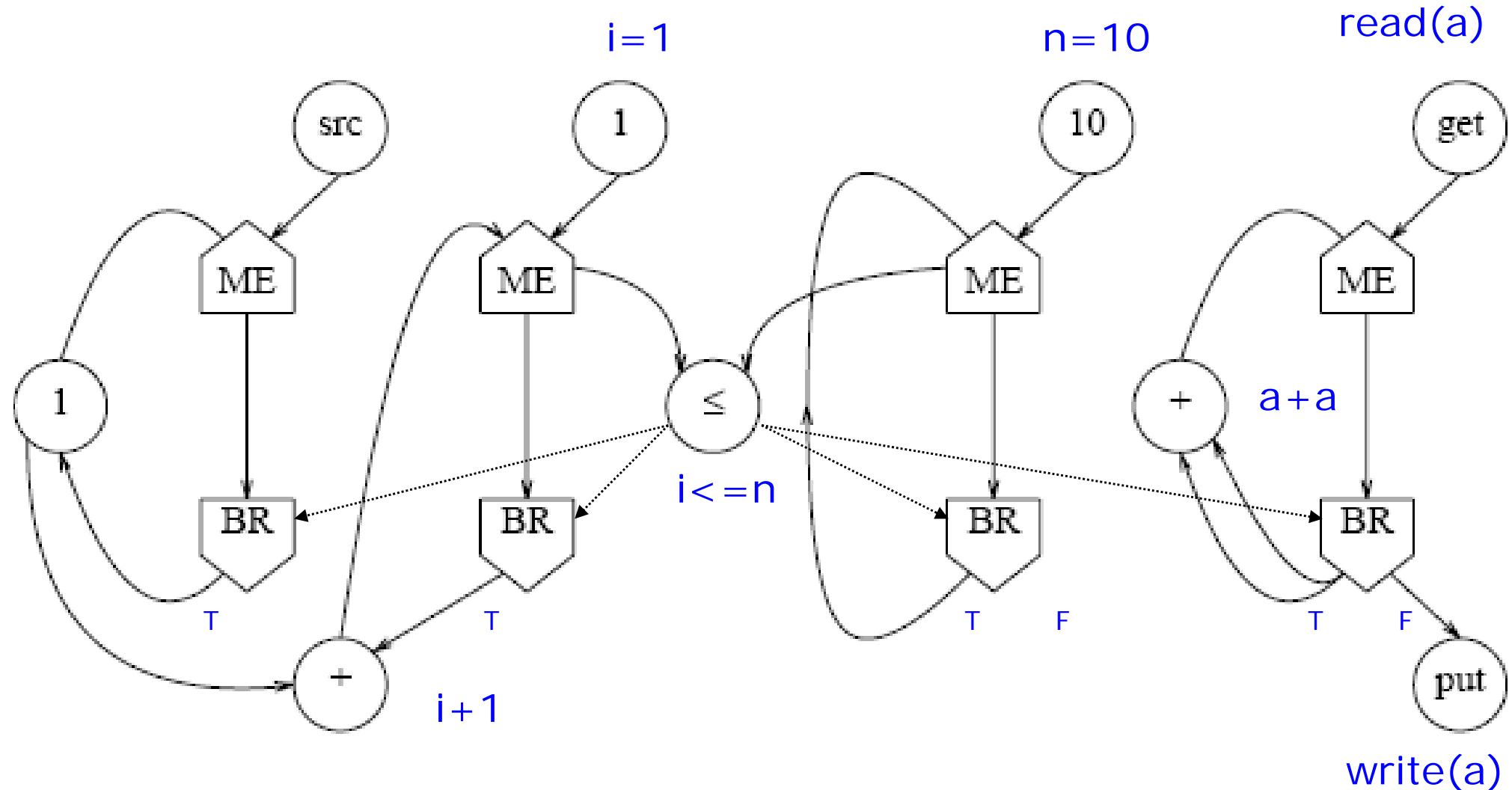
- *Einfache Zählschleife*

```
read (a);  
n = 10;  
for i := 1 to n  
    a := a + a  
end  
write (a);
```

- Transformiert:

```
read (a);  
n := 10;  
i := 1;  
while (i <= n)  
    a := a + a;  
    i := i + 1;  
end  
write (a);
```

# Programmieren mit Datenfluss-Graph





## 6.2.3 Pipes und Pipelines in Unix

- Ein interaktives Programm mit einfacher, textbasierter Benutzer-Interaktion
  - liest von **Standard-Eingabe** (*standard input*) – hinter der sich die Tastatur verbirgt  
(in Java durch Benutzung von [System.in](#)),
  - schreibt nach **Standard-Ausgabe** (*standard output*) – hinter der sich der Bildschirm verbirgt  
(in Java durch Benutzung von [System.out](#))

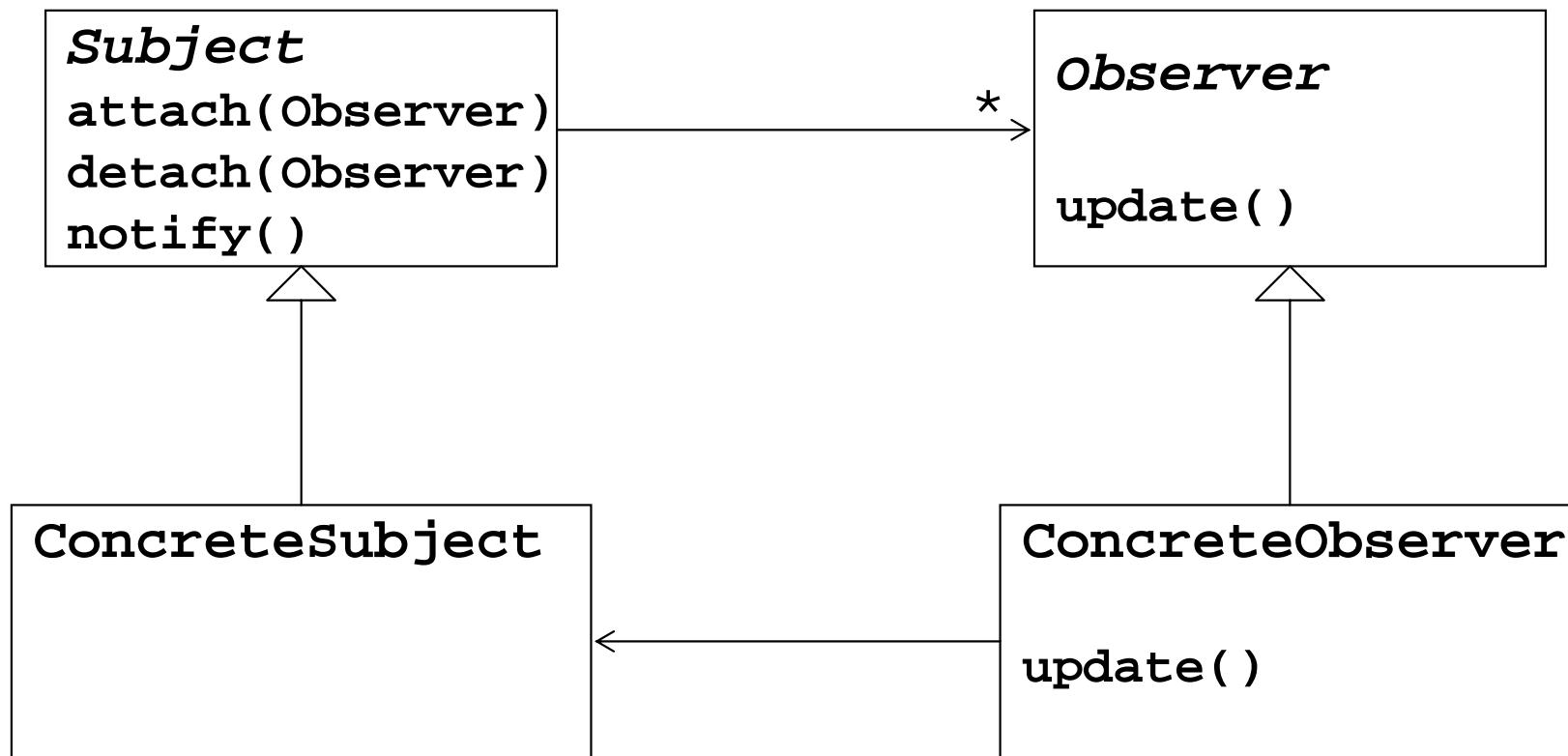


## 6.3 Ereignisbasierte Systeme

- Ereignis (*event*):
  - eine **Ereignis-Quelle** (*event source, publisher*) generiert Benachrichtigung (*event notification*),
  - an der i. a. *mehrere Ereignis-Senken* (*event sinks, subscribers*) interessiert sind.
- Z.B.
  - „Telekom-Aktie fällt unter 5!“
  - „Druck steigt über 4,5!“
- Entkopplung:
  - Für die **Quelle** ist es *irrelevant, wer* auf ein Ereignis *wie* reagiert.
  - Die **Senken** sind an ganz *bestimmten Ereignissen* interessiert.

## 6.3.2 Das Beobachter-Muster

- (*observer pattern*) ist ein objektorientiertes Entwurfsmuster (*design pattern*), das als *sequentielle* Variante der ereignisbasierten Interaktion betrachtet werden kann:





### 6.3.3 Das Ereignis-Modell von Java

- (für GUI-Ereignisse: Paket `java.awt.event` u.a.)  
orientiert sich am Beobachter-Muster:
  - *event listener* = Beobachter (= Ereignissenke)
  - *event source* = Beobachteter (= Ereignisquelle)
  - *event type* + *event source* (= Ereigniskanal/typ)  
(*event type* in AWT per Namenskonvention)
  - *event object* = Benachrichtigung